

## КОЛЕБАНИЯ ТОКОНЕСУЩЕЙ ЛЕВИТИРУЮЩЕЙ ПЛАСТИНКИ ВО ВНЕШНЕМ МАГНИТНОМ ПОЛЕ

Варданян Л. В.

Լ.Վ. Վարդանյան

Կրտարին մագնիսական դաշտում լուսացող հոսանքակիր սալի տառանութեանը

Բարակ մարմինների մագնիսասուածականության փակած հիման վրա ուսումնամիջություն է հոսանքակիր սալի մագնիսասուածական տառանութեանը. Սար զանգում է արտարին մագնիսական դաշտում, որը տառանություն է սալի որդիշակի հնագործության վրա զանգու կիսատարածության մակելույով հոսող էնելեկտրական հոսանքով:

Որպես են զգողիած էնելեկտրամագնիսական դաշտի բաղադրյալները. Ստացված է սալի մագնիսասուածական տառանութեանի համապատասխանությունների որոշման բուրագործ հավասարություն. Այլ հավասարությունը ուսումնամիջության տառանության համապատասխան է տառանության համապատասխանության մասնակիր դեպքություն:

L.V. Vardanian

Vibration of current-carrying levitational plate in external magnetic field

В настоящей работе на основе гипотезы магнитоупругости тонких тел [1] рассматриваются магнитоупругие колебания токонесущей пластиинки в случае, когда внешнее магнитное поле создается при помощи электрического тока, протекающего по поверхности полупространства. Получено характеристическое уравнение относительно частоты магнитоупругих колебаний пластиинки. Определены компоненты возмущенного электромагнитного поля. Рассмотрены одномерные колебания пластиинки, когда пластиинка находится вблизи полупространства и удалена от него.

1. Пусть упругая бесконечная пластиинка постоянной толщины  $2h$  находится на расстоянии  $l$  от поверхности полупространства. Пластиинка служит проводником равномерно-распределенного электрического тока плотностью  $\bar{J}_0 = \text{const}$ .

Упругие и электромагнитные свойства материала пластиинки характеризуются модулем упругости  $E$ , коэффициентом Пуассона  $\nu$ , плотностью  $\rho$ , электропроводностью  $\sigma$ . Магнитная проницаемость пластиинки, магнитная и диэлектрическая проницаемости среды, окружающей пластиинку, принимаются равными единице. Токи смещения в пластиинке пренебрегаются.

Декартовая прямоугольная координатная система  $(x_1, x_2, x_3)$  выбирается так, чтобы плоскость  $x_1x_2$  совпадала с срединной плоскостью пластиинки, а ось  $ox_1$  — с направлением электрического тока в пластиинке. В выбранной координатной системе полупространство занимает область  $x_3 \leq -l - h$ . По границе  $x_3 = -l - h$  полупространства протекает поверхностный электрический ток в направлении оси  $ox_1$ , с поверхностной плотностью  $\bar{J}_1$ .

Пластиинка находится под действием магнитного поля  $\bar{H}_0$ . Магнитное поле  $\bar{H}_0$  состоит из собственного магнитного поля, создаваемого электрическим током  $\bar{J}_0$  в пластиинке и из внешнего магнитного поля,

создаваемого поверхностным электрическим током  $\bar{J}_1$ .

Решая соответствующую задачу магнитостатики, найдем [1], [2].

$$H_{02} = \begin{cases} -\frac{2\pi}{c}(2hj_0 + j_1), & x_3 \geq h \\ -\frac{2\pi}{c}(2x_3j_0 + j_1), & |x_3| \leq h \\ \frac{2\pi}{c}(2hj_0 - j_1), & -h - l \leq x_3 \leq -h \end{cases} \quad (1.1)$$

Задача рассматривается в рамках линейной теории упругих пластин и гипотезы магнитоупругости тонких тел [3], [4], которая при указанных предположениях аналитически записывается следующим образом:

$$u_1 = u - x_3 \frac{\partial w}{\partial x_1}, \quad u_2 = V - x_3 \frac{\partial w}{\partial x_2}, \quad u_3 = w(x_1, x_2, t) \quad (1.2)$$

$$e_1 = \phi(x_1, x_2, t), \quad e_2 = \psi(x_1, x_2, t), \quad h_3 = f(x_1, x_2, t)$$

В (1.2)  $u_1, u_2, u_3$  — компоненты вектора перемещения произвольной точки пластины,  $u, V$  — тангенциальные перемещения точек срединной плоскости пластины,  $w$  — нормальное перемещение,  $e_1, e_2$  — тангенциальные компоненты вектора индуцированного электрического поля,  $h_3$  — нормальная компонента вектора индуцированного магнитного поля в области, занимаемой пластины.

В области, занимаемой пластины, имеем уравнения электродинамики, в которых ток смещения пренебрегается по сравнению с током проводимости. Во внешней области имеем уравнения электродинамики для вакуума. Из уравнения электродинамики в области, занимаемой пластины, с учетом (1.1), (1.2) имеем:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x_2} - \frac{\partial h_2}{\partial x_3} &= \frac{4\pi\sigma}{c} \left[ \phi + \frac{2\pi}{c^2} (2x_3j_0 + j_1) \frac{\partial w}{\partial t} \right], \quad \frac{\partial h_1}{\partial x_3} - \frac{\partial f}{\partial x_1} = \frac{4\pi\sigma}{c} \psi \\ \frac{\partial h_2}{\partial x_1} - \frac{\partial h_1}{\partial x_2} &= \frac{4\pi\sigma}{c} \left[ e_3 - \frac{2\pi}{c^2} (2x_3j_0 + j_1) \left( \frac{\partial u}{\partial t} - x_3 \frac{\partial^2 w}{\partial x_1 \partial t} \right) \right] \\ \frac{\partial \psi}{\partial x_1} - \frac{\partial \phi}{\partial x_2} &= -\frac{1}{c} \frac{\partial f}{\partial t} \quad \frac{\partial \phi}{\partial x_1} + \frac{\partial \psi}{\partial x_2} + \frac{\partial e_3}{\partial x_3} = \frac{4\pi}{\epsilon} \rho_e \end{aligned} \quad (1.3)$$

где  $\rho_e$  — плотность электрического заряда,  $\epsilon$  — диэлектрическая проницаемость пластины.

Компоненты  $h_1, h_2, e_3$  индуцированного электромагнитного поля определяются из уравнений (1.3) в следующем виде:

$$\begin{aligned} h_1 &= \frac{h_1^+ + h_1^-}{2} + \left( \frac{\partial f}{\partial x_1} + \frac{4\pi\sigma}{c} \psi \right) x_3 \\ h_2 &= \frac{h_2^+ + h_2^-}{2} - \frac{8\pi^2\sigma}{c^3} j_0 \frac{\partial w}{\partial t} (x_3^2 - h^2) + \left[ \frac{\partial f}{\partial x_2} - \frac{4\pi\sigma}{c} \left( \phi + \frac{2\pi}{c^2} j_1 \frac{\partial w}{\partial t} \right) \right] x_3 \\ e_3 &= \frac{c}{4\pi\sigma} \left[ \frac{\partial}{\partial x_1} \left( \frac{h_2^+ + h_2^-}{2} \right) - \frac{\partial}{\partial x_2} \left( \frac{h_1^+ + h_1^-}{2} \right) \right] - \left( \frac{\partial \phi}{\partial x_1} + \frac{\partial \psi}{\partial x_2} + \frac{4\pi}{\epsilon} j_1 \frac{\partial^2 w}{\partial x_1 \partial t} \right) x_3 - \end{aligned}$$

$$-\frac{2\pi}{c^2} J_0 \frac{\partial^2 w}{\partial x_1 \partial t} (3x_3^2 - h^2) + \frac{2\pi}{c^2} (2x_3 j_0 + j_1) \frac{\partial u}{\partial t} \quad (1.4)$$

где  $h_1^+, h_1^-, h_2^+, h_2^-$  - значения компонентов  $h_1, h_2$  при  $x_3 = \pm h$  соответственно.

Плотность электрического заряда определяется из последнего уравнения системы (1.3) с учетом (1.4) в виде

$$\rho_e = \frac{1}{c^2} \left[ j_0 \frac{\partial u}{\partial t} - (3x_3 j_0 + j_1) \frac{\partial^2 w}{\partial x_1 \partial t} \right] \quad (1.5)$$

Объемные силы электромагнитного происхождения с учетом (1.1), (1.2) и (1.5) определяются по формулам [3]

$$\begin{aligned} R_1^1 &= \frac{2\pi\sigma}{c^2} (2x_3 j_0 + j_1) \left[ e_3 - \frac{2\pi}{c^2} (2x_3 j_0 + j_1) \left( \frac{\partial u}{\partial t} - x_3 \frac{\partial^2 w}{\partial x_1 \partial t} \right) \right] + \\ &+ \frac{j_0}{c^2 \sigma} \left[ j_0 \frac{\partial u}{\partial t} - (3x_3 j_0 + j_1) \frac{\partial^2 w}{\partial x_1 \partial t} \right], \quad R_2^1 = -\frac{j_0}{c} f \\ R_3^1 &= -\frac{2\pi\sigma}{c^2} (2x_3 j_0 + j_1) \left[ \varphi + \frac{2\pi}{c^2} (2x_3 j_0 + j_1) \frac{\partial w}{\partial t} \right] + \frac{j_0}{c} h_2 \end{aligned} \quad (1.6)$$

Осредняя уравнения (1.3) путем интегрирования по  $x_3$  в пределах  $-h$  до  $h$  и присоединяя уравнения движения пластиинки, с учетом (1.4), (1.6) получим следующую систему уравнений для определения функций  $\varphi, \psi, f, u, V, w, h_1^+, h_1^-, h_2^+, h_2^-$

$$\begin{aligned} \frac{\partial \psi}{\partial x_1} - \frac{\partial \varphi}{\partial x_2} &= -\frac{1}{c} \frac{\partial f}{\partial t}, \quad \frac{\partial f}{\partial x_1} + \frac{4\pi\sigma}{c} \psi = \frac{h_1^+ - h_1^-}{2h} \\ \frac{\partial f}{\partial x_2} - \frac{4\pi\sigma}{c} \left( \varphi + \frac{2\pi}{c^2} j_1 \frac{\partial w}{\partial t} \right) &= \frac{h_2^+ - h_2^-}{2h} \\ D\Delta^4 w + 2\rho h \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} &= \frac{h}{c} j_0 (h_2^+ + h_2^-) + \frac{j_0}{c} \frac{h^3}{3} \left[ \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} (h_2^+ + h_2^-) - \frac{\partial^2}{\partial x_1 \partial x_2} (h_1^+ + h_1^-) \right] - \\ - \frac{4\pi\sigma h}{c^2} j_1 \left[ \varphi + \frac{2\pi}{c^2} j_1 \left( \frac{\partial w}{\partial t} + \frac{h^2}{3} \frac{\partial^3 w}{\partial x_1^2 \partial t} \right) + \frac{h^2}{3} \left( \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial x_1 \partial x_2} \right) \right] &- \frac{2h^3}{\sigma c^2} j_0^2 \frac{\partial^3 w}{\partial x_1^2 \partial t} + \\ + \frac{32\pi^2 \sigma h^5}{15c^4} j_0^2 \frac{\partial^3 w}{\partial x_1^2 \partial t} & \\ \frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2} + \frac{1-v}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x_2^2} + \frac{1+v}{2} \frac{\partial^2 V}{\partial x_1 \partial x_2} &= \frac{\rho(1-v^2)}{E} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + \\ + \frac{2\pi\sigma(1-v^2)}{c^2 E} \left\{ \frac{c}{4\pi\sigma} \frac{\partial}{\partial x_1} \left( \frac{h_2^+ + h_2^-}{2} \right) - \frac{\partial}{\partial x_2} \left( \frac{h_1^+ + h_1^-}{2} \right) - \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x_1} + \frac{\partial \psi}{\partial x_2} \right) j_0 \frac{2h^3}{3} \right\} & \\ \frac{\partial^2 V}{\partial x_2^2} + \frac{1-v}{2} \frac{\partial^2 V}{\partial x_1^2} + \frac{1+v}{2} \frac{\partial^2 u}{\partial x_1 \partial x_2} &= \frac{\rho(1-v^2)}{2} \frac{\partial^2 V}{\partial t^2} - \frac{2h}{c} f j_0 \end{aligned} \quad (1.7)$$

$$\text{В (1.7)} \quad D = \frac{2Eh^3}{3(1-v^2)}, \quad \Delta = \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2}{\partial x_2^2}$$

Систему уравнений (1.7) необходимо решать совместно с уравнениями электродинамики для внешней области, окружающей

пластинку, при граничных условиях на поверхностях пластины  $x_3 = h, x_3 = -h$  и условий затухания на бесконечности ( $x_3 \rightarrow +\infty$ ). Эти граничные условия согласно [5] имеют вид:

$$h_1 = h_1^{(e)}, h_2 = h_2^{(e)} + \frac{4\pi}{c} j_0 w, h_3 = h_3^{(e)}, e_1 = e_1^{(e)}, e_2 = e_2^{(e)} \quad (1.8)$$

Здесь  $e = 1$  при  $h \leq x_3, e = 2$  при  $-l \leq x_3 \leq -h$ . Полученная система уравнений не замкнута. Для замыкания этой системы принимаем, что значения компонентов  $h_1^{(2)}, h_2^{(2)}$  индуцированного магнитного поля на поверхности полупространства  $x_3 = -l - h$  равны нулю, то есть

$$h_1^{(2)}(-l - h) = 0, h_2^{(2)}(-l - h) = 0 \quad (1.9)$$

2. Представим решения системы уравнений (1.7) и уравнений электродинамики для внешней области, окружающей пластинку, в виде плоских монохроматических волн

$$Q = Q_0 \exp i(\omega t - k_1 x_1 - k_2 x_2), Q_0 = \text{const}$$

$$Q^{(e)} = Q_0^{(e)}(x_3) \exp i(\omega t - k_1 x_1 - k_2 x_2) \quad (2.1)$$

где  $Q, Q^{(e)}$  – любая из искомых функций, входящих в уравнения (1.7), и уравнения электродинамики для внешней области соответственно,  $\omega$  – частота магнитоупругих колебаний,  $k_1, k_2$  – волновые числа.

Подставляя (2.1) в систему уравнений (1.7) и уравнений электродинамики для внешней области, получим обыкновенные дифференциальные уравнения относительно  $Q_0^{(e)}(x_3)$  ( $e = 1, 2$ ). Решая эти уравнения и удовлетворяя граничным условиям (1.8), (1.9) и условию затухания на бесконечности ( $x_3 \rightarrow +\infty$ ), получим систему алгебраических уравнений. Из условия равенства нулю детерминанта этой системы получим следующее характеристическое уравнение относительно частоты магнитоупругих колебаний пластины:

$$\begin{aligned} D(k_1^2 + k_2^2)^2 - 2\rho h \omega^2 &= \frac{8\pi h}{c^2} j_0^2 \left( 1 - \frac{k_1^2 h^2}{3} + \frac{i\omega k_1^2 h^2}{4\pi\sigma} - \frac{4\pi i\omega k_1^2 h^4}{15c^2} \right) + \\ &+ \frac{8\pi^2 \sigma i\omega h j_1}{c^4 [8\pi\sigma h v_0 + i\omega(1 + th v_0 l)] [2h v_{12}^2 + v_0(1 + th v_0 l)]} \left\{ 2h(1 - th v_0 l) \times \right. \\ &\times [2h k_1^2 (4\pi\sigma - i\omega) - v_0(8\pi\sigma h v_0 + i\omega(1 + th v_0 l))] j_0 - \\ &- 8\pi h k_1^2 (2h v_0 + 1 + th v_0 l) j_1 + [2h v_{12}^2 + v_0(1 + th v_0 l)] \times \\ &\times \left[ \frac{2k_1^2 h^3}{3} j_0(1 - th v_0 l) - \left( 1 - \frac{k_1^2 h^2}{3} \right) j_1(1 + th v_0 l) \right] i\omega \left. \right\} \end{aligned} \quad (2.2)$$

$$\text{где } v_0^2 = k_1^2 + k_2^2 - \frac{\omega^2}{c^2}, v_{12}^2 = k_1^2 + k_2^2 + \frac{4\pi\sigma i\omega}{c^2}$$

Определяются и остальные искомые величины. Приведем некоторые из них

$$f_0 = -\frac{16\pi^2 \sigma \omega h k_2 j_1 w_0}{c^3 [2h v_{12}^2 + v_0(1 + th v_0 l)]}$$

$$\varphi_0 = -\frac{16\pi^2 \sigma i\omega h [2h v_0 v_{11}^2 + v_0^2 (1 + th v_0 l)] j_1 w_0}{c^2 [8\pi\sigma h v_0 + i\omega(1 + th v_0 l)] [2h v_{12}^2 + v_0(1 + th v_0 l)]}$$

$$h_{02} = \left[ \frac{4\pi}{c} j_0 \left( 1 - \frac{2\pi\sigma i\omega}{c^2} (x_3^2 - h^2) \right) + \right. \\ \left. + \frac{8\pi^2 \sigma i\omega [2hk_1^2(4\pi\sigma - i\omega) - v_0(8\pi\sigma hv_0 + i\omega(1 + \operatorname{th} v_0 l))]}{c^3 [8\pi\sigma v_0 h + i\omega(1 + \operatorname{th} v_0 l)] [2hv_{12}^2 + v_0(1 + \operatorname{th} v_0 l)]} \times \right. \\ \left. \times [x_3(1 + \operatorname{th} v_0 l) + h(1 - \operatorname{th} v_0 l)] \right] w_0 \quad (2.3)$$

где  $v_{01}^2 = k_1^2 - \frac{\omega^2}{c^2}$ ,  $v_{11}^2 = k_1^2 + \frac{4\pi\sigma i\omega}{c^2}$

3. Рассмотрим задачу в случае, когда упругие и электромагнитные возмущения не зависят от координаты  $x_2$  ( $k_2 \equiv 0$ ). Тогда характеристическое уравнение (2.2) имеет вид:

$$Dk_1^4 - 2\rho h \omega^2 = \frac{8\pi h}{c^2} j_0^2 \left( 1 - \frac{k_1^2 h^2}{3} + \frac{i\omega k_1^2 h^2}{4\pi\sigma} - \frac{4\pi\sigma i\omega k_1^2 h^4}{15c^2} \right) + \\ \left( 1 - \frac{k_1^2 h^2}{3} \right) \frac{8\pi^2 \sigma \omega^2 h j_1 [j_1(1 + \operatorname{th} v_{01} l) + 2h j_0(1 - \operatorname{th} v_{01} l)]}{c^4 [8\pi\sigma hv_{01} + i\omega(1 + \operatorname{th} v_0 l)]} \quad (3.1)$$

Здесь рассмотрим частные случаи.

а) Пусть расстояние пластиинки от полупространства стремится к бесконечности, то есть  $l \rightarrow +\infty$

Пренебрегаем в выражении для  $v_{01}$  членом  $\omega^2/c^2$  по сравнению с  $k_1^2$  и принимаем допущения, имеющие место в теории магнитоупругости тонких тел:

$$k_1^2 h^2 \ll 1, \quad |i\omega| \ll 4\pi\sigma h k_1 \quad (3.2)$$

Тогда характеристическое уравнение (3.1) в силу (3.2) можно представить в следующем безразмерном виде:

$$\left( 1 + \frac{\pi j_1^2}{\rho h c^4 k_1} \right) \Omega^2 + 1 - \frac{4\pi j_0^2}{\rho c^2 \Omega_0^2} = 0$$

$$\text{где } \Omega_0^2 = \frac{Dk_1^4}{2\rho h}, \quad \Omega = \frac{i\omega}{\Omega_0} \quad (3.3)$$

Из уравнения (3.3) следует, что частота упругих колебаний пластиинки определяется по формуле

$$I_m \Omega = \frac{c}{\Omega_0} \sqrt{\frac{hk_1(\rho c^2 \Omega_0^2 - 4\pi j_0^2)}{\rho h c^4 k_1 + \pi j_1^2}} \quad (3.4)$$

$$\text{если } j_0 < \frac{c\Omega_0}{2} \sqrt{\frac{\rho}{\pi}} \quad (3.5)$$

б) Расстояние пластиинки от полупространства стремится к нулю, то есть  $l \rightarrow 0$ , тогда характеристическое уравнение (3.1) в силу (3.2) представляется в следующем безразмерном виде:

$$\left( 1 + \frac{\pi j_1(j_1 + 2h j_0)}{2\rho h c^4 k_1} \right) \Omega_1^2 + 1 - \frac{4\pi j_1^2}{\rho c^2 \Omega_0^2} = 0 \quad (3.6)$$

$$\text{где } \Omega_1 = \frac{i\omega}{\Omega_0}$$

В силу (3.5) решение уравнения (3.6) представляется формулой

$$I_m \Omega_1 = \frac{c}{\Omega_0} \sqrt{\frac{hk_1(\rho c^2 \Omega_0^2 - 4\pi j_0^2)}{\rho h c^4 k_1 + \pi j_1(j_1 + 2hj_0)}} \quad (3.7)$$

Сравнение решений (3.4) и (3.7) характеристических уравнений (3.3) и (3.6) показывает, что

$$I_m \Omega_1 = \sqrt{2} I_m \Omega \quad (3.8)$$

если имеет место условие

$$j_1 \gg 2hj_0 \quad (3.9)$$

4. Колебания не зависят от координаты  $x_1 (k_1 \equiv 0)$ . Тогда характеристическое уравнение (2.2) принимает вид:

$$Dk_2^4 - 2\rho h \omega^2 = \frac{8\pi h}{c^2} j_0^2 - \frac{8\pi^2 \sigma i \omega h j_1 [2h v_{02} j_0 (1 - \operatorname{th} v_{02} l) + (2hk_2^2 + v_{02} (1 + \operatorname{th} v_{02} l)) j_1]}{c^4 [2hv_{22}^2 + v_{02} (1 + \operatorname{th} v_{02} l)]} \quad (4.1)$$

$$\text{В (4.1)} v_{02}^2 = k_2^2 - \frac{\omega^2}{c^2}, \quad v_{22}^2 = k_2^2 + \frac{4\pi \sigma i \omega}{c^2}$$

Рассмотрим частные случаи.

a) Расстояние пластинки от полупространства стремится к бесконечности, то есть  $l \rightarrow +\infty$ , и пренебрегая в выражении для  $v_{02}$  членом  $\omega^2/c^2$  по сравнению с  $k_2^2$ , характеристическое уравнение представляется в следующем безразмерном виде:

$$\theta^3 + a_0 \theta^2 + (1 - j_0^2/j_*^2 + a_1) \theta + a_0 (1 - j_0^2/j_*^2) = 0 \quad (4.2)$$

Здесь  $j_* = \frac{c \Omega_0}{2} \sqrt{\frac{\rho}{\pi}}$  — критическая плотность тока, получаемая при статическом подходе

$$\theta = \frac{i\omega}{\Omega_0}, \quad a_0 = \frac{k_2(1+k_2h)c^2}{4\pi\sigma h\Omega_0}, \quad a_1 = \frac{\pi k_2(1+hk_2)j_1^2}{\rho h c \Omega_0^2}$$

Уравнение (4.2) совпадает с уравнением, полученным в [5]. Согласно [5] выражение для критической плотности электрического тока в пластинке при динамическом подходе имеет вид:

$$j_{**} = j_* \sqrt{1 + \frac{3\pi(1-v^2)(1+k_2h)j_1^2}{E(hk_2)^3}} \quad (4.3)$$

Формула (4.3) показывает, что протекающий по границе полупространства электрический ток  $j_1$  приводит к увеличению критической плотности тока в пластинке. Указанное влияние существенно зависит от относительной толщины пластинки, то есть величины  $k_2 h$ .

b) Пусть расстояние пластинки от полупространства стремится к нулю, то есть  $l \rightarrow 0$ , тогда характеристическое уравнение (4.1) приводится к безразмерному виду:

$$\theta^3 + b_0 \theta^2 + \left(1 - j_0^2/j_*^2 + \frac{k_2 j_0 j_1}{4j_*^2} + b_1\right) \theta + b_0 (1 - j_0^2/j_*^2) = 0 \quad (4.4)$$

$$\text{Здесь } b_0 = \frac{k_2(1+2hk_2)c^2}{8\pi\sigma h\Omega_0}, \quad b_1 = \frac{\pi k_2(1+2hk_2)j_1^2}{2\rho h c^2 \Omega_0^2}$$

Как в предыдущем случае, легко убедиться, что для критической плотности электрического тока в пластинке при динамическом подходе

можно получить следующее выражение:

$$j_{**}^1 = j_* \left[ \frac{k_2 j_1}{8 j_*} + \sqrt{\frac{k_2 j_1^2}{64 j_*^2} + 1 + \frac{3\pi(1-v^2)(1+2hk_2)j_1^2}{2E(hk_2)^3}} \right] \quad (4.5)$$

## ЛИТЕРАТУРА

1. Амбарцумян С.А., Багдасарян Г.Е., Белубекян М.В. Магнитоупругость тонких оболочек и пластин.-М.: Наука, 1977. 272 с.
2. Белубекян М.В. Магнитоупругие поверхностные волны в полуупространстве с поверхностным электрическим током.-Изв. АН Арм ССР, Механика, 1990, т.43, №1, с.3-8.
3. Амбарцумян С.А., Багдасарян Г.Е., Белубекян М.В. К трехмерной задаче магнитоупругих колебаний пластиинки.-ПММ, 1971, т.35, вып. 2.
4. Амбарцумян С.А., Багдасарян Г.Е., Белубекян М.В. К магнитоупругости тонких оболочек и пластин.-ПММ, 1973, т.37, вып 1.
5. Амбарцумян С.А., Белубекян М.В. Колебания и устойчивость токонесущих упругих пластин.-Ереван: Изд. АН Армении, 1992. 124 с.

Армпединститут им. Х. Абовяна

Поступила в редакцию

14.05.1997