

УДК 539.374

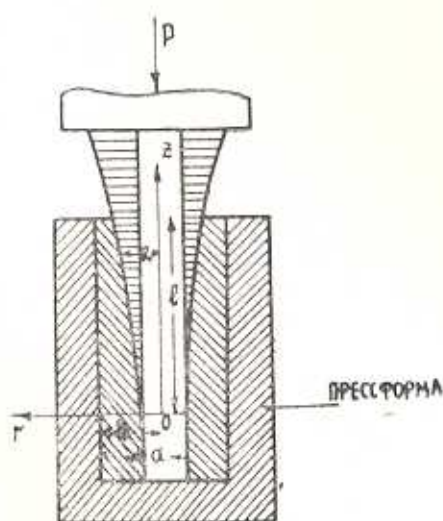
ВНЕДРЕНИЕ ЖЕСТКОГО ЦИЛИНДРА В ЦИЛИНДР, МАТЕРИАЛ
 КОТОРОГО ПОДЧИНЯЕТСЯ СТЕПЕННОМУ ЗАКОНУ
 УПРОЧНЕНИЯ

АПИКЯН Ж. Г.

В работах [1—3] рассмотрено внедрение жесткого цилиндрического тела в идеально-пластическую трубу (изотропный и ортотропный случаи).

В настоящей работе рассматривается внедрение (внутреннее и внешнее) жесткого тела, близкого к цилиндрическому, в цилиндр из материала со степенным упрочнением.

1. Пусть в абсолютно жесткой цилиндрической прессформе плотно помещена цилиндрическая труба, материал которой считается несжимаемым и подчиняется степенному закону упрочнения: Внутренний и внешний радиусы трубы соответственно равны a и b . В эту трубу соосно впрессовывается (внутреннее внедрение) цилиндрическая труба из значительно более твердого материала с переменным внешним



Фиг. 1

радиусом $R=R(z)=a+u_1 \exp(\nu z/b)$, где ν и u_1 — заданные положительные постоянные (фиг. 1). Материал этой трубы считается недеформируемым.

Задача решается в цилиндрической системе координат r, θ, z , закрепленной с жесткой трубой так, чтобы плоскость $z=0$ прошла через входное торцевое сечение, а положительное направление оси Oz — по оси труб против направления движения. Торцы $z=l$ трубы считаем свободными от внешних сил. Тогда компоненты перемещения u, ω в направлениях r, z не зависят от θ , а $v=0$.

Уравнения равновесия, соотношения между компонентами деформаций, перемещений и напряжений, закон упрочнения имеют вид

$$\frac{\partial \sigma_r}{\partial r} + \frac{\partial \tau_{rz}}{\partial z} + \frac{\sigma_r - \sigma_\theta}{r} = 0, \quad \frac{\partial \tau_{rz}}{\partial r} + \frac{\partial \sigma_z}{\partial z} + \frac{\tau_{rz}}{r} = 0 \quad (1.1)$$

$$\varepsilon_r = \frac{du}{dr}, \quad \varepsilon_\theta = \frac{u}{r}, \quad \varepsilon_z = \frac{\partial w}{\partial z}, \quad \gamma_{rz} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial r} \right) \quad (1.2)$$

$$\tau_r = \sigma = L\varepsilon_r, \quad \tau_\theta = \sigma = L\varepsilon_\theta, \quad \tau_z = \sigma = L\varepsilon_z, \quad \tau_{rz} = L\gamma_{rz}, \quad \tau_r = k\varepsilon_r^m \quad (1.3)$$

где

$$L = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{(z_r - z_\theta)^2 + (z_\theta - z_z)^2 + (z_r - z_z)^2 + 6z_r^2}$$

$\varepsilon_i = \frac{2}{\sqrt{\sigma_i}} \sqrt{\varepsilon_r^2 + \varepsilon_\theta^2 + \varepsilon_z^2 + \gamma_{rz}^2}$ — интенсивности напряжений и деформаций,

$$L = 2z_r / (3\varepsilon_r), \quad \sigma = \frac{1}{3} (\tau_r + \tau_\theta + \tau_z)$$

Компоненты перемещений ищем в виде

$$u = \lambda f \exp(\nu z), \quad w = \frac{\psi}{r} \exp(\nu z) \quad (1.4)$$

где $f = f(r)$, $\psi = \psi(r)$, ν — постоянная, штрих обозначает производную по r .

Тогда

$$\varepsilon_r = \lambda f' \exp(\nu z), \quad \varepsilon_\theta = \frac{\lambda f}{r} \exp(\nu z), \quad \varepsilon_z = -\frac{\nu \psi}{r} \exp(\nu z) \quad (1.5)$$

$$\gamma_{rz} = \frac{T}{2} \exp(\nu z), \quad L = k_1 e_0^{\frac{m-1}{2}} \exp((m-1)\nu z), \quad \sigma = \frac{2}{\sqrt{3}} \sqrt{e_0} \exp(\nu z)$$

где

$$T = \lambda^2 f - \left(\frac{\psi}{r} \right)', \quad e_0 = \lambda^2 \left(f'^2 + \frac{f^2}{r^2} + \frac{f f'}{r} \right) + \frac{T^2}{4}, \quad k_1 = 2^m 3^{-\frac{m+1}{2}} k$$

Из соотношений (1.2) и (1.5) получаем

$$\sigma_\theta = \sigma_r = i k_1 \omega \left(f' - \frac{f}{r} \right) \exp(m\nu z), \quad \sigma_z = \sigma_r - i k_1 \omega \left(f' + \frac{\psi}{r} \right) \exp(m\nu z) \\ \tau_{rz} = 0,5 k_1 \omega T \exp(m\nu z) \quad (1.6)$$

где $\omega = \omega(r) = e_0^{\frac{m-1}{2}}$.

Из (1.1) и (1.6) следует

$$\tau_r = H(z) - i k_1 \exp(m\nu z) \int_a^r \omega \left(\frac{m}{2} T + \left(\frac{f}{r} \right)' \right) dr \quad (1.7)$$

Из соотношений (1.1), (1.6), (1.7) находим неизвестную функцию $H(z)$ и для функции f получаем обыкновенное дифференциальное уравнение четвертого порядка

$$H(z) = i k_1 C_1 \exp(m\nu z)$$

$$(\omega T)' - m^2 \omega \left(mT + 2 \left(\frac{f}{r} \right)' \right) - 2m \omega^2 \left(\omega \left(\frac{\psi}{r} + f' \right) \right)' + \left(\frac{\omega T}{r} \right)' = 0 \quad (1.8)$$

где C_1 — постоянная.

Граничные условия имеют вид

$$\tau_{rz}(a, z) = \mu_1 \sigma_r(a, z), \quad \tau_{rz}(b, z) = \mu_2 \sigma_r(b, z) \quad (1.9)$$

$$u(b, z) = 0, \quad u(a, z) = u_1 \exp(\nu z/b) \quad (1.10)$$

где μ_1 и μ_2 — коэффициенты трения.

Кроме того, на торце $z=l$ должно удовлетворяться условие

$$\int_a^b \sigma_z(r, l) r dr = 0 \quad (1.11)$$

Введем безразмерные переменные

$$u_0 = \frac{u_1}{b}, \quad \nu = \lambda b, \quad \rho = \frac{r}{b}, \quad \rho_0 = \frac{a}{b}, \quad \zeta = \frac{z}{b}, \quad \zeta_0 = \frac{l}{b}$$

$$u(r, z) = b u^*(\rho, \zeta), \quad \omega(r, z) = b \omega^*(\rho, \zeta), \quad \tau_{rz}(r, z) = k_1 \tau_{rz}^*(\rho, \zeta) \quad (1.12)$$

$$\sigma_r(r, z) = k_1 \sigma_r^*(\rho, \zeta), \quad \sigma_\theta(r, z) = k_1 \sigma_\theta^*(\rho, \zeta), \quad \sigma_z(r, z) = k_1 \sigma_z^*(\rho, \zeta)$$

$$f(r) = b^2 f^*(\rho), \quad R(z) = b R^*(\zeta), \quad C_1 = b C_1^*$$

Дифференциальное уравнение (1.8) четвертого порядка можно заменить системой из четырех дифференциальных уравнений первого порядка. В безразмерных величинах она имеет вид

$$\frac{df^*}{d\rho} = \frac{\rho \varphi^* - f^*}{2\rho}, \quad \frac{d\varphi^*}{d\rho} = \frac{3 + 4\nu^2 \rho^2}{2\rho^2} f^* - \frac{\varphi^*}{2\rho} - 2T^*$$

$$\frac{dT^*}{d\rho} = m^2 \omega^* \left(mT^* + \frac{\rho \varphi^* - 3f^*}{\rho^2} \right) \quad (1.13)$$

$$\begin{aligned} \frac{dT^*}{d\rho} = \frac{1}{Q^*} & \left(8\nu^3 F^* \left(\frac{T^{*2}}{4} + \nu^2 \frac{3f^{*2} + \rho^2 \varphi^{*2}}{4\rho^2} \right)^{\frac{3-m}{2}} + 2(1-m)\nu^2 \rho (2\nu^2 \rho^2 + 3) f^* \varphi^* T^* - \right. \\ & \left. - 3(5-3m)\nu^2 f^{*2} T^* - (3-m)\nu^2 \rho^2 \varphi^{*2} T^* + 4(2m-1)\nu^2 \rho^3 \varphi^* T^{*2} - \right. \\ & \left. - 2\nu^2 T^{*3} + 4m\nu^4 \rho \varphi^* (3f^{*2} + \rho^2 \varphi^{*2}) \right) \end{aligned}$$

где

$$\varphi^* = \frac{\varphi}{b} = 2f^{*'} + \frac{f^*}{\rho}, \quad T^* = T - \nu f^* - \left(\frac{\rho f^*}{\rho} \right)'$$

$$m^* = \left(\frac{e_0^*}{e_0} \right)^{\frac{m-1}{2}} = m, \quad e_0^* = e_0 = \nu^2 \frac{3f^{*2} + \rho^2 \varphi^{*2}}{4\rho^2} + \frac{T^{*2}}{4}$$

(1.14)

$$F^* = bF = (T^* \omega^*)' - 2m\nu^2 \varphi^* \omega^* + T^* \omega^{*2} / \rho$$

$$Q^* = b^{-3} Q = 2\varrho (\nu^2 (3f^{*2} + \rho^2 \varphi^{*2}) + m\rho^2 f^{*2})$$

Используя соотношения (1.6), (1.7), (1.12), (1.14), можно найти безразмерные компоненты напряжений

$$\begin{aligned} \sigma_r^* &= \nu(C_1^* + \varepsilon_1(\rho)) \exp(m\nu\rho), & \tau_{rz}^* &= \nu(C_1^* - \omega^* \frac{\nu z^* - 3f^*}{2\rho} + \varepsilon_1(\rho)) \exp(m\nu\rho) \\ \sigma_z^* &= \nu(C_1^* - \tau^* \omega^* + \varepsilon_1(\rho)) \exp(m\nu\rho), & \tau_{rz}^* &= 0,5T^* \omega^* \exp(m\nu\rho) \end{aligned} \quad (1.15)$$

где

$$\varepsilon_1(\rho) = 0,5 \int_{\rho_0}^{\rho} \omega^* \left(\frac{3f^*}{\rho^2} - \frac{\nu z^*}{\rho} - mT^* \right) d\rho \quad (1.16)$$

$$C_1^* = \frac{0,5}{1-\rho_0^2} \int_{\rho_0}^1 \omega^* \left(3 \left(1 - \frac{1}{\rho^2} \right) f^* + \left(3 + \frac{1}{\rho^2} \right) \rho \varphi^* + m(1-\rho^2) T^* \right) d\rho$$

Значение C_1^* в (1.16) получается из условия (1.11).

Граничные условия в безразмерных величинах имеют вид

$$T^*(\rho_0) \omega^*(\rho_0) = 2\nu_1 \nu C_1^*, \quad T^*(1) \omega^*(1) = 2\nu_2 \nu (C_1^* + \varepsilon_1(1)), \quad f^*(1) = 0, \quad f^*(\rho_0) = u_0 \quad (1.17)$$

2. При малом значении параметра ν положим

$$f^* = \bar{f}, \quad \varphi^* = \bar{\varphi}, \quad T^* = \nu \bar{T}, \quad f^* = \nu^m \bar{f}, \quad \rho_0^* = \nu^2 \bar{\rho}_0, \quad Q^* = \nu^2 \bar{Q}, \quad C_1 = \nu^{m-1} \bar{C}_1 \quad (2.1)$$

где

$$\begin{aligned} \bar{f} &= f_0 + \nu f_1 + \nu^2 f_2 + \dots; & \bar{\varphi} &= \varphi_0 + \nu \varphi_1 + \nu^2 \varphi_2 + \dots \\ \bar{T} &= T_0 + \nu T_1 + \nu^2 T_2 + \dots; & \bar{f} &= F_0 + \nu F_1 + \nu^2 F_2 + \dots \\ \bar{\rho}_0 &= \frac{3\bar{f}_0^2 + \rho_0^2 \bar{\varphi}_0^2}{4\nu^2} + \frac{\bar{T}_0^2}{4} = \rho_{00} + \nu \rho_{01} + \nu^2 \rho_{02} + \dots \end{aligned} \quad (2.2)$$

$$\bar{Q} = 2\rho(3\bar{f}^2 + \rho^2 \bar{\varphi}^2 + m\rho^2 \bar{T}^2) = Q_0 + \nu Q_1 + \nu^2 Q_2 + \dots$$

$$\begin{aligned} \bar{C}_1 &= \frac{0,5}{1-\rho_0^2} \int_{\rho_0}^1 \bar{\omega} \left(3 \left(1 - \frac{1}{\rho^2} \right) \bar{f} + \left(3 + \frac{1}{\rho^2} \right) \rho \bar{\varphi} + m\nu(1-\rho^2) \bar{T} \right) d\rho = \\ &= C_{10} + \nu C_{11} + \nu^2 C_{12} + \dots; & \bar{\omega} &= \bar{\rho}_0^{-\frac{m-1}{2}} \end{aligned}$$

Учитывая соотношения (2.2), при $\nu=0$ из (1.13) и (1.17) получим систему дифференциальных уравнений

$$\frac{df_0}{d\rho} = \frac{\nu \varphi_0 - f_0}{2\rho}; \quad \frac{d\varphi_0}{d\rho} = \frac{3f_0 - \rho \varphi_0}{2\rho^2}; \quad \frac{dF_0}{d\rho} = 0 \quad (2.3)$$

$$\frac{dT_0}{d\rho} = \frac{1}{Q_0} (8\rho^3 F_0 \omega_0 + 6(1-m)\rho f_0 \varphi_0 T_0 - 3(5-3m)f_0^2 T_0 - (3-m)\rho^2 \varphi_0^2 T_0 - 2\rho^2 T_0^3)$$

и граничные условия

$$f_0(1) = 0; \quad f_0(\rho_0) = u_0; \quad T_0(\rho_0)\omega_0(\rho_0) = 2\rho_0 C_{10} \quad (2.4)$$

$$T_0(1)\omega_0(1) = \rho_2 \left(2C_{10} + \int_{\rho_0}^1 \omega_0 \frac{3f_0 - \rho \varphi_0}{\rho^2} d\rho \right)$$

где

$$e_{10} = \frac{3f_0^2 + \rho^2 \varphi_0^2}{4\rho^2} + \frac{T_0^2}{4}, \quad Q_0 = 2\rho(3f_0^2 + \rho^2 \varphi_0^2 + m\rho^2 T_0^2)$$

$$C_{10} = \frac{0,5}{1-\rho_0^2} \int_{\rho_0}^1 \omega_0 \left(3\left(1 - \frac{1}{\rho^2}\right) f_0 + \left(3 + \frac{1}{\rho^2}\right) \rho \varphi_0 \right) d\rho; \quad \omega_0 = e^{-\frac{m-1}{2}} \quad (2.5)$$

Решая первые три уравнения системы (2.3) и удовлетворяя первым двум граничным условиям (2.4), находим

$$f_0 = C_3 \left(\frac{1}{\rho} - \rho \right), \quad \varphi_0 = -C_3 \left(3 + \frac{1}{\rho^2} \right), \quad F_0 = 2C_4 \quad (2.6)$$

где $C_3 = \rho_0 u_0 / (1 - \rho_0^2)$, C_4 — произвольная постоянная.

Подставляя (2.6) в последнее уравнение системы (2.3) и сделав необходимые упрощения, получим нелинейное дифференциальное уравнение для T_0

$$\frac{dT_0}{d\rho} = \frac{2C_4 \rho \left(C_3^2 \left(3 + \frac{1}{\rho^4} \right) + \frac{T_0^2}{4} \right)^{\frac{3-m}{2}} - C_3^2 \left(3 + \frac{3-2m}{\rho^4} \right) T_0 - \frac{T_0^3}{4}}{\rho \left(C_3^2 \left(3 + \frac{1}{\rho^4} \right) + m \frac{T_0^2}{4} \right)} \quad (2.7)$$

интеграл которого имеет вид

$$C_3^2 \left(3 + \frac{1}{\rho^4} \right) + \frac{T_0^2}{4} = \left(\frac{\rho T_0}{C_3 + C_4 \rho^2} \right)^{\frac{2}{1-m}} \quad (2.8)$$

где C_5 — произвольная постоянная.

Постоянные C_4 и C_5 определяются из последних двух условий (2.4), которые после подстановки f_0 и φ_0 примут вид

$$C_3 + C_4 \rho_0^2 = -\frac{4C_3 \rho_0^2}{1 - \rho_0^2} \int_{\rho_0}^1 \left(3 + \frac{1}{\rho^4} \right) \frac{C_5 + C_4 \rho^2}{T_0} d\rho$$

$$C_3 + C_4 \rho_2 = -\frac{4C_3 \rho_2^2}{1 - \rho_0^2} \int_{\rho_0}^1 \left(3 + \frac{\rho_0^2}{\rho^4} \right) \frac{C_5 + C_4 \rho^2}{T_0} d\rho \quad (2.9)$$

При $m=1$ из (2.8) находим

$$T_0 = \frac{C_3 + C_4 \rho^2}{\rho^2} \quad (2.10)$$

а условия (2.9) примут вид

$$C_3 + C_4 \rho_0^2 = -2C_3 \rho_0^2 (3\rho_0^2 + 1) \rho_0, \quad C_3 + C_4 = -8C_3 \rho_0^2 \quad (2.11)$$

При $m=0$ получаем

$$T_0 = 2C_3 \sqrt{3 + \frac{1}{\rho^2} \frac{C_3 + C_4 \rho^2}{\sqrt{4\rho^2 - (C_3 + C_4 \rho^2)^2}}} \quad (2.12)$$

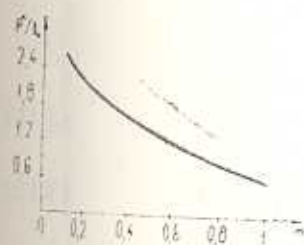
а при $m=0,5$

$$T_0 = \frac{C_3 + C_4 \rho^2}{2\sqrt{2\rho^2} \sqrt{(C_3 + C_4 \rho^2)^2 + \sqrt{(C_3 + C_4 \rho^2)^4 + 64C_3^2(1 + 3\rho^4)}}} \quad (2.13)$$

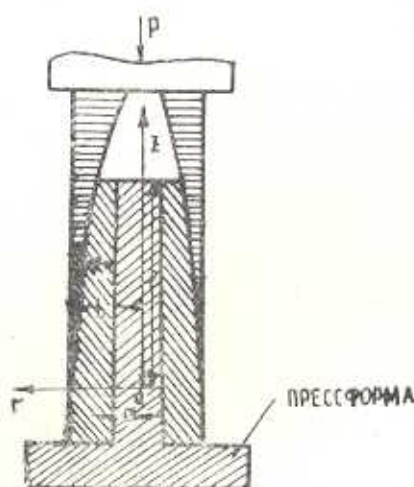
Проведено численное исследование задачи при $\nu_1=0,3$; $\nu_2=0,2$; $a=1,0$; $b=12,5$; $n_1=20$; $\gamma=0,025$ ($x_0=1,5$; $\rho_0=0,5$) при различных значениях m : $m=0,1; 0,2; \dots; 0,9$. Вычислены значения P^*/l_0 , где $P^* = P/(k_1 b^2)$, P —сила прессования

$$P = 2\pi \int_0^z R^* \sqrt{1 + K^{*2}} \rho^* \tau_{rz}^* \tau_{rz}^* \rho_0^m \left(\rho_0 + \gamma \left(u_0 + \frac{\rho_0 m \tau_0}{2} \right) \right) T_0(\rho_0) \rho_0(\rho_0) \quad (2.14)$$

$$\sqrt{1 + K^{*2}} \rho^* = -\tau_{rz}^*(\rho_0, z) R^* + \tau_{rz}^*(\rho_0, z)$$



Фиг. 2



Фиг. 3

На фиг. 2 показана зависимость P^*/l от величины m .

3. При внешнем внедрении (фиг. 3) $R^*=1 \rightarrow u_0 \exp(\gamma z)$ и граничные условия имеют вид

$$\tau_{rz}(a, z) = \nu_2 \tau_r(a, z), \quad \tau_{rz}(b, z) = \nu_1 \tau_r(b, z) \quad (3.1)$$

$$u(b, z) = -\nu a_1 \exp(\nu z/b), \quad u(a, z) = 0 \quad (3.2)$$

Формулы (1.1)–(1.8), (1.11)–(1.16), (2.1)–(2.3), (2.5) имеют место и в этом случае, а остальные формулы изменяются

$$T^*(\rho_0)\omega^*(\rho_0) = 2\nu_2 C_1^*, \quad T^*(1)\omega^*(1) = 2\nu_1(C_1^* + z_1(1)) \quad (3.3)$$

$$f^*(1) = -\nu_0, \quad f^*(\rho_0) = 0$$

$$f_0(1) = -\nu_0, \quad f_0(\rho_0) = 0, \quad T_0(\rho_0)\omega_0(\rho_0) = 2\nu_2 C_{10}$$

$$T_0(1)\omega_0(1) = 2\nu_1 \left(C_{10} + \frac{1}{2} \int_{\rho_0}^1 \omega_0 \frac{3f_0 - \rho^2 z_0}{\rho^2} d\rho \right) \quad (3.4)$$

$$f_0 = C_3 \left(\frac{\rho}{\rho_0} - \frac{\rho_0}{\rho} \right), \quad z_0 = -C_3 \left(\frac{3}{\rho_0} - \frac{\rho_0}{\rho^2} \right), \quad F_0 = 2C_4 \quad (3.5)$$

$$e_{00} = C_3^2 \left(\frac{3}{\rho_0^2} - \frac{\rho_0^2}{\rho^4} \right) + \frac{T_0^2}{4}, \quad C_0 = 8\nu^2 \left(C_3^2 \left(\frac{3}{\rho_0^2} - \frac{\rho_0}{\rho^3} \right) + m \frac{T_0^2}{4} \right) \quad (3.6)$$

$$T_0^2 = \frac{8\nu^2 \left(2C_4 e_{00}^{\frac{1-m}{2}} - C_3^2 \left(\frac{3}{\rho_0^2} + (3-2m) \frac{\rho_0^2}{\rho^4} \right) \frac{T_0}{\rho_0} - \frac{T_0^3}{4\nu_1} \right)}{Q_0} \quad (3.7)$$

$$C_3^2 \left(\frac{3}{\rho_0^2} + \frac{\rho_0^2}{\rho^4} \right) + \frac{T_0^2}{4} = \left(\frac{\rho T_0}{C_3 + C_4 \rho^2} \right)^{\frac{2}{1-\nu}} \quad (3.8)$$

$$C_{10} = -\frac{2C_3}{1-\rho_0^2} \int_{\rho_0}^1 \left(\frac{\rho_0}{\rho^3} + 3 \frac{\rho}{\rho_0} \right) \omega_0 d\rho \quad (3.9)$$

$$C_3 + C_4 \rho_0^2 = -\frac{4\nu_2 C_3}{1-\rho_0^2} \int_{\rho_0}^1 \left(\frac{\rho_0^2}{\rho^4} + 3 \right) \frac{C_3 + C_4 \rho^2}{T_0} d\rho$$

$$C_3 + C_4 = -\frac{4\nu_1 C_3}{1-\rho_0^2} \int_{\rho_0}^1 \left(\frac{3}{\rho_0} + \frac{\rho_0^3}{\rho^4} \right) \frac{C_3 + C_4 \rho^2}{T_0} d\rho \quad (3.10)$$

Если $m=1$, то

$$T_0 = \frac{C_3 + C_4 \rho^2}{\rho} \quad (3.11)$$

$$C_3 + C_4 \rho_0^2 = -8\nu_2 C_3, \quad C_3 + C_4 = -2\nu_1 C_3 (3 + \rho_0^2) / \rho_0 \quad (3.12)$$

INSTALLATION OF A RIGID CYLINDER IN A CYLINDER, THE MATERIAL OF WHICH SUBMITS TO THE POWER LAW OF STRENGTHENING

I. G. APIKIAN

ԿՈՇՏ ԳՂԱՆԻ ՆԵՐԳՐՈՒՄԸ ԱՄՐԱՊԵՏՄԱՆ ԱՍՏԻՃԱՆԱՅԻՆ ՕՐԵՆՔԻՆ
ԵՆԹԱՐԿՎՈՂ ԳՂԱՆԻ ՄԵՋ

Ժ. Գ. ԱՊՈՎՅԱՆ

Ա մ փ ո փ ո լ մ

Գիտարկվում է գլանային մարմնից բիշ տարրերվող կոշտ մարմնի ներ-
գրումը (ներքին և արտաքին) անսեղմելի, առաինականային ամրապնդումով
նյութից գլանի մեջ: Խնդիրը ստանցրասիմետրիկ է: Խնդրի մեջ մանող պա-
րամետրի փոքր արժեքի դեպքում խնդրի լուծումը բերվում է ոչ գծային դի-
ֆերենցիալ համասարման, որի ինտեգրալը գտնված է:

Գիտարկված է թվային օրինակ:

ЛИТЕРАТУРА

1. Задоян М. А. Внедрение жесткого цилиндрического тела в идеально-пластическую трубу.—МТТ, 1985, № 5, с. 98—108.
2. Акопян А. Г., Задоян М. А. Внедрение жесткого цилиндрического тела в пластически анизотропную трубу.—Изв. АН Арм. ССР. Механика, 1986, т. 39, № 5, с. 27—36.
3. Акопян А. Г. Ввинчивание жесткого цилиндрического тела в пластически анизотропную трубу.—Изв. АН Арм. ССР. Механика, 1986, т. 39, № 6, с. 25—38.

Институт механики АН Армянской ССР

Поступила в редакцию
1.VI.1988