

М. А. СУМБАТЯН

## ПЛОСКАЯ ЗАДАЧА ДЛЯ ТОНКОГО СЛОЯ В УСЛОВИЯХ УСТАНОВИВШЕЙСЯ НЕЛИНЕЙНОЙ ПОЛЗУЧЕСТИ

Рассматривается плоская задача о действии распределенной нагрузки на верхнюю грань тонкого сжимаемого слоя, лежащего на жестком основании, в условиях установившейся ползучести материала слоя. Слой считается очень тонким, а связь между напряжениями и скоростями деформаций выражается степенным законом. Аналогичная задача для случая полуплоскости и в предположении несжимаемости материала исследовалась в работе [1].

В § 1 приводятся основные уравнения, используемые в дальнейшем. В § 2 рассматривается задача о действии нормальной нагрузки на слой, свободно лежащий на жестком основании, а в § 3 и 4 — соответственно о действии нормальной и касательной нагрузки на слой, скрепленный с жестким основанием.

§ 1. Приведем основные уравнения теории нелинейной ползучести в условиях плоской деформации.

Уравнения квазистатического равновесия

$$\begin{aligned}\sigma_{11,1} + \sigma_{12,2} &= 0 \\ \sigma_{12,1} + \sigma_{22,2} &= 0\end{aligned}\quad (1.1)$$

Условие сжимаемости материала

$$\sigma_{33} = \nu(\sigma_{11} + \sigma_{22}) \quad (1.2)$$

где  $\nu$  — коэффициент Пуассона. Для несжимаемого материала  $\nu = \frac{1}{2}$ .

Связь между тензорами напряжений и скоростей деформаций выражается соотношениями [2]

$$\varepsilon_{11} - \bar{\varepsilon} = \frac{\varepsilon_i}{\sigma_i} (\sigma_{11} - \sigma), \quad \varepsilon_{22} - \bar{\varepsilon} = \frac{\varepsilon_i}{\sigma_i} (\sigma_{22} - \sigma), \quad \varepsilon_{12} = \frac{\varepsilon_i}{\sigma_i} \sigma_{12} \quad (1.3)$$

где

$$\begin{aligned}\bar{\varepsilon} &= (\varepsilon_{11} + \varepsilon_{22})/3 \\ \sigma &= \frac{\sigma_{11} + \sigma_{22} + \sigma_{33}}{3} = \frac{1+\nu}{3} (\sigma_{11} + \sigma_{22})\end{aligned}\quad (1.4)$$

а  $\varepsilon_i$  и  $\sigma_i$  — соответственно интенсивность скоростей деформаций и напряжений;

$$\varepsilon_i = \frac{1}{\sqrt{6}} \sqrt{(\varepsilon_{11} - \varepsilon_{22})^2 + [(1-\nu)\varepsilon_{11} - \nu\varepsilon_{22}]^2 + [(1-\nu)\varepsilon_{22} - \nu\varepsilon_{11}]^2 + 6\varepsilon_{12}^2} \quad (1.5)$$

$$\sigma_i = \frac{1}{\sqrt{6}} \sqrt{(\varepsilon_{11} - \varepsilon_{22})^2 + [(1-\nu)\varepsilon_{11} - \nu\varepsilon_{22}]^2 + [(1-\nu)\varepsilon_{22} - \nu\varepsilon_{11}]^2 + 6\varepsilon_{12}^2}$$

Из (1.3)–(1.4) имеем

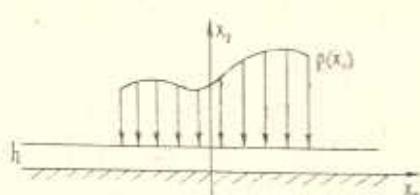
$$\begin{aligned}\varepsilon_{11} &= \frac{\varepsilon_i}{\sigma_i} [(1-\nu)\varepsilon_{11} - \nu\varepsilon_{22}] \\ \varepsilon_{22} &= \frac{\varepsilon_i}{\sigma_i} [(1-\nu)\varepsilon_{22} - \nu\varepsilon_{11}] \\ \varepsilon_{12} &= \frac{\varepsilon_i}{\sigma_i} \sigma_{12}\end{aligned}\quad (1.6)$$

Наконец, закон для установившейся нелинейной ползучести принимаем в виде степенной зависимости

$$\varepsilon_i = A\varepsilon_i^m \quad (m > 1) \quad (1.7)$$

Этот закон хорошо описывает деформации ползучести некоторых металлов [1–5], льда [6], многих полимеров [7] и ряда других материалов.

§ 2. Рассмотрим задачу о действии нормальной нагрузки  $p(x_1)$  на слой малой толщины  $h$ , лежащий без трения на жестком основании (фиг. 1). Физическая модель слоя описана в предыдущем параграфе. Ось  $x_1$  совмещена с нижней гранью слоя.



Фиг. 1.

Границными условиями задачи будут

$$\begin{aligned}&\text{при } x_2 = 0 \quad v_2 = 0, \quad z_{12} = 0 \\ &\text{при } x_2 = h \quad z_{22} = p(x_1), \quad z_{12} = 0\end{aligned}\quad (2.1)$$

где  $v_i$  ( $i = 1, 2$ ) — компоненты вектора скоростей перемещений.

Производя разложение касательного напряжения  $\sigma_{12}$  в ряд по малым значениям  $x_2$  в окрестности точки  $x_2 = 0$  и оставляя для тонкого слоя в этом разложении лишь линейные члены, получим

$$z_{12} = f_1(x_1) + f_2(x_1)x_2$$

Границное условие  $\sigma_{12} = 0$  при  $x_2 = 0$  дает  $f_1(x_1) = 0$ , аналогичное условие при  $x_2 = h$  определяет функцию  $f_2(x_1) = 0$ . Таким образом, всюду в слое

$$z_{12} = 0 \quad (2.2)$$

Тогда из уравнений равновесия (1.1)

$$\begin{aligned}\varepsilon_{11} &= f_1'(x_1) \\ \varepsilon_{22} &= f_2'(x_1) = p(x_1)\end{aligned}\quad (2.3)$$

Теперь второе из соотношений (1.6) дает с учетом (1.7)

$$\varepsilon_{22} = A \sigma_i^{m-1} [(1 - \nu) p(x_1) - \nu f_1(x_2)] \quad (2.4)$$

Поскольку при замене знака у нагрузки  $p(x_1)$  деформация  $\varepsilon_{22}$  также должна менять знак, то из равенства (2.4) следует, что

$$f_1(x_2) = \sigma_{11} \equiv 0 \quad (2.5)$$

и формула (2.4) с учетом (1.5) приобретает вид

$$\varepsilon_{22} = A(1 - \nu) \left( \frac{1 - \nu + \nu^2}{3} \right)^{\frac{m-1}{2}} |p(x_1)|^m \operatorname{sgn}(p)$$

откуда, интегрируя по  $x_2$  с учетом граничного условия (2.1), получаем

$$v_2(x_1, x_2) = A(1 - \nu) \left( \frac{1 - \nu + \nu^2}{3} \right)^{\frac{m-1}{2}} |p(x_1)|^m \operatorname{sgn}(p) x_2 \quad (2.6)$$

В частности, на верхней грани слоя (при  $x_2 = h$ )

$$v_2(x_1, h) = Ah(1 - \nu) \left( \frac{1 - \nu + \nu^2}{3} \right)^{\frac{m-1}{2}} |p(x_1)|^m \operatorname{sgn}(p) \quad (2.7)$$

Последнее выражение показывает, что тонкий слой в условиях уставновившейся нелинейной ползучести работает на сжатие как нелинейное винклерово основание. В линейном случае ( $m = 1$ ) получается обычное винклерово основание. При этом, поскольку из (1.7) при  $m = 1$  имеем  $A = \frac{1 + \nu}{E}$  ( $E$  — модуль Юнга), то нетрудно видеть, что в этом случае коэффициент постели совпадает с известным результатом, полученным по линейной теории.

§ 3. Рассмотрим задачу предыдущего параграфа в предположении, что нижняя грань слоя сцеплена с жестким основанием. В этом случае граничные условия примут следующий вид:

$$\begin{aligned} \text{при } x_2 = 0 & \quad v_1 = 0, \quad v_2 = 0 \\ \text{при } x_2 = h & \quad \varepsilon_{22} = p(x_1), \quad \sigma_{12} = 0 \end{aligned} \quad (3.1)$$

Производя так же, как и в предыдущей задаче, разложение касательного напряжения  $\sigma_{12}$  в ряд по малым значениям  $x_2$  в окрестности точки  $x_1 = 0$  и оставляя для тонкого слоя лишь первые два члена этого разложения, получим

$$\sigma_{12} = f_1(x_1) + f_2(x_1)x_2$$

С учетом последнего из граничных условий (3.1) эта формула принимает вид

$$\sigma_{12} = f'(x_1)(h - x_2) \quad (3.2)$$

где  $f'(x_1)$  — первообразная функции  $f_2(x_1)$ .

Теперь решение уравнений равновесия (1.1) дает

$$\begin{aligned}\sigma_{11} &= f(x_1) + g(x_2) \\ \sigma_{22,2} &= -f''(x_1)(h - x_2)\end{aligned}\quad (3.3)$$

откуда после интегрирования последнего выражения по  $x_2$  с учетом граничного условия для  $\sigma_{22}$  на верхней грани, получаем

$$\sigma_{22} = f''(x_1) \frac{(h - x_2)^2}{2} + p(x_1) \quad (3.4)$$

Рассуждения, аналогичные проведенным в предыдущем параграфе, показывают, что функция  $g(x_2)$  тождественно равна нулю.

Неизвестная пока функция  $f(x_1)$  может быть найдена из граничного условия  $v_1 = 0$  при  $x_1 = 0$ . В самом деле, это условие дает  $\varepsilon_{11} = 0$  при  $x_1 = 0$ , что с учетом первой из формул (1.6) дает

$$(1 - v) f(x_1) - v \left[ \frac{h^2}{2} f''(x_1) + p(x_1) \right] = 0 \quad (3.5)$$

Последнее равенство представляет собой дифференциальное уравнение для нахождения функции  $f(x_1)$ .

Если толщина слоя гораздо меньше области контакта, то

$$f(x_1) \gg \frac{h^2}{2} f''(x_1) \quad (3.6)$$

Поэтому в уравнении (3.5) можно пренебречь малым членом, содержащим вторую производную, что определяет функцию  $f$  в виде

$$f(x_1) = \frac{v}{1 - v} p(x_1) \quad (3.7)$$

С учетом всех вышеприведенных рассуждений компоненты тензора напряжений приобретают следующий вид:

$$\sigma_{11} = \frac{v}{1 - v} p(x_1), \quad \sigma_{22} = p(x_1) \quad (3.8)$$

$$\sigma_{12} = \frac{v}{1 - v} p'(x_1)(h - x_2)$$

Интенсивность касательных напряжений (1.5)

$$\sigma_t = \frac{1 - 2v}{1 - v} \frac{|p(x_1)|}{\sqrt{3}} \quad (3.9)$$

Последняя формула получена с учетом того, что

$$\sigma_{12}^2 \ll \sigma_{22}^2, \quad \sigma_{12}^2 \ll \sigma_{11}^2$$

как это следует из равенства (3.8).

Теперь второе из соотношений (1.6) дает

$$\varepsilon_{22} = \frac{A}{\frac{m-1}{2}} \left( \frac{1-2\gamma}{1-\gamma} \right)^m |p(x_1)|^m \operatorname{sgn}(p)$$

откуда после интегрирования по  $x_2$  с учетом граничных условий получаем

$$v_2(x_1, x_2) = \frac{A}{\frac{m-1}{2}} \left( \frac{1-2\gamma}{1-\gamma} \right)^m |p(x_1)|^m \operatorname{sgn}(p) x_2 \quad (3.10)$$

В частности, на верхней грани слоя

$$v_2(x_1, h) = \frac{Ah}{\frac{m-1}{2}} \left( \frac{1-2\gamma}{1-\gamma} \right)^m |p(x_1)|^m \operatorname{sgn}(p) \quad (3.11)$$

Таким образом, здесь так же, как и в предыдущей задаче, слой работает как нелинейное винклерово основание. При  $m=1$  имеем линейное винклерово основание с коэффициентом постели, совпадающим с известным из линейной теории. Интересно отметить, что для несжимаемого материала ( $\gamma = \frac{1}{2}$ ) основание в виде скрепленного с жестким фундаментом слоя не является винклеровым, что согласуется с известными результатами линейной теории.

§ 4. Здесь рассмотрим задачу предыдущего параграфа в предположении, что на верхнюю грань слоя вместо нормальной нагрузки действует касательная  $\tau(x_1)$ .

Границные условия записутся в виде

$$\begin{aligned} \text{при } x_2 = 0 & \quad v_1 = 0, \quad v_2 = 0 \\ \text{при } x_2 = h & \quad \sigma_{22} = 0, \quad \tau_{12} = \tau(x_1) \end{aligned} \quad (4.1)$$

Оставляя так же, как и в предыдущих задачах, в разложении  $\sigma_{12}$  по малому параметру  $x_2$  лишь линейные члены, с учетом последнего граничного условия (4.1) получим

$$\tau_{12} = \tau(x_1) + f'(x_1)(h - x_2) \quad (4.2)$$

где  $f(x_1)$  — пока неизвестная функция.

Интегрирование второго уравнения равновесия (1.1) определяет

$$\sigma_{22} = -\tau'(x_1)x_2 - f''(x_1)\left(hx_2 - \frac{x_2^2}{2}\right) + g(x_1)$$

Из граничного условия  $\sigma_{22} = 0$  при  $x_2 = h$  находим, что

$$g(x_1) = h\tau'(x_1) + \frac{h^2}{2}f''(x_1)$$

Таким образом,

$$\sigma_{22} = (h - x_2) \tau'(x_1) + \left( \frac{h^2}{2} - \frac{x_2^2}{2} + h x_2 \right) f''(x_1) \quad (4.3)$$

Интегрирование первого уравнения равновесия позволяет найти

$$\sigma_{11} = f(x_1) \quad (4.4)$$

Так же, как и в § 3, функция  $f(x_1)$  должна быть найдена с использованием граничного условия  $v_1 = 0$  при  $x_2 = 0$ , удовлетворение которому дает

$$(1 - \nu) f(x_1) - \nu \left[ \frac{h^2}{2} f''(x_1) + h \tau'(x_1) \right] = 0$$

Отбрасывая в этом уравнении малый по сравнению с первым членом  $-\nu \frac{h^2}{2} f''(x_1)$ , получаем

$$f(x_1) = \frac{\nu}{1 - \nu} h \tau'(x_1)$$

Таким образом,

$$\sigma_{11} = \frac{\nu}{1 - \nu} h \tau'(x_1)$$

$$\sigma_{12} = \tau(x_1) + \frac{\nu}{1 - \nu} h (h - x_2) \tau''(x_1) \approx \tau(x_1) \quad (4.5)$$

$$\sigma_{22} = (h - x_2) \tau'(x_1) + \frac{\nu}{1 - \nu} h \left( \frac{h^2}{2} - \frac{x_2^2}{2} + h x_2 \right) \tau'''(x_1) \approx \tau'(x_1) (h - x_2)$$

Выражения (4.5) показывают, что  $\sigma_{22} \ll \sigma_{12}$ ,  $\sigma_{11} \ll \sigma_{12}$ , поэтому

$$\sigma_i \approx |\sigma_{12}| = |\tau(x_1)| \quad (4.6)$$

Теперь третье и второе равенства (1.6) дают

$$\begin{aligned} \varepsilon_{12} &= A |\tau(x_1)|^m \operatorname{sgn}(\tau) \\ \varepsilon_{22} &= A |\tau(x_1)|^{m-1} \tau'(x_1) \left[ (h - x_2)(1 - \nu) - \frac{\nu^2}{1 - \nu} h \right] \end{aligned} \quad (4.7)$$

Интегрируя последнее выражение по  $x_2$  с учетом граничных условий, получаем

$$\varepsilon_2 = A |\tau(x_1)|^{m-1} \tau'(x_1) \left[ \left( h x_2 - \frac{x_2^2}{2} \right) (1 - \nu) - \frac{\nu^2}{1 - \nu} h x_2 \right] \quad (4.8)$$

Пренебрегая в выражении

$$v_{1,2} = 2\varepsilon_{12} - v_{2,1}$$

малым членом  $v_{2,1}$ , получим с учетом первого равенства (4.7)

$$v_{2,1} = 2\varepsilon_{12} = 2A |z(x_1)|^m \operatorname{sgn}(z)$$

Интегрируя последнее соотношение по  $x_2$  и пользуясь граничным условием  $v_1 = 0$  при  $x_2 = 0$ , получаем

$$v_1(x_1, x_2) = 2A |z(x_1)|^m \operatorname{sgn}(z) x_2 \quad (4.9)$$

В частности, при  $x_2 = h$

$$v_1(x_1, h) = 2Ah |z(x_1)|^m \operatorname{sgn}(z) \quad (4.10)$$

Таким образом, и при сдвиговых нагрузках тонкий слой работает также как нелинейное винклерово основание.

Сделаем несколько замечаний к решению рассмотренных выше задач.

1. В работе [1] Н. Х. Арutyюном был предложен принцип «обобщенной суперпозиции», состоящий в том, что «обобщенные перемещения»

(или «обобщенные скорости перемещений»)  $v^a \left( \mu = \frac{1}{m} \right)$  удовлетворяют принципу линейной суперпозиции. Однако вопрос об оценке погрешности этого принципа при решении различных задач нелинейной теории ползучести еще недостаточно изучен. Решение трех рассмотренных в данной работе задач показывает, что в случае очень тонкого слоя этот принцип выполняется точно. Это следует из того, что для такого слоя «обобщенная скорость перемещения» любой точки поверхности слоя есть линейная функция напряжения, приложенного в этой же самой точке и не зависит от напряжений, приложенных в других точках поверхности слоя.

2. Рассмотренные задачи могут быть исследованы аналогичным методом и в рамках определяющих уравнений неуставновившейся нелинейной теории ползучести наследственного типа, данной в работах [1, 7].

В заключение автору хотелось бы выразить признательность В. М. Александрову за постоянное внимание к работе.

Институт проблем  
механики АН СССР

Поступила 3 I 1980

#### Մ. Ա. ԱԼԻԳՐԵՎԻՆ

ԿՈՅԱԽԱՅՉԱՅ ՈԶ ԴՈԱՅԻՒ ՍՊԸՔԻ ԳՈՅԱԽԱՆԵՐՈՒՄ  
ԲՈՐԱԿ ԵԵՐՏԻ ՀՈՒՄՈՐ ՀՈՒՄՈՐ ԵԱՆԻՐԸ

#### Ա մ ֆ լ փ ու մ

Դիտարկվում է կայունացված ոչ գծային սողոք հարթ խնդիրը կոշտ հիմքի վրա զոնվող սեղմվող բարակ շերտի համար, որի վրա ազդում է բաշխված բեռն Կայունացված ոչ գծային սողոք օրենքը բնդունվում է աստիճանային:

Յույն է արվում, որ անկախ նրանից, աղկում է շերտի վրա նորմալ թե շոշափող բեռ, ինչպես նաև անկախ շերտի ներքին եղրի ամրացման ձևից, շերտն աշխատում է ինչպես ոչ զծային վիճակիցան հիմք:

## TWO-DIMENSIONAL PROBLEM IN THE THEORY OF STEADY NON-LINEAR CREEP FOR A THIN LAYER

M. A. SUMBATIAN

### S u m m a r y

In the work under consideration there is studied the problem of the load acting on a two-dimensional thin layer. The layer is supposed to lie on a hard foundation. The law of creep is assumed to be described by a power function.

### Л И Т Е Р А Т У Р А

1. Арутюнян Н. Х. Плоская контактная задача теории ползучести. ПММ, 1959, т. 23, вып. 5.
2. Качанов Л. М. Теория ползучести. Физматгиз, 1960.
3. Turner F., Blomquist K. A study of the applicability of Robotnov's creep parameter for alluminium alloy J. Aeronaut. Sci, 1956, XXIII, No. 12.
4. Johnson A. The plastic, creep and relaxation of properties of metals. Aircraft Engineering, 1949, XXI, No. 239.
5. Шестериков С. А. Об одном условии для законов ползучести. Изв. АН СССР, ОТН. Механика и машиностроение, 1959, № 1.
6. Вялов С. С., Докучаев В. В., Шейнкман Д. Р. Подземные льды и сильно льдистые грунты как основания сооружений. Ленинград, Стройиздат, 1976.
7. Работнов Ю. Н. Элементы наследственной механики твердых тел. М., «Наука», 1977.