

УДК 539.376

## УСТОЙЧИВОСТЬ ВЯЗКОУПРУГИХ СТЕРЖНЕЙ С КОНЕЧНОЙ СДВИГОВОЙ ЖЕСТКОСТЬЮ

ДРОЗДОВ А. Д.

В работе получены условия устойчивости армированных стержней, изготовленных из неоднородно-стареющего вязкоупругого материала, при учете сдвиговых деформаций. Устойчивость исследована при произвольном ядре релаксации материала и различных типах закрепления концов стержня. Определение устойчивости на бесконечном интервале времени соответствует определению устойчивости по Ляпунову.

1. *Постановка задачи.* Рассмотрим изгиб прямолинейного стержня длины  $l$ , изготовленного из неоднородно-стареющего вязкоупругого материала. Стержень имеет две оси симметрии. Изгиб происходит в плоскости, проходящей через продольную ось и ось симметрии. Обозначим через  $S$  площадь поперечного сечения стержня, а через  $J$ —его момент инерции. Введем ось  $Ox$ , направленную вдоль продольной оси в недеформированном состоянии. Возраст материала стержня в окрестности точки  $x$  относительно элемента материала в окрестности точки  $0$  обозначим через  $\rho(x)$ . Функция  $\rho$  кусочно-непрерывная и ограниченная.

В момент времени  $t_0 \geq 0$  к стержню приложена внешняя нагрузка, состоящая из сжимающей силы  $P$  и распределенной поперечной нагрузки интенсивности  $q(x)$ . Деформации сжатия  $\varepsilon_1$  и сдвига  $\varepsilon_2$  связаны с соответствующими напряжениями  $\sigma_1$  и  $\sigma_2$  соотношениями [1]

$$\sigma_1 = E(I - R_1)\varepsilon_1, \quad \sigma_2 = 2G(I - R_2)\varepsilon_2 \quad (1.1)$$

Здесь  $E$ —постоянный модуль упруго-мгновенной деформации,  $G$ —постоянный модуль сдвига,  $I$ —единичный оператор,  $R_1, R_2$ —операторы релаксации при сжатии и сдвиге

$$R_j \varepsilon = \int_{t_0}^t r_j(t + \rho(x), \tau + \rho(x)) \varepsilon(\tau, x) d\tau, \quad (j = 1, 2)$$

где  $r_1, r_2$ —соответствующие ядра релаксации.

Предположим, что удлинения, сдвиги и углы поворота элемента стержня малы, так что их квадратами можно пренебречь. Обозначим через  $w_1(t, x, z)$ ,  $w_2(t, x, z)$  продольное и поперечное смещения точек стержня, находящихся на расстоянии  $z$  от продольной оси. Согласно гипотезе прямых нормалей [2]

$$w_1 = u(t, x) + z\gamma(t, x), \quad w_2 = y(t, x) \quad (1.2)$$

Здесь  $u$  — продольное смещение точек оси стержня,  $y$  — прогиб стержня,  $\gamma$  — угол поворота нормали к продольной оси. Из соотношений (1.2) получим

$$\varepsilon_1 = u' + z\gamma', \quad \varepsilon_2 = \frac{1}{2}(\gamma + y'), \quad y'' = dy/dx \quad (1.3)$$

Обозначим через  $M$  изгибающий момент, через  $Q_0$  — перерезывающую силу, а через  $Q$  — проекцию равнодействующей всех сил, приложенных к сечению, на перпендикуляр к продольной оси в недеформированном состоянии

$$M = - \int \sigma_1 z ds, \quad Q_0 = - \int \sigma_2 ds, \quad Q = Q_0 + Py' \quad (1.4)$$

Здесь  $ds$  — элемент площади сечения стержня.

Подставим выражения (1.1), (1.3) в соотношения (1.4)

$$\begin{aligned} M &= -EJ(I - R_1)\gamma' \\ Q &= -GS(I - R_2)(\gamma + y') + Py' \end{aligned} \quad (1.5)$$

В квазистатическом приближении уравнения равновесия элемента стержня в изогнутом положении имеют вид [3]

$$M' = Q - Py', \quad Q' = q \quad (1.6)$$

Подставляя выражения (1.5) в равенства (1.6), получим систему уравнений для определения прогиба стержня при учете деформации сдвига

$$EJ[(I - R_1)\gamma']' = GS(I - R_2)(\gamma + y'), \quad [-GS(I - R_2)(\gamma + y') + Py']' = q \quad (1.7)$$

*Определение.* Стержень называется устойчивым по Ляпунову на бесконечном интервале времени, если для любого  $\varepsilon > 0$  существует такое  $\delta = \delta(\varepsilon) > 0$ , что из неравенства  $\sup_{x \in [0, l]} |q(x)| < \delta$  следует оценка  $\sup_{t, x} |y(t, x)| < \varepsilon$ , ( $x \in [0, l]$ ,  $t \geq t_0$ ).

Цель работы — получение условий на величину сжимающей силы  $P$ , при которых стержень устойчив. В случае, когда деформацией сдвига можно пренебречь, аналогичная задача исследована в [4].

В дальнейшем предполагаем, что  $P < GS$  и выполнены условия:

- 1) существует такая функция  $r_1^{(1)}(t, \tau)$ , что для любого  $x \in [0, l]$

$$0 \leq r_1(t + \rho(x), \tau + \rho(x)) \leq r_1^{(1)}(t, \tau), \quad t_0 \leq \tau \leq t$$

$$|r_1^{(1)}| = \sup_t \int_{t_0}^t r_1^{(1)}(t, \tau) d\tau < 1$$

- 2) функция  $r_1^{(1)}(t, \tau)$  допускает представление

$$r_1^{(1)} = \psi_1(t, \tau) + \psi_2(t, \tau)(t - \tau)^{-\alpha}$$

где функции  $\psi_1$ ,  $\psi_2$  непрерывны по  $t$ ,  $\tau$  и  $0 < \alpha < 1$ .

2. Устойчивость консольного стержня. Пусть один конец стержня жестко зашкреплен, а другой свободен

$$y(t, 0) = \gamma(t, 0) = 0, \quad M(t, l) = Q(t, l) = 0 \quad (2.1)$$

Из второго равенства (1.6) и (2.1) найдем

$$Q = -N(x), \quad N = \int_x^l q d\xi \quad (2.2)$$

Подставим это выражение в (1.5) и разрешим полученное соотношение относительно  $y'$

$$y' = (1-\alpha)^{-1} [I - (1-\alpha)^{-1} R_2]^{-1} [N/(GS) - (I - R_2)\gamma], \quad \alpha = P/(GS) \quad (2.3)$$

Из (1.7), (2.2), (2.3) получим

$$\begin{aligned} [(I - R_1)\gamma']' &= -n\alpha(1-\alpha)^{-1} [I + \alpha(1-\alpha)^{-1} (I - (1-\alpha)^{-1} R_2)^{-1} R_2] \gamma + \\ &+ (1-\alpha)^{-1} [I + \alpha(1-\alpha)^{-1} (I - (1-\alpha)^{-1} R_2)^{-1} R_2] N_1 \\ n &= GS/(EJ), \quad N_1 = N/(EJ) \end{aligned} \quad (2.4)$$

Граничные условия для уравнения (2.4) имеют вид

$$\gamma(t, 0) = 0, \quad \gamma'(t, l) = 0 \quad (2.5)$$

Рассмотрим сначала случай, когда эффектом ползучести при сдвиге можно пренебречь ( $R_2 = 0$ ). Тогда уравнение (2.4) можно записать в виде

$$[(I - R_1)\gamma']' = -n\alpha(1-\alpha)^{-1} \gamma + (1-\alpha)^{-1} N_1 \quad (2.6)$$

Умножим соотношение (2.6) на  $\gamma(t, x)$  и проинтегрируем по  $x$  в пределах от 0 до  $l$ . Интегрируя по частям и учитывая граничные условия (2.5), получим

$$J_1^2(t) = n\alpha(1-\alpha)^{-1} J_0^2(t) + \int_0^l \gamma' R_1 \gamma' dx - (1-\alpha)^{-1} \int_0^l N_1 \gamma dx \quad (2.7)$$

$$J_j^2(t) = \int_0^l \left| \frac{\partial^j}{\partial x^j} \gamma(t, x) \right|^2 dx, \quad (j = 0, 1)$$

Оценим второе и третье слагаемое в правой части (2.7) с помощью неравенства Коши-Буняковского

$$\begin{aligned} \left| \int_0^l \gamma' R_1 \gamma' dx \right| &\leq J_1(t) \int_0^l r_1^{(1)}(t, \tau) J_1(\tau) d\tau \\ \left| \int_0^l N_1 \gamma dx \right| &\leq K J_0(t), \quad K^2 = \int_0^l N_1^2 dx \end{aligned} \quad (2.8)$$

Обозначим через  $U$  множество непрерывно дифференцируемых функций  $v(x)$ , удовлетворяющих условиям  $v(0) = v'(l) = 0$ . Положим

$$\lambda = \inf_v \left[ \int_0^l (v')^2 dx \right] \left[ \int_0^l v^2 dx \right]^{-1}, \quad v \in U$$

Согласно неравенству Рэлея [5],  $\lambda = \pi^2/(4l^2)$  есть минимальное положительное собственное значение краевой задачи  $v'' + \lambda v = 0$ ,  $v(0) = v'(l) = 0$ . Из определения величины  $\lambda$  следует оценка

$$J_0^2 \leq \lambda^{-1} J_1^2 \quad (2.9)$$

Из соотношений (2.7)–(2.9) получим

$$[1 - \pi\lambda^{-1}(1-\alpha)^{-1}] J_1(t) \leq \int_{t_0}^t r_1^{(1)}(t, \tau) J_1(\tau) d\tau + K[\lambda^{1/2}(1-\alpha)]^{-1}$$

откуда найдем

$$[1 - |r_1^{(1)}| - \pi\lambda^{-1}(1-\alpha)^{-1}] J_1^0(t) \leq K[\lambda^{1/2}(1-\alpha)]^{-1}, \quad J_1^0(t) = \sup_{t_0 \leq \tau \leq t} J_1(\tau), \quad t_0 \leq t \leq l \quad (2.10)$$

Из (2.3), (2.5) следует, что существует такая постоянная  $C > 0$ , что

$$|y(t, x)| \leq C[J_1^0(t) + K] \quad (2.11)$$

Из неравенств (2.10), (2.11) следует

Теорема 1. Пусть

$$P < \lambda EJ(1 - |r_1^{(1)}|)[1 + \lambda\alpha^{-1}(1 - |r_1^{(1)}|)]^{-1} \quad (2.12)$$

Тогда стержень устойчив.

Перейдем к рассмотрению общего случая, когда необходимо учитывать ползучесть как при сжатии, так и при сдвиге. Введем оператор  $R$ , определенный по формуле  $R = \alpha(1-\alpha)^{-1} [I - (1-\alpha)^{-1} R_2]^{-1} R_2$ . Ядро этого оператора обозначим через  $r(t, \tau)$ . Предположим, что выполняются условия:

1) существует такая функция  $r^{(1)}(t, \tau, \alpha)$ , что для любых  $t > t_0$ ,  $x \in [0, l]$ ,  $\alpha \in (0, 1)$

$$|r(t + \rho(x), \tau + \rho(x))| \leq r^{(1)}(t, \tau, \alpha), \quad |r^{(1)}| < \infty$$

2) функция  $r^{(1)}(t, \tau, \alpha)$  допускает представление

$$r^{(1)} = \varphi_1(t, \tau, \alpha) + \varphi_2(t, \tau, \alpha)(t - \tau)^{-\kappa}$$

где функции  $\varphi_1$ ,  $\varphi_2$  непрерывны по  $t$ ,  $\tau$  и  $0 < \kappa < 1$ .

Запишем уравнение (2.4) в виде

$$[(I - R_1)\gamma']' = -\pi\alpha(1-\alpha)^{-1}(I + R)\gamma + (1-\alpha)^{-1}(I + R)N_1 \quad (2.13)$$

Умножим равенство (2.13) на  $\gamma(t, x)$  и проинтегрируем по  $x$  в пределах от 0 до  $l$ . Интегрируя по частям и учитывая граничные условия (2.5), получим

$$J_1^2(t) = \int_0^l \gamma' R_1 \gamma' dx + n\alpha(1-\alpha)^{-1} \left[ J_0^2(t) + \int_0^l \gamma R \gamma dx \right] - \\ - (1-\alpha)^{-1} \int_0^l \gamma(I+R)N_1 dx \quad (2.14)$$

Оценим величины, входящие в правую часть (2.14) с помощью неравенства Коши-Буняковского и (2.9)

$$\left| \int_0^l \gamma' R_1 \gamma' dx \right| \leq J_1(t) \int_{i_0}^l r_1^{(0)}(t, \tau) J_1(\tau) d\tau \\ \left| \int_0^l \gamma R \gamma dx \right| \leq \lambda^{-1} J_1(t) \int_{i_0}^l r^{(0)}(t, \tau, \alpha) J_1(\tau) d\tau \quad (2.15) \\ \left| \int_0^l \gamma(I+R)N_1 dx \right| \leq K\lambda^{-1/2}(1+|r^{(0)}|)J_1(t)$$

Из (2.14), (2.15) следует соотношение

$$[1 - n\alpha(1-\alpha)^{-1}\lambda^{-1}]J_1(t) \leq \int_{i_0}^l [r_1^{(0)}(t, \tau) + n\alpha(1-\alpha)^{-1}\lambda^{-1}r^{(0)}(t, \tau, \alpha)]J_1(\tau) d\tau + \\ + K(1-\alpha)^{-1}\lambda^{-1/2}(1+|r^{(0)}|)$$

Из этого неравенства получим

$$[1 - |r^{(0)}| - n\alpha(1-\alpha)^{-1}\lambda^{-1}(1+|r^{(0)}|)]J_1^0(t) \leq K(1-\alpha)^{-1}\lambda^{-1}(1+|r^{(0)}|) \quad (2.16)$$

Из соотношений (2.11), (2.16) следует

**Теорема 2.** Пусть  $\alpha(1-\alpha)^{-1}(1+|r^{(0)}|) < \lambda n^{-1}(1-|r^{(0)}|)$ . Тогда стержень устойчив.

Приведенное выше условие устойчивости можно записать в виде

$$P < \lambda EJ(1-|r^{(0)}|)[1+|r^{(0)}| + \lambda n^{-1}(1-|r^{(0)}|)]^{-1} \quad (2.17)$$

**3. Устойчивость шарнирно опертого стержня.** Пусть концы стержня шарнирно закреплены

$$y(t, 0) = y(t, l) = 0, \quad \gamma'(t, 0) = \gamma'(t, l) = 0 \quad (3.1)$$

Ограничимся рассмотрением случая, когда ползучестью при сдвиге можно пренебречь ( $R_2=0$ ). Из соотношений (1.7) получим

$$\gamma' = -(1-\alpha)y'' - q_1, \quad q_1 = 2q/(GS) \quad (3.2)$$

Продифференцируем первое равенство (1.7) по  $x$  и подставим в него выражение (3.2)

$$[(I-R_1)y'']'' = -n\alpha(1-\alpha)^{-1}y'' + (1-\alpha)^{-1}[nq_1 - ((I-R_1)q_1)''] \quad (3.3)$$

Умножим соотношение (3.3) на  $y(t, x)$  и проинтегрируем по  $x$  в пределах от 0 до  $l$ . Интегрируя по частям и учитывая (3.1), (3.2), получим

$$Y_2^2(t) = \int_0^l y'' R_1 y'' dx + n\alpha(1-\alpha)^{-1} Y_1^2(t) + (1-\alpha)^{-1} \left[ n \int_0^l q_1 y dx - \int_0^l y'' (I-R_1) q_1 dx \right] \quad (3.4)$$

$$Y_j^2(t) = \int_0^l \left[ \frac{\partial^j}{\partial x^j} y(t, x) \right]^2 dx, \quad (j=1, 2)$$

Обозначим через  $V$  множество дважды непрерывно дифференцируемых функций  $v(x)$ , удовлетворяющих условию  $v(0) = v(l) = 0$ . Положим

$$\lambda = \inf_v \int_0^l (v'')^2 dx \left[ \int_0^l (v')^2 dx \right]^{-1}, \quad v \in V$$

Согласно неравенству Рэлея [5],  $\lambda = \pi^2 l^{-2}$  есть минимальное положительное значение краевой задачи  $v^{IV}(x) + \lambda v''(x) = 0$ ,  $v(0) = v(l) = 0$ ,  $v''(0) = v''(l) = 0$ . Из определения величины  $\lambda$  следует оценка  $Y_2^2(t) \leq \leq \lambda^{-1} Y_1^2(t)$ . Слагаемые в правой части соотношения (3.4) оценим с помощью неравенства Коши-Буняковского аналогично (2.8). Получим, что при  $\alpha(1-\alpha)^{-1} < \lambda n^{-1} (1 - |r_1^{(1)}|)$  справедливо соотношение

$$Y_2(t) \leq C_1 K_1, \quad K_1^2 = \int_0^l q_1^2 dx \quad (3.5)$$

где постоянная  $C_1 > 0$  не зависит от интенсивности поперечной нагрузки. Из граничных условий (3.1) и неравенства Коши-Буняковского найдем

$$|y(t, x)| \leq 2l^{3/2} Y_2(t) \quad (3.6)$$

Из соотношений (3.5), (3.6) следует

**Теорема 3.** Пусть

$$P < \lambda EJ(1 - |r_1^{(1)}|) [1 + \lambda n^{-1} (1 - |r_1^{(1)}|)]^{-1} \quad (3.7)$$

Тогда стержень устойчив.

4. *Устойчивость стержня с жестко защемленными концами.* Пусть концы стержня жестко защемлены

$$y(t, 0) = y(t, l) = 0, \quad \gamma(t, 0) = \gamma(t, l) = 0 \quad (4.1)$$

и ползучестью при сдвиге можно пренебречь ( $R_2 = 0$ ). Из соотношений (3.2), (4.1) найдем

$$y'(t, x) = (1-\alpha)^{-1} \left[ N_2 + \left( l^{-1} \int_0^l \gamma dx - \gamma \right) \right] \quad (4.2)$$

$$N_2(x) = l^{-1} \int_0^l (l-\xi) q_1 d\xi - \int_0^x q_1 d\xi$$

Из (4.2) и первого равенства (1.7) следует соотношение

$$[(I-R_1)\gamma']' = (1-\alpha)^{-1} \left( -n\alpha\gamma + nl^{-1} \int_0^l \gamma dx + nN_2 \right) \quad (4.3)$$

Умножим (4.3) на  $\gamma(t, x)$  и проинтегрируем по  $x$  в пределах от 0 до  $l$ . Интегрируя по частям и учитывая граничные условия (4.1), получим

$$J_1^2(t) + n(l(1-\alpha))^{-1} \left( \int_0^l \gamma dx \right)^2 = \int_0^l \gamma' R_1 \gamma' dx + n\alpha(1-\alpha)^{-1} J_0^2(t) - n(1-\alpha)^{-1} \int_0^l N_2 \gamma dx \quad (4.4)$$

Обозначим через  $U$  множество непрерывно дифференцируемых функций  $v(x)$ , удовлетворяющих условиям  $v(0) = v(l) = 0$ . Положим

$$\lambda(\alpha) = \inf_v \left[ \int_0^l (v')^2 dx + a \left( \int_0^l v dx \right)^2 \right] \left( \int_0^l v^2 dx \right)^{-1}, \quad a = n[l(1-\alpha)(1-|r_1^{(1)}|)]^{-1}$$

Легко показать, что  $\pi^2 l^{-2} \leq \lambda(\alpha) \leq 4\pi^2 l^{-2}$ . Из определения величины  $\lambda$  и (4.4) следует неравенство

$$|r_1^{(1)}| J_1^2(t) + [1 - n\alpha(l(1-\alpha)(1-|r_1^{(1)}|))^{-1}] \left\{ (1-|r_1^{(1)}|) J_1^2(t) + n(l(1-\alpha))^{-1} \times \right. \\ \left. \times \left( \int_0^l \gamma dx \right)^2 \right\} \leq \left| \int_0^l \gamma' R_1 \gamma' dx \right| + n(1-\alpha)^{-1} \left| \int_0^l N_2 \gamma dx \right|$$

Оценим слагаемые в правой части этого соотношения аналогично (2.8). Получим, что при

$$\alpha(1-\alpha)^{-1} < \lambda(\alpha)n^{-1}(1-|r_1^{(1)}|) \quad (4.5)$$

справедлива оценка

$$J_0(t) \leq C_2 K_2, \quad K_2^2 = \int_0^l N_2^2 dx \quad (4.6)$$

где постоянная  $C_2 > 0$  не зависит от интенсивности поперечной нагруз-

ки. Из соотношений (4.1), (4.2) и неравенства Коши-Буняковского вытекает оценка

$$|y(t, x)| \leq l^{1/2}(1-\alpha)^{-1}[2J_0(t) - K_2] \quad (4.7)$$

Из (4.6), (4.7) следует

**Теорема 4.** Пусть выполняется неравенство (4.5). Тогда стержень устойчив.

**5. Устойчивость армированного стержня.** Пусть стержень изготовлен из неоднородно-старееющего вязкоупругого материала и армирован упругим материалом. Поперечное сечение стержня имеет две оси симметрии. Арматура расположена симметрично относительно этих осей. Площадь поперечного сечения арматуры равна  $S_a$ , а момент инерции равен  $J_a$ . Напряжения и деформации в арматуре удовлетворяют закону Гука  $\sigma_1 = E_a \varepsilon_1$ ,  $\sigma_2 = 2G_a \varepsilon_2$ , где  $E_a$ ,  $G_a$  — постоянный модуль упругой деформации и постоянный модуль сдвига армирующего материала.

Условия устойчивости армированного стержня совпадают с условиями устойчивости неармированного стержня, у которого модуль упруго-мгновенной деформации равен  $E$ , модуль сдвига равен  $G$ , площадь поперечного сечения равна  $S_0 = (GS + G_a S_a)/G$ , момент инерции равен  $J_0 = (EJ + E_a J_a)/E$ , а ядра релаксации при сжатии и сдвиге имеют вид  $\beta_1 r_1$  и  $\beta_2 r_2$ , где  $\beta_1 = J/J_0$ ,  $\beta_2 = S/S_0$ .

**6. Некоторые замечания.**

1) Если деформацией сдвига можно пренебречь ( $G = \infty$ ), то условия устойчивости (2.12), (2.17), (3.7), (4.5) принимают вид

$$P < EJ(1 - |r_1^{(1)}|) \quad (6.1)$$

2) Пусть существует такое предельное ядро релаксации  $r_1^0(t, \tau)$  что  $|r_1^0| < 1$  и при  $t_1 \rightarrow \infty$  равномерно по  $t \geq t_1$

$$\lim_{t_1} \int_{t_1}^t \sup_x |r_1(t + \varrho(x), \tau + \varrho(x)) - r_1^0(t, \tau)| d\tau = 0$$

Тогда в условиях теорем 1, 2, 3, 4 можно заменить норму ядра  $r_1^{(1)}$  на норму предельного ядра релаксации  $r_1^0$ . Условие устойчивости стержня при отсутствии деформации сдвига (6.1) в этом случае переходит в условие устойчивости, полученное в [4].

Автор выражает глубокую благодарность Н. Х. Арутюняну за внимание к работе и ценные замечания.

ՎԵՐՋԱՎՈՐ ՍԱՀՔԻ ԿՈՇՏՈՒԹՅՈՒՆՈՎ ԱՌԱՋԳԱՍԱԾՈՒՅԻԿ ՁՈՂԻ  
ԿԱՅՈՒՆՈՒԹՅՈՒՆԸ

Ա. Գ. ԳՐՈՋԳՈՎ

Ա. մ. փ. ո. փ. ո. լ. մ.

Աշխատանքում ստացված են անհամասեռ-ձերպցող առաձգամածուցիկ նյութից պատրաստած ամրանավորված ձողի կայունության պայմանները



սահքային ղեֆորմացիաների հաշվառման ղեկավարում: Կայունությունը հետազոտված է նյութի կամայական կորիզի ուղիղ առաջացման և ձողի ծայրերի տարրերի տիպի ամրակցումների ղեկավարում: Կայունության որոշումը ժամանակի անվերջ միջակայքի կայունության որոշմանը:

## STABILITY OF VISCO-ELASTIC BEAMS WITH FINITE DISPLACEMENT RIGIDITY

A. D. DROZDOV

S u m m a r y

In the paper conditions of stability of beams from aging visco-elastic material have been obtained.

### ЛИТЕРАТУРА

1. Арутюнян Н. Х. О теории ползучести для неоднородно-стареющих сред.—Докл. АН СССР, 1976. т. 229, № 3, с. 569—571.
2. Пелех Б. Л. Теория оболочек с конечной сдвиговой жесткостью. Киев: Наук. думка, 1973.
3. Ржаницын А. Р. Устойчивость равновесия упругих систем. М.: Гостехиздат, 1955. 475 с.
4. Дроздов А. Д., Колмановский В. Б., Потанов В. Д. Устойчивость стержней из неоднородно-стареющего вязкоупругого материала.—Докл. АН Арм. ССР, 1984, т. 78, № 3, с. 117—121.
5. Коллатц Л. Задачи на собственные значения. М.: Наука, 1968. 503 с.

Московский автомеханический  
институт

Поступила в редакцию  
17.1.1984