

УДК 539.3

К ВОПРОСУ КОЛЕБАНИЙ НЕОДНОРОДНОЙ ПО
 ТОЛЩИНЕ ПЛАСТИНКИ

Белубекян М.В.

Մ.Վ. Բելուբեկյան

Ըստ հաստության անհամասեռ սալի տատանումների խնդրի վերաբերյալ
 ենթադրվում է, որ սալի անհամասեռությունը ըստ հաստության ոչսիմետրիկ է և տեղի ունի
 Գիրիուֆի վարկածը: Որոշվում են ձգման, սահրի և ծածան կոշտության արդյունավետ
 մոդուլները: Հաստատվում է սալի նախապես ծոված վիճակի անկայունության
 հնարավորությունը, որը էապես կախված է Պուասոնի գործակցի ըստ հաստության
 փոփոխության վարքից:

M.V. Belubekyan

On the Problem of Vibrations of the Plate with Nonhomogeneity along Thickness.

Впервые задача исследования пластин, симметрично неоднородных по толщине, была
 поставлена С.Г. Лехницким [1,2]. В работе [3] рассмотрена задача колебаний пластины неод-
 нородной по толщине при условии постоянства коэффициента Пуассона и с учетом
 поперечных сдвигов.

В настоящей работе исследуются задачи несимметрично неоднородных по толщине
 пластин на основе гипотезы Кирхгофа и без условия постоянства коэффициента Пуассона.

Несимметричность понимается в смысле, что если функции механических характери-
 стик материала пластинки непрерывны по толщинной координате, то они несимметричны
 относительно срединной плоскости. Если же они кусочно-непрерывны (слоистые пластин-
 ки), то задача несимметрична относительно любой плоскости раздела слоев и срединной
 поверхности.

Вводится преобразование относительно функций планарных перемещений, позволяю-
 щее установить классы задач, для которых отделяются задачи определения обобщенного
 плоского напряженного состояния и изгиба. Устанавливается возможность потери
 устойчивости пластинки при действии по краям изгибающих моментов и при действии
 нормальной нагрузки.

1. Упругая пластинка в прямоугольной декартовой системе координат
 (x,y,z) занимает область $0 \leq x \leq a$, $0 \leq y \leq b$, $-h_2 \leq z \leq h_1$. Модуль Юнга E,
 коэффициент Пуассона ν и плотность материала пластинки ρ являются
 функциями координаты z. Принимаются допущения гипотезы Кирхгофа:

$$\sigma_{11} = \frac{E}{1-\nu^2} (\epsilon_{11} + \nu \epsilon_{22}), \quad \sigma_{22} = \frac{E}{1-\nu^2} (\epsilon_{22} + \nu \epsilon_{11}), \quad \sigma_{12} = \frac{E}{1+\nu} \epsilon_{12} \quad (1.1)$$

$$u_1 = u - z \frac{\partial w}{\partial x}, \quad u_2 = v - z \frac{\partial w}{\partial y}, \quad u_3 = w, \quad u, v, w \sim (x, y, t) \quad (1.2)$$

$$\int_{-h_2}^{h_1} \left(\frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial x_j} - \rho \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} \right) dz = 0, \quad (i=1,2,3), \quad \int_{-h_2}^{h_1} \left(\frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial x_j} - \rho \frac{\partial^2 u_i}{\partial t^2} \right) z dz = 0 \quad (i=1,2) \quad (1.3)$$

и пренебрегаются моменты инерции вращения.

Выражения для усилий и моментов, согласно (1.1), (1.2) получаются в виде

$$\begin{aligned}
 T_1 &= C \frac{\partial u}{\partial x} + (C - 2B_0) \frac{\partial v}{\partial y} - \left[K \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + (K - 2B_1) \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \right] \\
 T_2 &= C \frac{\partial v}{\partial y} + (C - 2B_0) \frac{\partial u}{\partial x} - \left[K \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + (K - 2B_1) \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \right] \\
 S &= B_0 \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) - 2B_1 \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \\
 M_1 &= K \frac{\partial u}{\partial x} + (K - 2B_1) \frac{\partial v}{\partial y} - \left[D_0 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + (D_0 - 2B_2) \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \right] \\
 M_2 &= K \frac{\partial v}{\partial y} + (K - 2B_1) \frac{\partial u}{\partial x} - \left[D_0 \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + (D_0 - 2B_2) \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \right] \\
 H &= B_1 \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) - 2B_2 \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y}
 \end{aligned} \tag{1.4}$$

Здесь приняты следующие обозначения:

$$\begin{aligned}
 C &= \int_{-h_1}^{h_1} \frac{E}{1-\nu^2} dz \\
 K &= \int_{-h_1}^{h_1} \frac{zE}{1-\nu^2} dz, \quad D_0 = \int_{-h_2}^{h_1} \frac{z^2 E}{1-\nu^2} dz, \quad B_k = \frac{1}{2} \int_{-h_2}^{h_1} \frac{z^k E}{1+\nu} dz, \quad k = 0, 1, 2
 \end{aligned} \tag{1.5}$$

Подстановка (1.4) в осредненные уравнения движения (1.3) приводит к уравнениям относительно перемещений u, v, w

$$\begin{aligned}
 B_0 \Delta u + (C - B_0) \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \right) - K \frac{\partial}{\partial x} \Delta w &= m \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - p \frac{\partial^3 w}{\partial t^2 \partial x} \\
 B_0 \Delta v + (C - B_0) \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \right) - K \frac{\partial}{\partial y} \Delta w &= m \frac{\partial^2 v}{\partial t^2} - p \frac{\partial^3 w}{\partial t^2 \partial y} \\
 D_0 \Delta^2 w - r \frac{\partial^2}{\partial t^2} \Delta w + m \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} - K \Delta \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \right) + p \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \right) &= q
 \end{aligned} \tag{1.6}$$

где q — нормальная нагрузка,

$$m = \int_{-h_1}^{h_1} \rho dz, \quad p = \int_{-h_2}^{h_1} \rho z dz, \quad r = \int_{-h_2}^{h_1} \rho z^2 dz \tag{1.7}$$

Условия $K = 0, p = 0$ являются достаточными для отделения уравнений обобщенного плоского напряженного состояния и изгиба. Можно показать, что члены уравнения (1.6) с множителем p имеют порядок моментов инерции вращения, поэтому они в дальнейшем пренебрегаются в согласии с теорией пластин Кирхгофа.

2. Для системы уравнений (1.6) вводится следующее преобразование [4]:

$$u = \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} + \frac{K}{C} \frac{\partial w}{\partial x}, \quad v = \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial x} + \frac{K}{C} \frac{\partial w}{\partial y} \quad (2.1)$$

При помощи (2.1) система уравнений с учетом $p = 0$ приводится к виду

$$C\Delta\varphi = m \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} + \frac{mK}{c} \frac{\partial^2 w}{\partial t^2}, \quad B_0\Delta\psi - m \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} \quad (2.2)$$

$$D\Delta^2 w - r \frac{\partial^2}{\partial t^2} \Delta w + m \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} - K\Delta^2 \varphi = q \quad (2.3)$$

$$D = D_0 - C^{-1}K^2 \quad (2.4)$$

Преобразование (2.1) аналогично введению функций Ламе для частного случая задачи плоской деформации. И здесь очевидно, что решения системы (2.2) (2.3) удовлетворяют уравнениям (1.6). Однако обратное утверждение требует доказательства, аналогичное доказательству полноты функций Ламе [5].

Уравнение относительно ψ отделяется от системы уравнений относительно φ и w . Однако, в общем случае, они связаны граничными условиями на краях пластинки.

В случае статических задач для каждой из искомым функций φ , ψ , w получаются автономные уравнения. Поэтому можно условно считать, что формула (2.4) определяет эффективную жесткость пластинки на изгиб. В этом же смысле C будет эффективной жесткостью на растяжение (сжатие), B_0 — эффективной жесткостью на сдвиг, m — приведенной массой.

Анализ задачи собственных колебаний бесконечной пластинки на основе системы уравнений (2.2), (2.3) показывает, что члены с коэффициентами mKC^{-1} , r имеют тот же порядок, что и моменты инерции вращения. Поэтому для задач колебаний тонких пластин, в согласии с теорией Кирхгофа, предлагается вместо системы (2.2), (2.3) использовать следующую систему:

$$C\Delta\varphi = m \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2}, \quad B_0\Delta\psi = m \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} \quad (2.5)$$

$$D\Delta^2 w + m \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} - K\Delta^2 \varphi = q$$

Необходимо отметить, что эффективная жесткость D всегда положительна.

Если ввести обозначения

$$f(z) = \frac{z^2 E}{1 - \nu^2} > 0, \quad g(z) = \frac{E}{1 - \nu^2} > 0$$

то условие $D > 0$ согласно (2.4) приводится к неравенству Коши-Буняковского

$$\left(\int_{-h_2}^{h_1} f dz \right) \left(\int_{-h_2}^{h_1} g dz \right) > \left(\int_{-h_2}^{h_1} \sqrt{f} \sqrt{g} dz \right)^2$$

Граничные условия относительно функций φ, ψ, w на краях пластинки получаются обычным способом осреднения и использования преобразования

(2.1) Для частных случаев указанные граничные условия для кромки $x = \text{const}$ приводятся ниже

Жесткая заделка —

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial x} = 0, \quad w = 0, \quad \frac{\partial w}{\partial x} = 0 \quad (2.6)$$

Шарнирное закрепление —

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} \right) = 0, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial x} = 0, \quad w = 0, \quad \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} = 0 \quad (2.7)$$

Скользящий контакт —

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial x} \right) = 0 \quad (2.8)$$

$$\frac{\partial w}{\partial x} = 0, \quad D \frac{\partial^3 w}{\partial x^3} - K \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} \right) = 0$$

3. Для задач статики, при действии поперечной нагрузки $q(x, y)$ на нижней поверхности пластинки, функции φ и ψ , согласно (2.5), должны удовлетворять однородным уравнениям Лапласа и однородным граничным условиям вида (2.6)-(2.8). Отсюда следует, что в этом случае $\varphi = 0, \psi = 0$. Тогда для определения прогиба w получается обычная задача теории изгиба пластин с эффективной жесткостью D , определяемой по формуле (2.4). При этом перемещения u, v определяются согласно (2.1) следующим образом:

$$u = \frac{K}{C} \frac{\partial w}{\partial x}, \quad v = \frac{K}{C} \frac{\partial w}{\partial y} \quad (3.1)$$

Подстановка (3.1) в (1.4) приводит к определению усилий и моментов через функцию прогиба w

$$T_1 = A_1 \frac{\partial^2 w}{\partial y^2}, \quad T_2 = A_1 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2}, \quad S = -A_1 \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y}$$

$$M_1 = -D \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} - (D - A_2) \frac{\partial^2 w}{\partial y^2}, \quad M_2 = -D \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} - (D - A_2) \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \quad (3.2)$$

$$H = -A_2 \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y}, \quad N_1 = -D \frac{\partial}{\partial x} \Delta w, \quad N_2 = -D \frac{\partial}{\partial y} \Delta w$$

где

$$A_1 = 2(B_1 - B_0 K C^{-1}), \quad A_2 = 2(B_2 - B_1 K C^{-1}) \quad (3.3)$$

Легко проверить, что $A_1 = 0$ при $v = \text{const}$ и, следовательно,

$$T_1 = T_2 = S = 0 \quad (3.4)$$

В общем случае $A_1 \neq 0$. В частности, для двухслойной пластинки [4.6]

$$A_1 = \frac{v_2 - v_1}{2} \frac{h_1 h_2 (h_1 + h_2) E_1 E_2}{E_1 h_1 (1 - v_2^2) + E_2 h_2 (1 - v_1^2)} \quad (3.5)$$

Знак коэффициента A_1 определяет, являются ли усилия T_1, T_2 растягивающими или сжимающими.

Очевидно, что в случае, когда T_1, T_2 сжимающие, возможна постановка вопроса устойчивости пластинки под действием поперечной нагрузки.

Пусть пластинка-полоса (цилиндрический изгиб) с жестко заделанными краями $x = 0, a$ изгибается при действии поперечной нагрузки $q = q_0 = const$.

Усилия и моменты согласно (3.2) определяются следующим образом:

$$\begin{aligned} T_1 = 0, T_2 = \frac{q_0 a^2}{2D} A_1 f(x), S = 0, M_1 = -\frac{q_0 a^2}{2} f(x) \\ M_2 = -\left(1 - \frac{A_2}{D}\right) \frac{q_0 a^2}{2} f(x), N_1 = -\frac{q_0 a^2}{2} f'(x), N_2 = 0 \end{aligned} \quad (3.6)$$

где

$$\begin{aligned} \xi = \frac{x}{a}, \xi_1 = \frac{1}{2} \left(1 - \frac{1}{\sqrt{3}}\right), \xi_2 = \frac{1}{2} \left(1 + \frac{1}{\sqrt{3}}\right) \\ f(x) = (\xi - \xi_1)(\xi - \xi_2) \end{aligned} \quad (3.7)$$

Функция $f(x)$ - знакопеременная. Она отрицательна в интервале (ξ_1, ξ_2) и положительна вне этого интервала. Отсюда следует, что усилие T_2 также является знакопеременной функцией от x и его знак определяется знаком коэффициента A_1 и знаком функции $f(x)$. Поскольку всегда существует интервал, для которого T_2 является отрицательной функцией (сжимающее усилие), то возможна потеря устойчивости рассматриваемой пластинки [7,8].

4. На основе полученных уравнений (2.5) и граничных условий (2.6)-(2.8) рассмотрены частные задачи свободных колебаний пластин. Для прямоугольной пластинки с четырьмя шарнирно закрепленными краями решение имеет вид

$$\begin{aligned} \psi = \sum_{p,s=1}^{\infty} \psi_{p,s} e^{i\Omega_{ps} t} \sin \mu_p x \sin \lambda_s y, \varphi = \sum_{p,s=1}^{\infty} \varphi_{ps} e^{i\omega_{ps} t} \sin \mu_p x \sin \lambda_s y \\ w = \sum_{p,s=1}^{\infty} (w_{ps} e^{i\Omega_{ps} t} + A_{ps} e^{i\omega_{ps} t}) \sin \mu_p x \sin \lambda_s y \end{aligned} \quad (4.1)$$

где

$$\begin{aligned} \omega_{ps}^2 = m^{-1} C (\mu_p^2 + \lambda_s^2), \zeta_{ps} = m^{-1} B_0 (\mu_p^2 + \lambda_s^2), \Omega_{ps}^2 = m^{-1} D (\mu_p^2 + \lambda_s^2) \\ \mu_p = \frac{p\pi}{a}, \lambda_s = \frac{s\pi}{b}, A_{ps} = m^{-1} K (\mu_p^2 + \lambda_s^2)^2 (\Omega_{ps}^2 - \omega_{ps}^2)^{-1} \varphi_{ps} \end{aligned} \quad (4.2)$$

В случае свободных колебаний пластинки-полосы с шарнирно закрепленным краем $x=0$ и скользящим краем $x=a$ получаются следующие результаты:

$$w = \sum_{p=1}^{\infty} \left(w_p e^{i\Omega_p t} + A_p e^{i\omega_p t} \right) \sin \chi_p x, \quad \varphi = \sum_{p=1}^{\infty} \Phi_p e^{i\omega_p t} \sin \chi_p x \quad (4.3)$$

где

$$A_p = \frac{K \chi_p^2}{\Omega_p^2 - \omega_p^2} \Phi_p, \quad \chi_p = \frac{(2p-1)\pi}{2a}, \quad \omega_p^2 = \frac{c}{m} \chi_p^2, \quad \Omega_p^2 = \frac{D}{m} \chi_p^2 \quad (4.4)$$

Наконец, для задачи свободных колебаний пластинки с граничными условиями шарнирного закрепления краев $x = 0, a$, и скользящего контакта краев $y = 0, b$

$$\varphi = \sum_{p=1}^{\infty} \sum_{r=0}^{\infty} \Phi_{pr} e^{i\omega_{pr} t} \sin \mu_p x \cos \lambda_r y, \quad \psi = \sum_{p=1}^{\infty} \sum_{r=0}^{\infty} \Psi_{pr} e^{i\lambda_{pr} t} \cos \mu_p x \sin \lambda_r y \quad (4.5)$$

$$w = \sum_{p=1}^{\infty} \sum_{r=0}^{\infty} \left(w_{pr} e^{i\Omega_{pr} t} + A_{pr} e^{i\omega_{pr} t} \right) \sin \mu_p x \cos \lambda_r y$$

Принятые здесь обозначения совпадают с обозначениями (4.2).

5. Рассмотрим напряженно деформированное состояние неоднородной пластинки при действии изгибающих моментов на краях. Пусть по шарнирно-закрепленным краям пластинки $x = 0, a$ приложены нагрузки $\sigma_{11} = \sigma_0(z)$ такие, что

$$I_1 = \int_{-h_1}^{h_1} \sigma_0(z) dz = 0, \quad M_1 = \int_{-h_2}^{h_1} z \sigma_0(z) dz = M_0 \quad (5.1)$$

В этом случае граничные условия шарнирного закрепления имеют вид

$$I_1 = 0, \quad v = 0, \quad w = 0, \quad M_1 = M_0 \quad \text{при } x = 0, a \quad (5.2)$$

или же в перемещениях

$$\frac{\partial u}{\partial x} = -\frac{KM_0}{CD}, \quad v = 0, \quad w = 0, \quad \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} = -\frac{M_0}{D} \quad (5.3)$$

Принимается, что на краях пластинки $y = 0, b$ имеют место условия скользящего контакта, аналогичные (2.8). После введения преобразования (2.1) указанные граничные условия приведутся к виду

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} \right) = 0, \quad \frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial x} = 0, \quad w = 0, \quad \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} = -\frac{M_0}{D} \quad \text{при } x = 0, a \quad (5.4)$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial x} = 0, \quad \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} \right) = 0, \quad \frac{\partial w}{\partial y} = 0 \quad \text{при } y = 0, b \quad (5.5)$$

$$\frac{\partial^2}{\partial y^2} \left[D \frac{\partial w}{\partial y} - K \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} \right) \right] = 0$$

Для приведенной задачи пластинка изгибается по цилиндрической поверхности и искомые функции определяются следующим образом:

$$w_0 = M_0 a^2 (2CD)^{-1} \xi (1 - \xi), \quad \varphi = \psi = 0 \quad (5.6)$$

$$u_0 = \frac{M_0 Ka}{2CD} (1 - 2\xi), \quad T_2 = -\frac{A_1 M_0}{D}, \quad T_1 = S = 0 \quad (5.7)$$

При изгибе моментами появляется усилие T_2 , знак которого зависит от знака коэффициента A_1 . Условие $A_1 > 0$ для двухслойной пластинки (3.5) означает, что $v_2 > v_1$ и усилие T_2 будет сжимающим. Поэтому возможна потеря устойчивости пластинки. Если начальному состоянию пластинки, определяемому по выражениям (5.6), (5.7), придать возмущение $w = w(x, y)$, то задача устойчивости приведет к решению уравнения

$$D\Delta^2 w - T_2 \partial^2 w / \partial y^2 = 0 \quad (5.8)$$

с граничными условиями

$$w = 0, \quad \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} = 0 \quad \text{при } x = 0, a, \quad \frac{\partial w}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial^3 w}{\partial y^3} = 0 \quad \text{при } y = 0, b \quad (5.9)$$

Представление решения задачи в виде

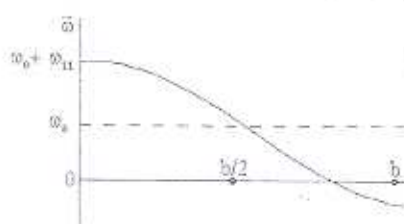
$$w = \sum_{p=1}^{\infty} \sum_{s=1}^{\infty} w_{ps} \sin \mu_p x \cos \lambda_s y \quad (5.10)$$

приводит к определению критического значения изгибающего момента из равенства

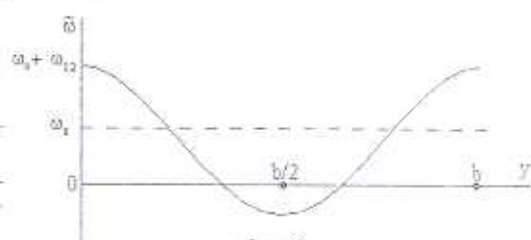
$$A_1 D^{-1} M_0 = \lambda_s^{-2} (\mu_p^2 + \lambda_s^2)^2 D \quad (5.11)$$

Из (5.11) следует, что минимальное критическое значение изгибающего момента M_0 , при котором имеет место неустойчивость, достигается при $p = 1, s = E(b/a) = k$, где $E(b/a)$ означает целую часть отношения b/a плюс единица

$$M_* = A_1^{-2} \lambda_k^{-2} (\mu_1^2 + \lambda_k^2)^2 D^2 \quad (5.12)$$



Фиг. 1



Фиг. 2

В частности, для квадратной пластинки

$$M_* = A_1^{-2} a^{-2} 4\pi^2 D^2 \quad (5.13)$$

На фиг. 1 приводится форма потери устойчивости квадратной пластинки для сечения $x = a/2$

На фиг. 2 приводится форма потери устойчивости прямоугольной пластинки с размерами $b = 2a$ для сечения $x = a/2$

Автор благодарит Р.М.Киракосяна за содержательное обсуждение статьи.

ЛИТЕРАТУРА

1. Лехницкий С.Г. Изгиб неоднородных анизотропных плит симметричного строения// ПММ. 1941. Т.V. Вып.1.
2. Лехницкий С.Г. Анизотропные пластинки. М.: Гостехтеориздат, 1957. 464с.
3. Мовсисян А.А. К свободным колебаниям неоднородных пластин//Изв. НАН Армении. Механика. 1997. Т.50. №3-4.С.42-48.
4. Амбарцумян С.А. Белубекян М.В. Об одном подходе к определению эффективных модулей несимметрично собранных многослойных пластин.// Проблемы прочности и пластичности. Межвуз сб.: Нижегородский ун-т. 2000, вып.61, с. 26-30.
5. Новацкий В. Теория упругости. М.: Мир, 1975.872с.
6. Белубекян М.В. Неустойчивость двухслойной пластинки при действии изгибающего момента// Изв. НАН Армении. Механика. 2001. Т.54. №1.С 26-31.
7. Гюни В.Ц., Микаелян Н.З. Выпучивание длинной эксцентрично закрепленной пластинки под действием поперечной нагрузки.// Докл. АН Арм.ССР, 1970.Т. L1. №3, С. 140-143.
8. Гюни В.Ц., Микаелян Н.З. Выпучивание длинных слоистых пластин и цилиндрических панелей// Изв. АН Арм.ССР, Механика, 1971, Т.24. №2. С.39-45.

Институт механики
НАН Армении

Поступила в редакцию
26.04.2002