

НАПРЯЖЕННОЕ СОСТОЯНИЕ МАССИВНЫХ УПРУГО-ПОЛЗУЧИХ ТЕЛ,
АРМИРОВАННЫХ ТОНКИМИ АБСОЛЮТНО ЖЕСТКИМИ ВКЛЮЧЕНИЯМИ

Саркисян В.С., Мирзоян Е.С., Мирзоян С.Е.

Ключевые слова: Ползучесть, включение, напряжение.

Keywords: Creep, inclusion, stress.

Վ.Ս.Սարգսյան, Ե.Ս.Միրզոյան, Ս.Ե.Միրզոյան
Բարակ բացարձակ կոշտ ներդրակներով առաձգամածուցիկ հարթության
լարվածային վիճակի մասին

Աշխատանքում ժառանգականորեն ծերացող սողքի տեսությամբ հետազոտվում է առաձգամածուցիկ հարթության և բարակ բացարձակ կոշտ շրջանային ներդրակների միջև կոնտակտային խնդիրների դաս:

V.S.Sarkisyan, Y.S.Mirzoyan, S.Y.Mirzoyan
On the Stressed State of Viscoelastic Plane with System Thin Solid Inclusions

In the theory of creep of hereditarily aging bodies a class of contact interaction problems between massive bodies in the form of elastically-creeping plane with circular perfectly rigid thin inclusions is investigated.

В постановке теории ползучести наследственно стареющих тел исследуется один класс задач контактного взаимодействия между массивными телами в виде упруго-ползучей плоскости с круговыми абсолютно жесткими тонкими включениями. Армированные тонкими включениями деформируемые тела представляют собой композиты (железобетонные массивы), в которых около включений образуются локальные поля напряжений, характеризующиеся большими и интенсивно изменяющимися градиентами. Изучение таких концентраций напряжений представляется важным в расчетах на прочность железобетонных конструкций, вообще в композитах. Поэтому по изучению различных аспектов напряженно-деформированного состояния деформируемых тел с включениями проведены многочисленные и обширные исследования. В этом направлении укажем на работы [1-4].

1. Постановка задачи и вывод определяющих уравнений.

Пусть наследственно-стареющая вязкоупругая плоскость, отнесенная к полярной системе координат (r, ϑ) , по совокупности интервалов

$$L_k \{r = R; \alpha_k < \vartheta < \beta_k, -\pi < \alpha_k < \beta_k < \pi\} \quad (k = 1, 2, \dots, n)$$

на окружности радиуса R армирована круговыми абсолютно жесткими тонкими включениями. Будем считать, что материал плоскости обладает мерой ползучести $C(t, \tau)$, модулем упруго-мгновенной деформации $E(t)$ и находится в условиях плоской деформации. Пусть далее в момент времени τ_0 вязкоупругая плоскость на бесконечности нагружается изменяющимися по времени и равномерно распределенными нормальными напряжениями

$$\sigma_y^\infty = p(t), \sigma_x^\infty = q(t)$$

где $\sigma_y^\infty, \sigma_x^\infty$ – соответствующие компоненты напряжений на бесконечности. Пусть одновременно в тот же момент времени τ_0 на k -ом ($k = \overline{1, n}$) включении действуют силы с главным вектором $\{T_k(t), P_k(t)\}$ и главным моментом $M_k(t)$, а в точке $O(0,0)$ действуют сила $\{T(t), P(t)\}$ и момент $M(t)$, изменяющиеся во времени t .

Требуется определить напряженно-деформированное состояние плоскости.

Предположим, как обычно, что для материала плоскости коэффициенты поперечного сжатия для упруго-мгновенной деформации $v(t)$ и деформация ползучести $v^*(t, \tau)$ постоянны [5-7]:

$$v(t) = v^*(t, \tau) = v = \text{const} \quad (1)$$

Тогда при плоской деформации основные реологические соотношения-зависимости между напряжениями и деформациями для материала плоскости имеют вид [5-7]:

$$\begin{aligned} \varepsilon_x^*(t) &= \frac{\partial u^*}{\partial x} = \frac{1-v^2}{E^*(t)} \left[\sigma_x(t) - \frac{v}{1-v} \sigma_y(t) \right] - \\ &- \int_{\tau_0}^t \frac{1-v^2}{E^*(\tau)} \left[\sigma_x(\tau) - \frac{v}{1-v} \sigma_y(\tau) \right] E^*(\tau) K^*(t, \tau) d\tau \\ \varepsilon_y^*(t) &= \frac{\partial v^*}{\partial y} = \frac{1-v^2}{E^*(t)} \left[\sigma_y(t) - \frac{v}{1-v} \sigma_x(t) \right] - \\ &- \int_{\tau_0}^t \frac{1-v^2}{E^*(\tau)} \left[\sigma_y(\tau) - \frac{v}{1-v} \sigma_x(\tau) \right] E^*(\tau) K^*(t, \tau) d\tau \end{aligned} \quad (2)$$

$$\begin{aligned} \gamma_{xy}^*(t) &= \frac{\partial u^*}{\partial y} + \frac{\partial v^*}{\partial x} = 2(1+v) \left[\frac{\tau_{xy}(t)}{E^*(t)} - \int_{\tau_0}^t \frac{\tau_{xy}(\tau)}{E^*(\tau)} E^*(\tau) K^*(t, \tau) d\tau \right] \\ E^*(t) &= E(t+\rho), \rho = t - \tau_0 \end{aligned} \quad (3)$$

$$K^*(t, \tau) = K(t+\rho, \tau+\rho), K(t, \tau) = \frac{\partial}{\partial \tau} \left[\frac{1}{E(\tau)} + C(t, \tau) \right] \quad (4)$$

Здесь $\sigma_x(t) = \sigma_x(x, y, t)$, $\sigma_y(t) = \sigma_y(x, y, t)$, $\tau_{xy}(t) = \tau_{xy}(x, y, t)$ – компоненты напряжений, а $u^* = u^*(x, y, t)$, $v^* = v^*(x, y, t)$ – соответственно, компоненты горизонтальных и вертикальных смещений. Кроме того, здесь звездочки над компонентами деформаций и смещений означают, что они берутся с учетом ползучести. Входящие в (4) меры ползучести представляются в виде [5-7]:

$$C(t, \tau) = \varphi(\tau) f(t - \tau) \quad (t \geq \tau)$$

где функция $\varphi(t)$ характеризует старение материала, а функция $f(t - \tau)$ – его наследственные свойства, причем на основании экспериментальных данных можно положить [7]

$$f(t - \tau) = \sum_{k=0}^n B_k e^{-\gamma_k(t-\tau)} \quad B_0 = 1, \sum_{k=0}^n B_k = 0, \gamma_0 = 0, \gamma_k > 0 (k = 1, 2, \dots, n)$$

При этом функция $\varphi(\tau)$ аппроксимируется одним из выражений

$$\varphi(\tau) = A_0 + \sum_{k=1}^n A_k e^{-\beta_k \tau}, \varphi(\tau) = A_0 + \sum_{k=1}^n \frac{A_k}{\tau^k} \quad (\beta_k > 0, k = 1, 2, \dots, n)$$

Здесь A_k, B_k, γ_k и β_k – константы материала плоскости, определяемые экспериментальным путем. В дальнейшем примем также, что $E(t) = E = \text{const}$.

Применив к (2) известную процедуру получения перемещений, придем к соотношениям (I – единичный оператор)

$$u^*(x, y, t) = (I - K)u(x, y, t), \quad v^*(x, y, t) = (I - K)v(x, y, t) \quad (5)$$

$$K\varphi = \int_{\tau_0}^t \varphi(\tau) E^*(\tau) K^*(t, \tau) d\tau$$

Таким образом, при условиях (1) компоненты смещений u^* и v^* точек упруго-ползучего тела с учетом ползучести выражаются через те же компоненты упруго-мгновенных смещений $u(x, y, t)$ и $v(x, y, t)$. В случае обобщенного плоского напряженного состояния тела в уравнениях (2) следует произвести замены:

$$v \rightarrow v/(1 + \nu), \quad E \rightarrow E(1 + 2\nu)/(1 + \nu)^2.$$

Далее, вязкоупругую плоскость по окружности с радиусом R разрежем на круговой диск и на плоскость с круговым отверстием и вычислим компоненты смещений граничных точек диска (-) и плоскости с круговым отверстием (+). Известно, что [8]

$$W_-(R, \vartheta, t) = u_r^-(R, \vartheta, t) + i u_\vartheta^-(R, \vartheta, t) = -\frac{\kappa [T(t) + iP(t)]}{2\pi\mu(\kappa + 1)} \ln R e^{-i\vartheta} -$$

$$-\frac{T(t) + iP(t)}{2\pi\mu(\kappa + 1)} e^{-i\vartheta} + \frac{iM(t)(\kappa + 1)}{8\pi\mu R} + \frac{R}{4\pi\mu} \int_{-\pi}^{\pi} \overline{X}_-(\varphi, t) e^{-i(\vartheta - \varphi)} d\varphi + \frac{T(t) - iP(t)}{4\pi\mu} e^{i\vartheta} +$$

$$+\frac{R(\kappa + 1)}{4\pi\mu} \int_{-\pi}^{\pi} X_-(\varphi, t) e^{-i(\vartheta - \varphi)} \ln \left| 2 \sin \frac{\vartheta - \varphi}{2} \right| d\varphi + \frac{R(\kappa + 1)}{8\pi\mu} \int_{-\pi}^{\pi} X_-(\varphi, t) d\varphi -$$

$$-\frac{iR(\kappa - 1)}{8\pi\mu} \int_{-\pi}^{\pi} X_-(\varphi, t) e^{-i(\vartheta - \varphi)} (\pi - |\vartheta - \varphi|) \text{sgn}(\vartheta - \varphi) d\varphi; \quad (6)$$

$$W_+(R, \vartheta, t) = u_r^+(R, \vartheta, t) + i u_\vartheta^+(R, \vartheta, t) = \frac{p(t) + q(t)}{8\mu} R(\kappa + 1) -$$

$$(-\pi < \vartheta < \pi)$$

$$-\frac{R(\kappa+1)}{4\pi\mu} \int_{-\pi}^{\pi} X_+(\varphi, t) e^{-i(\vartheta-\varphi)} \ln \left| 2 \sin \frac{\vartheta-\varphi}{2} \right| d\varphi - \frac{p(t)-q(t)}{4\mu} R(\kappa+1) e^{-2i\vartheta} -$$

$$-\frac{iR(\kappa-1)}{8\pi\mu} \int_{-\pi}^{\pi} X_+(\varphi, t) e^{-i(\vartheta-\varphi)} (\pi - |\vartheta-\varphi|) \operatorname{sgn}(\vartheta-\varphi) d\varphi;$$

$$\kappa = 3 - 4\nu, \quad \mu = E/2(1+\nu), \quad X_{\pm}(\varphi, t) = T_{\pm}(\varphi, t) + i\Sigma_{\pm}(\varphi, t) \quad (-\pi < \varphi < \pi)$$

$$-\sigma_r|_{r=\pm R} = T_{\pm}(\varphi) = \begin{cases} \sigma_{\pm}(\varphi, t), & \varphi \in L; \\ \sigma(\varphi, t), & \varphi \in L'; \end{cases} \quad -\sigma_{r\varphi}|_{r=R} = \Sigma_{\pm}(\varphi) = \begin{cases} \tau_{\pm}(\varphi, t), & \varphi \in L; \\ \tau(\varphi, t), & \varphi \in L'; \end{cases}$$

$$L = \bigcup_{k=1}^n L_k, \quad L' = (-\pi, \pi) / L.$$

Здесь $u_r^{\pm}, u_{\vartheta}^{\pm}$ – смещения граничных точек в радиальном и круговом направлениях, соответственно, а $\sigma_r, \sigma_{r\varphi}$ – компоненты напряжений.

Теперь обозначая

$$W(\vartheta, t) = W_+(R, \vartheta, t) + W_-(R, \vartheta, t), \quad \Phi(\vartheta, t) = W_+(R, \vartheta, t) - W_-(R, \vartheta, t)$$

$$\Sigma(\vartheta, t) = X_+(\vartheta, t) + X_-(\vartheta, t), \quad \Omega(\vartheta, t) = X_+(\vartheta, t) - X_-(\vartheta, t)$$

с учетом (5) и (6) находим

$$(W^*(\vartheta, t) e^{i\vartheta})'_{\vartheta} = (I-K) i \frac{p(t)+q(t)}{8\mu} R(\kappa+1) e^{i\vartheta} + (I-K) i \frac{p(t)-q(t)}{4\mu} R(\kappa+1) e^{-i\vartheta} +$$

$$+(I-K) i \frac{R(\kappa+1)}{8\pi\mu} e^{i\vartheta} \int_{-\pi}^{\pi} \frac{\Sigma(\varphi, t) - \Omega(\varphi, t)}{2} d\varphi - (I-K) \frac{M(t)(\kappa+1)}{8\pi\mu R} e^{i\vartheta} +$$

$$+(I-K) i \frac{T(t) - iP(t)}{2\pi\mu} e^{2i\vartheta} - (I-K) \frac{R(\kappa+1)}{8\pi\mu} \int_{-\pi}^{\pi} \Omega(\varphi, t) e^{i\varphi} \operatorname{ctg} \frac{\vartheta-\varphi}{2} d\varphi -$$

$$-(I-K) \frac{iR(\kappa-1)}{8\pi\mu} \int_{-\pi}^{\pi} \Sigma(\varphi, t) e^{i\varphi} [2\pi\delta(\vartheta-\varphi) - 1] d\varphi$$

$$(\Phi^*(\vartheta, t) e^{i\vartheta})'_{\vartheta} = (I-K) i \frac{p(t)+q(t)}{8\mu} R(\kappa+1) e^{i\vartheta} + (I-K) \frac{M(t)(\kappa+1)}{8\pi\mu R} e^{i\vartheta} -$$

$$-(I-K) i \frac{R(\kappa+1)}{8\pi\mu} e^{i\vartheta} \int_{-\pi}^{\pi} \frac{\Sigma(\varphi, t) - \Omega(\varphi, t)}{2} d\varphi + (I-K) i \frac{p(t)-q(t)}{4\mu} R(\kappa+1) e^{-i\vartheta} -$$

$$-(I-K) i \frac{T(t) - iP(t)}{2\pi\mu} e^{2i\vartheta} - (I-K) \frac{R(\kappa+1)}{8\pi\mu} \int_{-\pi}^{\pi} \Sigma(\varphi, t) e^{i\varphi} \operatorname{ctg} \frac{\vartheta-\varphi}{2} d\varphi -$$

$$-(I-K) \frac{iR(\kappa-1)}{8\pi\mu} \int_{-\pi}^{\pi} \Omega(\varphi, t) e^{i\varphi} [2\pi\delta(\vartheta-\varphi) - 1] d\varphi$$

Здесь $\delta(\vartheta)$ – известная дельта-функция Дирака.

Так как смещения непрерывны на $r = R$, то $\Phi^*(\vartheta, t) \equiv 0$. Из последнего выражения определим функцию $\Omega(\vartheta, t)$. С этой целью $\Omega(\vartheta, t)e^{i\vartheta}$ и $\Sigma(\vartheta, t)e^{i\vartheta}$ представим рядами Фурье

$$\Sigma(\varphi, t)e^{i\varphi} = \frac{\Sigma_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} (\Sigma_k \cos k\varphi + \bar{\Sigma}_k \sin k\varphi)$$

$$\Omega(\varphi, t)e^{i\varphi} = \frac{\Omega_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} (\Omega_k \cos k\varphi + \bar{\Omega}_k \sin k\varphi)$$

После простых преобразований получим

$$\begin{aligned} (W^*(\vartheta, t)e^{i\vartheta})'_{\vartheta} &= (I-K)i \frac{p(t)+q(t)}{4\mu} R(\kappa-1)e^{i\vartheta} + (I-K)i \frac{p(t)-q(t)}{2\mu} R e^{-i\vartheta} - \\ &- (I-K) \frac{iR e^{i\vartheta}}{2\pi\mu(\kappa+1)} \int_{-\pi}^{\pi} \Omega(\varphi, t) d\varphi - (I-K) \frac{M(t)}{2\pi\mu R} e^{i\vartheta} + \quad (-\pi < \vartheta < \pi) \\ &+ (I-K)i \frac{T(t)-iP(t)}{\pi\mu(\kappa+1)} e^{2i\vartheta} - (I-K) \frac{R\kappa}{2\pi\mu(\kappa+1)} \int_{-\pi}^{\pi} \Omega(\varphi, t) e^{i\varphi} \operatorname{ctg} \frac{\vartheta-\varphi}{2} d\varphi \\ (I-K)\Sigma e^{i\vartheta} &= (I-K) \frac{\Sigma_0}{2} + (I-K) \frac{i(\kappa-1)}{2\pi(\kappa+1)} \int_{-\pi}^{\pi} \Omega(\vartheta, t) e^{i\vartheta} \operatorname{ctg} \frac{\varphi-\vartheta}{2} d\vartheta - \\ &- (I-K) \frac{e^{i\vartheta}}{\pi(\kappa+1)} + 2(I-K) \frac{T(t)-iP(t)}{\pi R(\kappa+1)} e^{2i\vartheta} + (I-K) \frac{iM(t)}{\pi R^2} e^{i\vartheta} - \quad (7) \\ &- (I-K)[p(t)+q(t)]e^{i\vartheta} + (I-K)[p(t)-q(t)]e^{-i\vartheta} \end{aligned}$$

Так как напряжения вне L на окружности непрерывны, то $\Omega(\vartheta, t) \equiv 0, \vartheta \in L'$ и из (7) после несложных выкладок придем к ключевому уравнению поставленной задачи:

$$\begin{aligned} (W(\vartheta, t)e^{i\vartheta})'_{\vartheta} &= i \frac{p(t)+q(t)}{4\mu} R(\kappa-1)e^{i\vartheta} + i \frac{p(t)-q(t)}{2\mu} R e^{-i\vartheta} - \frac{M(t)}{2\pi\mu R} e^{i\vartheta} + \\ &+ i \frac{T(t)-iP(t)}{\pi\mu(\kappa+1)} e^{2i\vartheta} - \frac{R\kappa}{2\pi\mu(\kappa+1)} \int_L \Omega(\varphi, t) e^{i\varphi} \operatorname{ctg} \frac{\vartheta-\varphi}{2} d\varphi - \quad (8) \\ &- \frac{iR e^{i\vartheta}}{2\pi\mu(\kappa+1)} \int_L \Omega(\varphi, t) d\varphi \quad (-\pi < \vartheta < \pi) \\ \Sigma e^{i\vartheta} &= \frac{\Sigma_0}{2} + \frac{i(\kappa-1)}{2\pi(\kappa+1)} \int_L \Omega(\vartheta, t) e^{i\vartheta} \operatorname{ctg} \frac{\varphi-\vartheta}{2} d\vartheta - \frac{e^{i\vartheta}}{\pi(\kappa+1)} + 2 \frac{T(t)-iP(t)}{\pi R(\kappa+1)} e^{2i\vartheta} + \\ &+ \frac{iM(t)}{\pi R^2} e^{i\vartheta} - [p(t)+q(t)]e^{i\vartheta} + [p(t)-q(t)]e^{-i\vartheta} \end{aligned}$$

2. Решение определяющего интегрального уравнения.

Рассматривая ключевое уравнение (8) на системе включений L , относительно $\Omega(\varphi, t)$ получим следующее интегральное уравнение:

$$\begin{aligned} & \frac{R\kappa}{2\pi\mu(\kappa+1)} \int_L \Omega(\varphi, t) e^{i\varphi} \operatorname{ctg} \frac{\vartheta - \varphi}{2} d\varphi = i \frac{p(t) + q(t)}{4\mu} R(\kappa - 1) e^{i\vartheta} + \\ & + i \frac{p(t) - q(t)}{2\mu} R e^{-i\vartheta} - \frac{M(t)}{2\pi\mu R} e^{i\vartheta} + i \frac{T(t) - iP(t)}{\pi\mu(\kappa+1)} e^{2i\vartheta} - (W(\vartheta, t) e^{i\vartheta})'_{\vartheta} - \quad (9) \\ & - \frac{iR e^{i\vartheta}}{2\pi\mu(\kappa+1)} \int_L \Omega(\varphi, t) d\varphi \quad (\vartheta \in L) \end{aligned}$$

а условия равновесия включений примут вид:

$$\begin{aligned} & \int_{\alpha_m}^{\beta_m} \Omega(\varphi, t) e^{i\varphi} d\varphi = - \frac{P_m(t) + iT_m(t)}{R} \quad (m = \overline{1, n}) \\ & \operatorname{Im} \int_{\alpha_m}^{\beta_m} \Omega(\varphi, t) d\varphi = \frac{M_m(t)}{R^2} \quad (m = \overline{1, n}) \end{aligned} \quad (10)$$

Условия равновесия диска имеют вид

$$\frac{1}{2} \int_{-\pi}^{\pi} [\Sigma(\varphi, t) - \Omega(\varphi, t)] e^{i\varphi} d\varphi = \frac{T(t) + iP(t)}{R}$$

и, следовательно,

$$\Sigma_0 = \frac{1}{\pi R} \left\{ 2[T(t) + iP(t)] - \sum_{m=1}^n [P_m(t) + iT_m(t)] \right\}$$

Для напряжений будем иметь

$$\begin{aligned} \sigma_+(\varphi, t) &= \frac{\operatorname{Re} \Sigma(\varphi, t) + \operatorname{Re} \Omega(\varphi, t)}{2}, \quad \sigma_-(\varphi, t) = \frac{\operatorname{Re} \Sigma(\varphi, t) - \operatorname{Re} \Omega(\varphi, t)}{2} \\ \tau_+(\varphi, t) &= \frac{\operatorname{Im} \Sigma(\varphi, t) + \operatorname{Im} \Omega(\varphi, t)}{2}, \quad \tau_-(\varphi, t) = \frac{\operatorname{Im} \Sigma(\varphi, t) - \operatorname{Im} \Omega(\varphi, t)}{2} \\ \sigma(\varphi, t) &= \frac{\operatorname{Re} \Sigma(\varphi, t)}{2}, \quad \tau(\varphi, t) = \frac{\operatorname{Im} \Sigma(\varphi, t)}{2} \end{aligned} \quad (11)$$

Построим решение определяющего интегрального уравнения (9):

$$\int_L \Omega(\varphi, t) e^{i\varphi} \operatorname{ctg} \frac{\vartheta - \varphi}{2} d\varphi = f(\vartheta, t) \quad (\vartheta \in L)$$

С этой целью перейдем к новым переменным и функциям

$$\begin{aligned} x &= \operatorname{tg} \frac{\vartheta}{2}, \quad u = \operatorname{tg} \frac{\varphi}{2}, \quad a_m = \operatorname{tg} \frac{\alpha_m}{2}, \quad b_m = \operatorname{tg} \frac{\beta_m}{2} \\ \Omega(\varphi, t) e^{i\varphi} &\rightarrow \overline{\Omega}(u, t), \quad f(\vartheta, t) \rightarrow \overline{f}(x, t) \end{aligned}$$

тогда

$$\operatorname{ctg} \frac{\vartheta - \varphi}{2} d\varphi = 2 \left(\frac{1}{x - u} + \frac{u}{1 + u^2} \right) du$$

$$\int_L \Omega(\varphi, t) e^{i\varphi} \operatorname{ctg} \frac{\vartheta - \varphi}{2} d\varphi = 2 \int_{L'} \frac{\bar{\Omega}(u, t)}{x - u} du + 2 \int_{L'} \frac{u \bar{\Omega}(u, t)}{1 + u^2} du; \quad L' = \bigcup_{m=1}^n (a_m, b_m)$$

и, следовательно, приходим к уравнению с ядром Коши

$$\int_{L'} \frac{\Omega(u, t)}{u - x} du = -\frac{\bar{f}(x, t)}{2} + c(t); \quad c(t) = \int_{L'} \frac{u \bar{\Omega}(u, t)}{1 + u^2} du$$

решение которого имеет вид

$$\bar{\Omega}(x, t) = \frac{(-1)^{n-l+1}}{\pi \sqrt{\prod_{m=1}^n (x - a_m)(x - b_m)}} \left[\frac{1}{\pi} \sum_{m=1}^n (-1)^{n-m} \int_{a_m}^{b_m} \sqrt{\prod_{m=1}^n (u - a_m)(u - b_m)} \times \right. \\ \left. \times \frac{c(t) - \frac{\bar{f}(u, t)}{2}}{u - x} du + P_{n-1}(x, t) \right] \quad (l = \overline{1, n})$$

$$P_{n-1}(x) = c_0 x^{n-1} + c_1 x^{n-2} + \dots + c_{n-1}$$

где $c_k = c_k(t)$ ($k = \overline{0, n-1}$) – неизвестные постоянные по переменной x .

Возвращаясь к прежним переменным, будем иметь

$$x - a_m = \frac{\sin \frac{\vartheta - \alpha_m}{2}}{\cos \frac{\vartheta}{2} \cos \frac{\alpha_m}{2}}, \quad x - b_m = \frac{\sin \frac{\vartheta - \beta_m}{2}}{\cos \frac{\vartheta}{2} \cos \frac{\beta_m}{2}}, \quad \frac{du}{u - x} = \frac{\cos \frac{\vartheta}{2} d\varphi}{2 \cos \frac{\varphi}{2} \sin \frac{\varphi - \vartheta}{2}}$$

$$\prod_{m=1}^n (x - a_m)(x - b_m) = \frac{\prod_{m=1}^n \sin \frac{\vartheta - \alpha_m}{2} \sin \frac{\vartheta - \beta_m}{2}}{\cos^{2n} \frac{\vartheta}{2} \prod_{m=1}^n \cos \frac{\alpha_m}{2} \cos \frac{\beta_m}{2}}$$

$$\Omega(\vartheta, t) e^{i\vartheta} = \frac{(-1)^{n-l+1} \cos^n \frac{\vartheta}{2}}{\pi \sqrt{\prod_{m=1}^n \sin \frac{\vartheta - \alpha_m}{2} \sin \frac{\vartheta - \beta_m}{2}}} \left[\frac{1}{\pi} \sum_{m=1}^n (-1)^{n-m} \int_{\alpha_m}^{\beta_m} \frac{c(t) - \frac{f(\varphi, t)}{2}}{\cos^n \frac{\varphi}{2}} \times \right. \\ \left. \times \frac{\sqrt{\prod_{m=1}^n \sin \frac{\varphi - \alpha_m}{2} \sin \frac{\varphi - \beta_m}{2}} \cos \frac{\vartheta}{2}}{2 \cos \frac{\varphi}{2} \sin \frac{\varphi - \vartheta}{2}} d\varphi + P_{n-1} \left(\operatorname{tg} \frac{\vartheta}{2} \right) \right] \quad (l = \overline{1, n})$$

$$c(t) = \int_L \Omega(\varphi, t) e^{i\varphi} \operatorname{tg} \frac{\vartheta}{2} d\varphi$$

$$\begin{aligned} \Omega(\vartheta, t) e^{i\vartheta} = & - \frac{(-1)^{n-l+1} \cos^{n+1} \frac{\vartheta}{2}}{4\pi^2 \sqrt{\prod_{m=1}^n \sin \frac{\vartheta - \alpha_m}{2} \sin \frac{\vartheta - \beta_m}{2}}} \sum_{m=1}^n (-1)^{n-m} \int_{\alpha_m}^{\beta_m} \frac{f(\varphi, t)}{\cos^{n+1} \frac{\varphi}{2} \sin \frac{\varphi - \vartheta}{2}} \times \\ & \times \sqrt{\prod_{m=1}^n \sin \frac{\varphi - \alpha_m}{2} \sin \frac{\varphi - \beta_m}{2}} d\varphi + \frac{(-1)^{n-l+1} \cos^n \frac{\vartheta}{2}}{\pi \sqrt{\prod_{m=1}^n \sin \frac{\vartheta - \alpha_m}{2} \sin \frac{\vartheta - \beta_m}{2}}} P_{n-1} \left(\operatorname{tg} \frac{\vartheta}{2} \right) + \\ & + \frac{c(t) (-1)^{n-l+1} \cos^{n+1} \frac{\vartheta}{2}}{2\pi^2 \sqrt{\prod_{m=1}^n \sin \frac{\vartheta - \alpha_m}{2} \sin \frac{\vartheta - \beta_m}{2}}} \sum_{m=1}^n (-1)^{n-m} \int_{\alpha_m}^{\beta_m} \frac{\sqrt{\prod_{m=1}^n \sin \frac{\varphi - \alpha_m}{2} \sin \frac{\varphi - \beta_m}{2}}}{\cos^{n+1} \frac{\varphi}{2} \sin \frac{\varphi - \vartheta}{2}} d\varphi \quad (l = \overline{1, n}) \end{aligned}$$

3. Частные случаи.

Пусть на окружности $r = R$ имеем только одно включение $L = \{r = R, -\alpha < \vartheta < \alpha\}$. Тогда

$$(We^{i\vartheta})'_\vartheta = -2\gamma R e^{i\vartheta}$$

где γ – угол поворота включения. В этом случае определяющее интегральное уравнение (9) примет вид

$$\begin{aligned} \frac{R\kappa}{2\pi\mu(\kappa+1)} \int_{-\alpha}^{\alpha} \Omega(\varphi, t) e^{i\varphi} \operatorname{ctg} \frac{\vartheta - \varphi}{2} d\varphi = f(\vartheta, t) - \frac{iR e^{i\vartheta} \tilde{c}(t)}{2\pi\mu(\kappa+1)} \quad (|\vartheta < \alpha|) \quad (12) \\ f(\vartheta, t) = i \frac{p(t) + q(t)}{4\mu} R(\kappa - 1) e^{i\vartheta} + i \frac{p(t) - q(t)}{2\mu} R e^{-i\vartheta} - \frac{M(t)}{2\pi\mu R} e^{i\vartheta} + \\ + i \frac{T(t) - iP(t)}{\pi\mu(\kappa+1)} e^{2i\vartheta} + 2\gamma R e^{i\vartheta}, \quad \tilde{c}(t) = \int_{-\alpha}^{\alpha} \Omega(\varphi, t) d\varphi \end{aligned}$$

Решение этого уравнения дается формулой

$$\Omega(\varphi, t) e^{i\varphi} = \frac{1}{2} \tilde{c}(t) M(\varphi, t) + \frac{1}{2} N(\varphi, t) + \frac{(cF - G) \sin \frac{\varphi}{2} + B \cos \frac{\varphi}{2}}{2\sqrt{2}(\cos \varphi - \cos \alpha)} \quad (13)$$

где

$$F = \frac{i}{2\pi^2 \kappa} \int_{-\alpha}^{\alpha} \frac{\sqrt{2(\cos \varphi - \cos \alpha)}}{\cos \frac{\varphi}{2}} e^{i\varphi} d\varphi$$

$$G = \frac{\mu(\kappa+1)}{\pi R \kappa} \int_{-\alpha}^{\alpha} \frac{\sqrt{2(\cos \varphi - \cos \alpha)}}{\cos \frac{\varphi}{2}} f(\varphi, t) d\varphi$$

$$M(\varphi, t) = -\frac{i}{2\pi^2 \kappa} \frac{\cos^2 \frac{\varphi}{2}}{\sqrt{2(\cos \varphi - \cos \alpha)}} \int_{-\alpha}^{\alpha} \frac{\sqrt{2(\cos \vartheta - \cos \alpha)}}{\sin \frac{\vartheta - \varphi}{2} \cos^2 \frac{\vartheta}{2}} e^{i\vartheta} d\vartheta$$

$$N(\varphi, t) = \frac{\mu(\kappa+1)}{\pi R \kappa} \frac{\cos^2 \frac{\varphi}{2}}{\sqrt{2(\cos \varphi - \cos \alpha)}} \int_{-\alpha}^{\alpha} \frac{\sqrt{2(\cos \vartheta - \cos \alpha)}}{\sin \frac{\vartheta - \varphi}{2} \cos^2 \frac{\vartheta}{2}} f(\vartheta) d\vartheta$$

или после простых преобразований

$$F = \frac{2i \cos \frac{\alpha}{2}}{\pi \kappa} \left(1 - \cos \frac{\alpha}{2} \right)$$

$$G = \frac{\kappa+1}{\kappa} \left[2i [p(t) - q(t)] - \frac{2M(t)}{\pi R^2} + i [p(t) + q(t)] (\kappa - 1) + 8\mu\gamma \right] \cos \frac{\alpha}{2} \times$$

$$\times \left(1 - \cos \frac{\alpha}{2} \right) + 4i \frac{T(t) - iP(t)}{\pi R \kappa} \left(1 - \sin^4 \frac{\alpha}{2} - \cos \frac{\alpha}{2} \right)$$

$$M(\varphi, t) = -i \frac{2 \sin \frac{\varphi}{2} \left(\cos \frac{\alpha}{2} - 2 \cos^2 \frac{\varphi}{2} \right) + 4i \cos \frac{\varphi}{2} \left(\cos^2 \frac{\varphi}{2} - \cos \frac{\alpha}{2} \right)}{\pi \kappa \sqrt{2(\cos \varphi - \cos \alpha)}}$$

$$N(\varphi, t) = \frac{\mu(\kappa+1)}{\pi R \kappa} \frac{\cos^2 \frac{\varphi}{2}}{\sqrt{2(\cos \varphi - \cos \alpha)}} \left\langle \left[i \frac{p(t) - q(t)}{2\mu} R - \frac{M(t)}{2\pi\mu R} + i \frac{p(t) + q(t)}{4\mu} \right] \times \right.$$

$$\begin{aligned}
& \times R(\kappa - 1) + 2\gamma R \left] 4\pi \sin \frac{\varphi}{2} \left(\frac{\cos \frac{\alpha}{2}}{\cos^2 \frac{\varphi}{2}} - 2 \right) + \left[-i \frac{P(t) - q(t)}{\mu} R - \frac{M(t)}{\pi \mu R} + 4\gamma R + \right. \\
& \left. + i \frac{P(t) + q(t)}{2\mu} R(\kappa - 1) \right] 4\pi i \frac{\cos^2 \frac{\varphi}{2} - \cos \frac{\alpha}{2}}{\cos \frac{\varphi}{2}} + i \frac{T(t) - iP(t)}{\pi \mu (\kappa + 1)} \left\{ -\frac{4\pi \sin \frac{\varphi}{2} \cos \frac{\alpha}{2}}{\cos^2 \frac{\varphi}{2}} + \right. \\
& \left. + 16\pi \sin \frac{\varphi}{2} \left[1 + \cos^2 \frac{\alpha}{2} - 2 \cos^2 \frac{\varphi}{2} \right] \right\} - \frac{T(t) - iP(t)}{\mu (\kappa + 1)} \frac{16}{\cos \frac{\varphi}{2}} \left\{ \cos \frac{\alpha}{2} - \cos^2 \frac{\varphi}{2} \times \right. \\
& \left. \times \left(\cos^2 \frac{\alpha}{2} + 2 \sin^2 \frac{\varphi}{2} \right) \right\}
\end{aligned}$$

При помощи (10) найдены постоянные c, B и угол поворота включения γ

$$\begin{aligned}
\operatorname{Im} c &= \frac{M_1(t)}{R^2} \quad \operatorname{Re} c = \frac{\kappa \left(U \cos^2 \frac{\alpha}{2} - V \right)}{2 \left(\kappa - \sin^2 \frac{\alpha}{2} \right)} \\
\operatorname{Re} B &= \frac{\left(1 - \kappa - 2 \cos^3 \frac{\alpha}{2} + \cos^4 \frac{\alpha}{2} \right) U - V \left(1 - \cos \frac{\alpha}{2} \right)^2}{\pi \left(\sin^2 \frac{\alpha}{2} - \kappa \right)} \\
\operatorname{Im} B &= \frac{\left(1 - 2 \cos^3 \frac{\alpha}{2} + \cos^4 \frac{\alpha}{2} \right) Q - K \left(1 - \cos \frac{\alpha}{2} \right)^2}{\pi \sin^2 \frac{\alpha}{2}} \\
\gamma &= \frac{1}{8R} \left[\frac{R\kappa \left(K - Q \cos^2 \frac{\alpha}{2} \right)}{\mu \pi (\kappa + 1) \sin^2 \frac{\alpha}{2}} + \frac{2M(t)}{\pi \mu R} \right] \\
K &= \frac{2M_1(t)}{R^2} - \frac{2M_1(t)}{\kappa R^2} \left(1 - \cos \frac{\alpha}{2} \right) \left(2 - \sin^2 \frac{\alpha}{2} + \sin^2 \frac{\alpha}{2} \cos \frac{\alpha}{2} \right) - \\
& - 4 \frac{P(t)}{R\kappa} \sin^2 \frac{\alpha}{2} \left(1 - \sin^4 \frac{\alpha}{2} - \cos \frac{\alpha}{2} \right) - 4 \frac{P(t)}{R\kappa} \left[-16 - 15 \sin^2 \frac{\alpha}{2} \cos \frac{\alpha}{2} + 16 \cos \frac{\alpha}{2} - \right. \\
& \left. - 20 \sin^6 \frac{\alpha}{2} + 36 \sin^4 \frac{\alpha}{2} + 24 \sin^2 \frac{\alpha}{2} \cos^2 \frac{\alpha}{2} - 14 \sin^4 \frac{\alpha}{2} \cos^2 \frac{\alpha}{2} \right]
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
Q &= -\frac{2T_1(t)}{R} - \frac{2M_1(t)}{R^2\kappa} \left(1 - \cos \frac{\alpha}{2}\right)^2 - \frac{16P(t)}{R\kappa} \left(-1 + \cos \frac{\alpha}{2} + \frac{\sin^2 \alpha}{8} - \frac{3}{4} \sin^4 \frac{\alpha}{2}\right) \\
U &= -\frac{2P_1(t)}{R} - \frac{\kappa+1}{R\kappa} \left\{ \pi R \left(1 - \cos \frac{\alpha}{2}\right)^2 [2[p(t)-q(t)] - [p(t)+q(t)](\kappa-1)] - \right. \\
&\quad \left. - 16 \frac{T(t)}{\kappa+1} \left(-1 + \cos \frac{\alpha}{2} + \frac{\sin^2 \alpha}{8} - \frac{3}{4} \sin^4 \frac{\alpha}{2}\right) \right\} \\
V &= \frac{4T(t)}{R\kappa} \left[\sin^2 \frac{\alpha}{2} - 21 \sin^6 \frac{\alpha}{2} - 16 \sin^2 \frac{\alpha}{2} \cos^2 \frac{\alpha}{2} - 16 + 36 \sin^4 \frac{\alpha}{2} + 24 \sin^2 \frac{\alpha}{2} \cos^2 \frac{\alpha}{2} - \right. \\
&\quad \left. - 14 \sin^4 \frac{\alpha}{2} \cos^2 \frac{\alpha}{2} \right] + \frac{\pi(\kappa+1)}{2\kappa} \left\{ 2[p(t)-q(t)] + [p(t)+q(t)](\kappa-1) \right\} \left[2 \sin^2 \frac{\alpha}{2} \cos^2 \frac{\alpha}{2} - \right. \\
&\quad \left. - 3 \sin^4 \frac{\alpha}{2} + 4 \sin^2 \frac{\alpha}{2} \right] - \left\{ 2[p(t)-q(t)] - [p(t)+q(t)](\kappa-1) \right\} \left[4 - 6 \sin^2 \frac{\alpha}{2} - 4 \cos^3 \frac{\alpha}{2} - 3 \sin^4 \frac{\alpha}{2} \right]
\end{aligned}$$

а напряжения можно получить при помощи формул (13), (8) и (11).

ЛИТЕРАТУРА

1. Развитие теории контактных задач в СССР. М.: Наука. 1976. 496 с.
2. Панасюк В.В., Саврук М.П., Дацышин А.П. Распределение напряжений около трещин в пластинах и оболочках. Киев: Наукова думка. 1976. 443с.
3. Саврук М.П. Коэффициенты интенсивности напряжений в телах с трещинами. Механика разрушения и прочность материалов. /Спр. Пособие под общей ред. В.В.Панасюка.Т.2. Киев:Наукова думка. 1988. 619с.
4. Грилицкий В.Д., Сулим Г.Т. Периодическая задача для кусочно-однородной плоскости с тонкостенными упругими включениями. // ПМ. 1975. Т. II. N I . С. 74-81.
5. Арутюнян Н.Х., Колмановский В.Б. Теория ползучести неоднородных сред. М.: Наука. 1983. 336 стр.
6. Арутюнян Н.Х., Дроздов А.Д., Наумов В.Э. Механика растущих вязко-упруго-пластических тел. М.: Наука. 1987. 741 с.
7. Арутюнян Н.Х. Некоторые вопросы теории ползучести. М.: Гостехиздат. 1952. 324 с.
8. Торосян Ф.С. Исследование некоторых задач о контактном взаимодействии двух цилиндрических и сферических тел близких радиусов между собой и с тонкостенными элементами. /Кандидатская диссертация. Ереван. 1982. 152 с.

Ереванский госуниверситет

Поступила в редакцию
8.11.2006