

Р. М. КИРАКОСЯН

ОБ УСТОЙЧИВОСТИ ПЛАСТИНОК ЗА ПРЕДЕЛАМИ
 УПРУГОСТИ С УЧЕТОМ ПОПЕРЕЧНЫХ СДВИГОВ

Устойчивости пластинок за пределами упругости материала в различных постановках посвящено много исследований ([1—5] и др.).

Для пластинок известно (см. [4], стр. 441), что с экспериментальными данными лучше согласуются теоретические значения критических нагрузок, найденные по деформационной теории пластичности без учета эффекта разгрузки.

В настоящей работе на основе деформационной теории пластичности [1] рассматривается устойчивость пластинок с учетом влияний поперечных сдвигов в условиях продолжающегося нагружения. Аналогичная задача на основе теории течения исследована в работе [5].

1. Рассмотрим пластинку постоянной толщины h , отнесенную к системе прямоугольных декартовых координат x, y, z . В качестве механических соотношений примем уравнения деформационной теории пластичности несжимаемого материала [1]

$$\sigma_x - \frac{1}{2} \sigma_y = \frac{\sigma_i}{e_i} e_x, \quad \sigma_y - \frac{1}{2} \sigma_x = \frac{\sigma_i}{e_i} e_y, \quad \tau_{xy} = \frac{\sigma_i}{3e_i} e_{xy} \quad (1.1)$$

где $\sigma_x, \sigma_y, \tau_{xy}$ и e_x, e_y, e_{xy} — компоненты напряжения и деформаций,

$$\sigma_i = \sqrt{\sigma_x^2 - \sigma_x \sigma_y + \sigma_y^2 + 3\tau_{xy}^2} \quad (1.2)$$

$$e_i = \frac{2}{1+\sqrt{3}} \sqrt{e_x^2 + e_x e_y + e_y^2 + \frac{1}{4} e_{xy}^2}$$

— интенсивности касательных напряжений и деформации сдвига.

Пусть в пластинке, которая деформирована за пределами упругости, реализовано безмоментное напряженное состояние

$$\sigma_x, \sigma_y, \tau_{xy} \quad (1.3)$$

При выучивании напряжения в пластинке получают бесконечно малые приращения $\delta\sigma_x, \delta\sigma_y, \delta\tau_{xy}, \tau_{xx}, \tau_{yy}$. Принимая гипотезу непрерывного нагружения ([7, 8]), согласно которой искривление пластинки возможно в условиях возрастания нагрузки, обеспечивающих нагружение во всех ее точках, с помощью (1.1) для вариаций $\delta\sigma_x, \delta\sigma_y$ и $\delta\tau_{xy}$ получим

$$\begin{aligned}
 \delta\sigma_x &= a_{11}\delta e_x + a_{12}\delta e_y + a_{13}\delta e_{xy} \\
 \delta\sigma_y &= a_{22}\delta e_y + a_{12}\delta e_x + a_{23}\delta e_{xy} \\
 \delta\tau_{xy} &= a_{33}\delta e_{xy} + a_{13}\delta e_x + a_{23}\delta e_y
 \end{aligned}
 \tag{1.4}$$

где

$$\begin{aligned}
 a_{11} &= \frac{4}{9e_i} \left[3\sigma_i + (2e_x + e_y)^2 \frac{d}{de_i} \left(\frac{\sigma_i}{e_i} \right) \right] \\
 a_{22} &= \frac{4}{9e_i} \left[3\sigma_i + (2e_y + e_x)^2 \frac{d}{de_i} \left(\frac{\sigma_i}{e_i} \right) \right] \\
 a_{33} &= \frac{1}{9e_i} \left[3\sigma_i + e_{xy}^2 \frac{d}{de_i} \left(\frac{\sigma_i}{e_i} \right) \right] \\
 a_{12} &= \frac{2}{9e_i} \left[3\sigma_i + 2(2e_x + e_y)(2e_y + e_x) \frac{d}{de_i} \left(\frac{\sigma_i}{e_i} \right) \right] \\
 a_{13} &= \frac{2}{9e_i} e_{xy} (2e_x + e_y) \frac{d}{de_i} \left(\frac{\sigma_i}{e_i} \right) \\
 a_{23} &= \frac{2}{9e_i} e_{xy} (2e_y + e_x) \frac{d}{de_i} \left(\frac{\sigma_i}{e_i} \right)
 \end{aligned}
 \tag{1.5}$$

Будем исходить из уточненной теории пластинок С. А. Амбарцумяна [6], учитывающей влияние деформации поперечных сдвигов. В условиях отсутствия поверхностных нагрузок для тангенциальных напряжений по этой теории имеем

$$\tau_{xz} = f(z) \varphi(x, y), \quad \tau_{yz} = f(z) \psi(x, y)
 \tag{1.6}$$

где $f(z)$ — функция, характеризующая закон изменения касательных напряжений по толщине пластинки, $\varphi(x, y)$ и $\psi(x, y)$ — искомые функции.

Связь между касательными напряжениями (1.6) и соответствующими деформациями поперечных сдвигов пластинки имеет вид [1]

$$\tau_{xz} = \frac{\sigma_i}{3e_i} e_{xz}, \quad \tau_{yz} = \frac{\sigma_i}{3e_i} e_{yz}
 \tag{1.7}$$

Пользуясь геометрическими соотношениями

$$e_{xz} = \frac{\partial^2 u_x}{\partial z^2} + \frac{\partial^2 u_z}{\partial x^2}, \quad e_{yz} = \frac{\partial^2 u_y}{\partial z^2} + \frac{\partial^2 u_z}{\partial y^2}
 \tag{1.8}$$

где u_x, u_y, u_z — перемещения по направлению осей координат x, y, z , соответственно, с учетом (1.6) и (1.7) получим

$$\begin{aligned}\frac{\partial \delta u_x}{\partial z} &= -\frac{\partial \delta u_z}{\partial x} + \frac{3e_i}{\sigma_i} f(z) \varphi(x, y) \\ \frac{\partial \delta u_y}{\partial z} &= -\frac{\partial \delta u_z}{\partial y} + \frac{3e_i}{\sigma_i} f(z) \psi(x, y)\end{aligned}\quad (1.9)$$

Пренебрегая изменением нормальных перемещений точек пластинки по ее толщине и деформированием срединной плоскости ($u=v=0$), из (1.9) путем интегрирования по z находим

$$\begin{aligned}\delta u_x &= -z \frac{\partial w}{\partial x} + \frac{3e_i}{\sigma_i} J_0(z) \varphi(x, y) \\ \delta u_y &= -z \frac{\partial w}{\partial y} + \frac{3e_i}{\sigma_i} J_0(z) \psi(x, y)\end{aligned}\quad (1.10)$$

Здесь

$$J_0(z) = \int_0^z f(z) dz \quad (1.11)$$

w — прогиб пластинки.

Используя известные геометрические соотношения, с учетом (1.10) для вариаций деформаций получим

$$\begin{aligned}\delta e_x &= -z \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + 3J_0(z) \frac{\partial}{\partial x} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) \\ \delta e_y &= -z \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + 3J_0(z) \frac{\partial}{\partial y} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) \\ \delta e_{xy} &= -2z \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} + 3J_0(z) \left[\frac{\partial}{\partial y} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) \right]\end{aligned}\quad (1.12)$$

Внося (1.12) в (1.4) и присоединяя к ним (1.6), для приращений напряжений выпущенной пластинки находим

$$\begin{aligned}\delta \sigma_x &= -z \left(a_{11} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + a_{12} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + 2a_{13} \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \right) + 3J_0(z) \left\{ a_{11} \frac{\partial}{\partial x} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \right. \\ &\quad \left. + a_{12} \frac{\partial}{\partial y} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + a_{13} \left[\frac{\partial}{\partial y} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) \right] \right\} \\ \delta \sigma_y &= -z \left(a_{22} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + a_{12} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + 2a_{23} \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \right) + 3J_0(z) \left\{ a_{22} \frac{\partial}{\partial y} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \right. \\ &\quad \left. + a_{12} \frac{\partial}{\partial x} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + a_{23} \left[\frac{\partial}{\partial y} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) \right] \right\}\end{aligned}\quad (1.13)$$

$$\begin{aligned} \delta\tau_{xy} = & -z \left(a_{11} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + a_{22} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + 2a_{33} \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \right) + 3J_0(z) \left\{ a_{11} \frac{\partial}{\partial x} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \right. \\ & \left. + a_{22} \frac{\partial}{\partial y} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + a_{33} \left[\frac{\partial}{\partial y} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) \right] \right\} \\ \tau_{xz} = & f(z) \varphi(x, y), \quad \tau_{yz} = f(z) \psi(x, y) \end{aligned} \quad (1.13)$$

Поступая как обычно, для приращений моментов и поперечных сил получим

$$\begin{aligned} \delta M_x = & -\frac{h^3}{12} \left(a_{11} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + a_{12} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + 2a_{13} \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \right) + \\ & + 3J_1 \left\{ a_{11} \frac{\partial}{\partial x} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + a_{12} \frac{\partial}{\partial y} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + a_{13} \left[\frac{\partial}{\partial y} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) \right] \right\} \\ \delta M_y = & -\frac{h^3}{12} \left(a_{22} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + a_{12} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + 2a_{23} \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \right) + \\ & + 3J_1 \left\{ a_{22} \frac{\partial}{\partial y} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + a_{12} \frac{\partial}{\partial x} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + a_{23} \left[\frac{\partial}{\partial y} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) \right] \right\} \\ \delta H = & -\frac{h^3}{12} \left(a_{13} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + a_{23} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + 2a_{33} \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \right) + \\ & + 3J_1 \left\{ a_{13} \frac{\partial}{\partial x} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + a_{23} \frac{\partial}{\partial y} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + a_{33} \left[\frac{\partial}{\partial y} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) \right] \right\} \\ N_1 = & J_2 \varphi(x, y), \quad N_2 = J_z \psi(x, y) \end{aligned} \quad (1.14)$$

где

$$J_1 = \int_{-h/2}^{h/2} z J_0(z) dz, \quad J_2 = \int_{-h/2}^{h/2} f(z) dz \quad (1.15)$$

Уравнения равновесия дифференциального элемента пластинки после выпучивания имеют вид [5]

$$\begin{aligned} \frac{\partial \delta M_x}{\partial x} + \frac{\partial \delta H}{\partial y} = N_1, \quad \frac{\partial \delta M_y}{\partial y} + \frac{\partial \delta H}{\partial x} = N_2 \\ \frac{\partial N_1}{\partial x} + \frac{\partial N_2}{\partial y} + T_x^0 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + T_y^0 \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + 2S^0 \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} = 0 \end{aligned} \quad (1.16)$$

где T_x^0 , T_y^0 , S^0 — внутренние тангенциальные силы начального безмоментного состояния —

$$T_x^0 = h\tau_x, \quad T_y^0 = h\tau_y, \quad S^0 = h\tau_{xy} \quad (1.17)$$

Подставляя (1.14) в (1.16), получим следующую систему относительно функций $w(x, y)$, $\varphi(x, y)$ и $\psi(x, y)$:

$$\begin{aligned} & \frac{\partial}{\partial x} \left(a_{11} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + a_{12} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + 2a_{13} \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \right) - \frac{36J_1}{h^3} \frac{\partial}{\partial x} \left\{ a_{11} \frac{\partial}{\partial x} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \right. \\ & + a_{12} \frac{\partial}{\partial y} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + a_{13} \left[\frac{\partial}{\partial y} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) \right] \left. \right\} + \frac{\partial}{\partial y} \left(a_{13} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \right. \\ & + a_{23} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + 2a_{23} \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \left. \right) - \frac{36J_1}{h^3} \frac{\partial}{\partial y} \left\{ a_{13} \frac{\partial}{\partial x} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + a_{23} \frac{\partial}{\partial y} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \right. \\ & + a_{33} \left[\frac{\partial}{\partial y} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) \right] \left. \right\} + \frac{12J_2}{h^3} \varphi = 0 \\ & \frac{\partial}{\partial y} \left(a_{22} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + a_{12} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + 2a_{23} \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \right) - \frac{36J_1}{h^3} \frac{\partial}{\partial y} \left\{ a_{22} \frac{\partial}{\partial y} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \right. \\ & + a_{12} \frac{\partial}{\partial x} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + a_{23} \left[\frac{\partial}{\partial y} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) \right] \left. \right\} + \frac{\partial}{\partial x} \left(a_{13} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \right. \\ & + a_{23} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + 2a_{23} \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \left. \right) - \frac{36J_1}{h^3} \frac{\partial}{\partial x} \left\{ a_{13} \frac{\partial}{\partial x} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + a_{23} \frac{\partial}{\partial y} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \right. \\ & + a_{33} \left[\frac{\partial}{\partial y} \left(\varphi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\psi \frac{e_i}{\sigma_i} \right) \right] \left. \right\} + \frac{12J_2}{h^3} \psi = 0 \\ & J_2 \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} \right) + T_x^0 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + T_y^0 \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + 2S^0 \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} = 0 \end{aligned} \quad (1.18)$$

Это система устойчивости пластинки за пределами упругости материала.

Пренебрегая влиянием деформаций поперечных сдвигов, вместо системы (1.18) получим уравнение устойчивости неупругой пластинки в классической постановке.

2. Рассмотрим задачу об устойчивости шарнирно опертой по всему контуру ($x=0, x=a, y=0, y=b$) прямоугольной пластинки, сжатой в своей плоскости по направлениям x и y давлениями p и kp , соответственно. Для простоты ограничимся случаем линейного упрочнения материала [1]

$$\sigma_i = 3G [(1 - \lambda) e_i + \lambda e_s], \quad \lambda = 1 - \frac{1}{3G} \frac{d\sigma_i}{de_i} = \text{const} \quad (2.1)$$

где G — модуль сдвига, e_s — предел упругих деформаций материала.

Полагая

$$T_x^0 = -ph, \quad T_y^0 = -kph, \quad S^0 = 0 \quad (2.2)$$

и используя (1.1), (1.2) и (2.1), находим

$$\begin{aligned} \sigma_i = \lambda p, \quad e_i = \frac{\lambda p - \lambda p_s}{3G(1-\lambda)}, \quad x = \sqrt{1-k+k^2}, \quad p_s = 3Ge_s \\ 2e_x + e_y = -\frac{\lambda p - \lambda p_s}{2\lambda G(1-\lambda)}, \quad 2e_y + e_x = -k \frac{\lambda p - \lambda p_s}{2\lambda G(1-\lambda)}, \quad e_{xy} = 0 \end{aligned} \quad (2.3)$$

Из (1.5) с учетом (2.3) для коэффициентов a_{ij} получим

$$\begin{aligned} a_{11} = A \frac{4x^2 p - 3B}{\lambda p - B}, \quad a_{22} = A \frac{4x^2 p - 3k^2 B}{\lambda p - B}, \quad a_{33} = A \frac{x^2 p}{\lambda p - B} \\ a_{12} = A \frac{2x^2 p - 3kB}{\lambda p - B}, \quad a_{13} = a_{23} = 0 \\ A = \frac{G(1-\lambda)}{x^2}, \quad B = \lambda p_s, \quad \frac{e_i}{\sigma_i} = \frac{1}{3a_{33}} \end{aligned} \quad (2.4)$$

Имея в виду, что коэффициенты a_{ij} не зависят от координат, из (1.18) получим систему устойчивости рассматриваемой шарнирно опертой пластинки

$$\begin{aligned} \frac{ph}{J_2} \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + k \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \right) - \frac{\partial \varphi}{\partial x} - \frac{\partial \psi}{\partial y} = 0 \\ a_{11} \frac{\partial^4 w}{\partial x^4} + (a_{12} + 2a_{33}) \frac{\partial^4 w}{\partial x \partial y^2} - \frac{12J_1}{h^3} \left(\frac{a_{11}}{a_{33}} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} \right) + \\ + \frac{12J_2}{h^3} \varphi - \frac{12J_1}{h^3} \left(1 + \frac{a_{12}}{a_{33}} \right) \frac{\partial^2 \psi}{\partial x \partial y} = 0 \\ a_{22} \frac{\partial^4 w}{\partial y^4} + (a_{12} + 2a_{33}) \frac{\partial^4 w}{\partial x^2 \partial y^2} - \frac{12J_1}{h^3} \left(1 + \frac{a_{12}}{a_{33}} \right) \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x \partial y} - \\ - \frac{12J_1}{h^3} \left(\frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} + \frac{a_{22}}{a_{33}} \frac{\partial^2 \psi}{\partial y^2} \right) + \frac{12J_2}{h^3} \psi = 0 \end{aligned} \quad (2.5)$$

Граничные условия шарнирного опирания пластинки с учетом (1.10) и (1.14) представим в виде

при $x=0, x=a$

$$w = 0, \quad u_y \text{ или } \psi = 0$$

$$M_x = -\frac{h^2}{12} \left(a_{11} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + a_{12} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \right) + \frac{J_1}{a_{33}} \left(a_{11} \frac{\partial \varphi}{\partial x} + a_{12} \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right) = 0 \quad (2.6)$$

при $y=0, y=b$

$$w = 0, \quad u_x \text{ или } \varphi = 0$$

$$M_y = -\frac{h^2}{12} \left(a_{22} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + a_{12} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \right) + \frac{J_1}{a_{33}} \left(a_{22} \frac{\partial \psi}{\partial y} + a_{12} \frac{\partial \psi}{\partial x} \right) = 0$$

Соблюдая эти граничные условия, решение системы (2.5) ищем в форме

$$\begin{aligned} w(x, y) &= C_w \sin \frac{m\pi x}{a} \sin \frac{n\pi y}{b} \\ \varphi(x, y) &= C_\tau \cos \frac{m\pi x}{a} \sin \frac{n\pi y}{b} \\ \psi(x, y) &= C_\psi \sin \frac{m\pi x}{a} \cos \frac{n\pi y}{b} \end{aligned} \quad (2.7)$$

где C_w, C_τ, C_ψ — постоянные, m и n — целые числа, показывающие число полуволн искривленной пластинки. Подставляя (2.7) в (2.5), получим следующую систему однородных алгебраических уравнений относительно неизвестных постоянных:

$$ph \left(\frac{m^2}{a^2} + k \frac{n^2}{b^2} \right) C_w - \frac{J_2 m}{\pi a} C_\tau - \frac{J_2 n}{\pi b} C_\psi = 0$$

$$\begin{aligned} \frac{\pi m}{a} \left[a_{11} \frac{m^2}{a^2} + (a_{12} + 2a_{33}) \frac{n^2}{b^2} \right] C_w - \frac{12}{h^3} \left[\frac{J_2}{\pi^2} + J_1 \left(\frac{n^2}{b^2} + \frac{a_{11} m^2}{a_{33} a^2} \right) \right] C_\tau - \\ - \frac{12}{h^3} J_1 \left(1 + \frac{a_{12}}{a_{33}} \right) \frac{mn}{ab} C_\psi = 0 \end{aligned} \quad (2.8)$$

$$\begin{aligned} \frac{\pi n}{b} \left[a_{22} \frac{n^2}{b^2} + (a_{12} + 2a_{33}) \frac{m^2}{a^2} \right] C_w - \frac{12}{h^3} J_1 \left(1 + \frac{a_{12}}{a_{33}} \right) \frac{mn}{ab} C_\tau - \\ - \frac{12}{h^3} \left[\frac{J_2}{\pi^2} + J_1 \left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{a_{22} n^2}{a_{33} b^2} \right) \right] C_\psi = 0 \end{aligned}$$

Приравняв нулю определитель этой системы (условие существования нетривиального решения), с учетом (2.4) для критического давления получим квадратное уравнение

$$A_1 p^2 - A_2 p + A_3 = 0 \quad (2.9)$$

где обозначено

$$\begin{aligned} A_1 &= \left[\frac{1}{\pi^2} + \frac{J_1}{J_2} \left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2} \right) \right] \left[\frac{1}{\pi^2} + 4 \frac{J_1}{J_2} \left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2} \right) \right] \\ A_2 &= \frac{3B}{\pi^3} \frac{J_1}{J_2} \left\{ k^2 \frac{n^2}{b^2} \left[\frac{1}{\pi^2} + \frac{J_1}{J_2} \left(4 \frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2} \right) \right] + \right. \\ &+ \frac{m^2}{a^2} \left[\frac{1}{\pi^2} + \frac{J_1}{J_2} \left(\frac{m^2}{a^2} + 4 \frac{n^2}{b^2} \right) \right] - 6 \frac{J_1}{J_2} k \frac{m^2 n^2}{a^2 b^2} \left. \right\} + \\ &+ \frac{B}{\pi} \left[\frac{1}{\pi^2} + \frac{J_1}{J_2} \left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2} \right) \right] \left[\frac{1}{\pi^2} + 4 \frac{J_1}{J_2} \left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2} \right) \right] + \end{aligned} \quad (2.10)$$

$$\begin{aligned}
& + \frac{1}{3} Ah^2 \chi^2 \frac{\left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2}\right)^2}{\frac{m^2}{a^2} + k \frac{n^2}{b^2}} \left[\frac{1}{\tau^2} + \frac{J_1}{J_2} \left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2} \right) \right] \\
A_3 = & \frac{ABh^2}{\chi} \left\{ \frac{1}{4} \left(\frac{m^2}{a^2} + k \frac{n^2}{b^2} \right) \left[\frac{1}{\tau^2} + \frac{J_1}{J_2} \left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2} \right) \right] + \right. \\
& + \frac{J_1}{J_2} (1-k)^2 \frac{\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2}}{\frac{m^2}{a^2} + k \frac{n^2}{b^2}} \left. + 3 \frac{J_1}{J_2} \frac{B^2}{\chi^4} \left\{ k^2 \frac{n^2}{b^2} \left[\frac{1}{\tau^2} + \frac{J_1}{J_2} \left(4 \frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2} \right) \right] + \right. \right. \\
& \left. \left. + \frac{m^2}{a^2} \left[\frac{1}{\tau^2} + \frac{J_1}{J_2} \left(\frac{m^2}{a^2} + 4 \frac{n^2}{b^2} \right) \right] - 6 \frac{J_1}{J_2} k \frac{m^2 n^2}{a^2 b^2} \right\} \right.
\end{aligned} \tag{2.10}$$

Предположим, что пластинка теряет устойчивость в пределах упругости ($\lambda=0$). Тогда с учетом (2.1), (2.4) и (2.10) имеем

$$B = 0, \quad A = \frac{G}{\chi^2}, \quad A_3 = 0 \tag{2.11}$$

Соответствующее значение критического давления p_c из (2.9) определится однозначно

$$p_c = \frac{A_2}{A_1} = \frac{Gh^2}{3} \frac{\left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2}\right)^2}{\frac{m^2}{a^2} + k \frac{n^2}{b^2}} \frac{1}{\frac{1}{\tau^2} + 4 \frac{J_1}{J_2} \left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2}\right)} \tag{2.12}$$

В дальнейшем будем считать, что

$$\tau_c|_{p=p_c} = \tau_c > \tau_c = 3Ge, \tag{2.13}$$

то есть пластинка теряет устойчивость за пределами упругости. С учетом (2.13) и (2.4) для этого случая имеем

$$p_{кр} > \frac{\sigma_s}{\chi} > \frac{B}{\chi} = \frac{k\sigma_s}{\chi} \tag{2.14}$$

С учетом (2.10) для значения функции

$$\Phi(p) = A_1 p^2 - A_2 p + A_3 \tag{2.15}$$

в точке $p = \frac{B}{\chi}$ получим

$$\Phi\left(\frac{B}{x}\right) = -\frac{1}{12x} \frac{ABh^2}{\frac{m^2}{a^2} + k \frac{n^2}{b^2}} \left\{ \frac{1}{\pi^2} \left[\frac{m^4}{a^4} (1-2k)^2 + \frac{n^4}{b^4} (2-k)^2 + \right. \right. \\ \left. \left. + 2 \frac{m^2 n^2}{a^2 b^2} (4-7k+4k^2) \right] + \frac{J_1}{J_2} \left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2} \right) \left[\frac{m^2}{a^2} - 2 \frac{n^2}{b^2} + \right. \right. \\ \left. \left. + k \left(\frac{n^2}{b^2} - 2 \frac{m^2}{a^2} \right) \right]^2 \right\} < 0 \quad (2.16)$$

Так как функция $\Phi(p)$ отрицательные значения принимает только на отрезке, ограниченном корнями уравнения (2.9), то в силу (2.16) заключаем, что значение $p = \frac{B}{x}$ находится между корнями этого уравнения, то есть

$$p_1 < \frac{B}{x} < p_2 \quad (2.17)$$

Очевидно, что первый корень уравнения (2.9) p_1 не может быть решением задачи, так как для него нарушается условие (2.14).

Таким образом, критическое значение давления $p_{кр}$ определится большим корнем уравнения (2.9)

$$p_{кр} = p_2 = \frac{A_2 + 1 \sqrt{A_2^2 - 4A_1 A_3}}{2A_1} \quad (2.18)$$

Введем понятие секущего модуля

$$E_c = \frac{\sigma}{\epsilon} = 3Ax^3 \frac{p}{xp - B} \quad (2.19)$$

к квадратному уравнению (2.9) можно придать формально линейный вид и для критического значения давления записать

$$p_{кр} = \frac{1}{A_1 B E_c} [A_2 B E_c + A_3 x (3Ax^2 - E_c)] \quad (2.20)$$

Однако, выражение (2.20) не является окончательным, так как секущий модуль E_c зависит от неизвестного $p_{кр}$. В этом смысле предпочтительнее следует отдать выражению (2.18).

Отбрасывая из (2.10) члены, содержащие $\frac{J_1}{J_2}$, получим выражения коэффициентов A_i по классической постановке задачи устойчивости

$$A_1 = 1, \quad A_2 = \frac{B}{x} + \frac{\pi^2}{3} Ah^2 x^2 \frac{\left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2} \right)^2}{\frac{m^2}{a^2} + k \frac{n^2}{b^2}} \quad (2.21)$$

$$A_2 = \frac{\pi^2}{4\kappa} ABh^2 \left(\frac{m^2}{a^2} + \kappa \frac{n^2}{b^2} \right) \quad (2.21)$$

Рассмотрим частные случаи.

а) Для квадратной пластинки ($a=b$), сжимающейся со всех сторон равномерным давлением p ($\kappa=1$), из (2.10) получим

$$A_1 = 1 + 8 \frac{J_1}{J_2} \frac{m^2 \pi^2}{a^2}, \quad A_2 = B + \frac{2}{3} \left(Ah^2 + 21 \frac{J_1}{J_2} B \right) \frac{m^2 \pi^2}{a^2} \quad (2.22)$$

$$A_3 = \frac{1}{2} B \left(Ah^2 + 12 \frac{J_1}{J_2} B \right) \frac{m^2 \pi^2}{a^2}$$

б) Полагая в (2.10) $\kappa=0$, $\kappa=1$ и переходя к пределу при $b \rightarrow \infty$, получим выражения коэффициентов A_i для шарнирно опертой бесконечной полосы, сжимающейся равномерным давлением p

$$A_1 = 1 + 4 \frac{J_1}{J_2} \frac{m^2 \pi^2}{a^2}, \quad A_2 = B + \frac{1}{3} \left(Ah^2 + 21 \frac{J_1}{J_2} B \right) \frac{m^2 \pi^2}{a^2} \quad (2.23)$$

$$A_3 = \frac{1}{4} B \left(Ah^2 + 12 \frac{J_1}{J_2} B \right) \frac{m^2 \pi^2}{a^2}$$

3. Рассмотрим численный пример. Имея в виду, что произвол в разумном выборе закона распределения касательных напряжений по толщине пластинки $\tilde{j}(z)$ не может внести недопустимых погрешностей [6], положим

$$f(z) = \frac{1}{2} \left(\frac{h^2}{4} - z^2 \right) \quad (3.1)$$

С учетом (1.11) и (1.15) имеем

$$\frac{J_1}{J_2} = \frac{h^2}{10} \quad (3.2)$$

Пусть

$$\frac{h}{a} = \frac{1}{5}, \quad \lambda = \frac{1}{6}, \quad G = 7 \cdot 10^5 \text{ кг/см}^2, \quad \varepsilon_0 = 2 \cdot 10^3 \text{ кг/см}^2 \quad (3.3)$$

В табл. 1 представлены результаты вычисления значений критического давления для бесконечной полосы, сжимающейся в направлении коротких сторон. С целью сравнения в последних трех столбцах таблицы приводятся значения критического давления по теории течения [5], подсчитанные для этого же случая (3.3).

Таблица 1

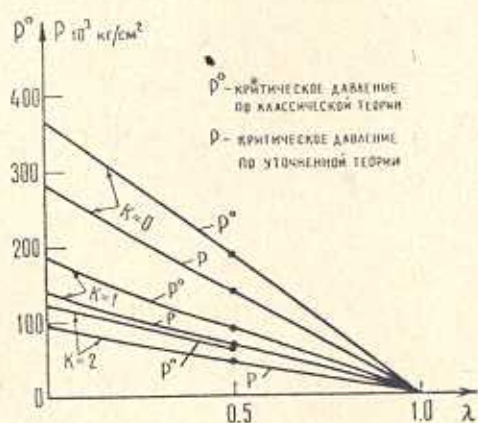
m	P_A^0 в 10^3 кг/см ²	P_A в 10^3 кг/см ²	P_A^0/P_A	P_T^0 в 10^3 кг/см ²	P_T в 10^3 кг/см ²	P_T^0/P_T
1	76,769	66,334	1,157	80,524	70,759	1,138
2	306,827	188,135	1,631	322,096	207,536	1,552

Из этой таблицы видно, что относительные поправки, вносимые со стороны уточненной теории пластинок [6], для обеих теорий пластичности примерно одинаковы. Разница между абсолютными значениями критического давления обусловлена характерами теорий пластичности и существенно не зависит от учета влияния деформаций поперечного сдвига. Как и обычно, здесь тоже теория течения дает завышенные значения для критического давления.

Рассмотрим численный пример шарнирно опертой квадратной пластинки, сжимающейся давлениями p и kp . Варьируя значения параметров λ и k , приходим к результатам, представленным в табл. 2.

Таблица 2

λ	0			0.5			1.0		
	в 10^3 кг/см ²	P	P^0/P	P^0	P	P^0/P	P^0	P	P^0/P
0	368.47	280.03	1.32	185.05	140.87	1.31	2.00	2.00	1.00
1	184.23	140.01	1.32	92.37	70.44	1.31	2.00	2.00	1.00
2	122.82	93.34	1.32	61.66	47.00	1.31	1.15	1.15	1.00



Фиг. 1.

С помощью этих данных на фиг. 1 построены графики изменения критических давлений и их отношений в зависимости от параметра λ , характеризующего пластические свойства материала. Из графиков замечаем, что наибольшее расхождение между значениями критических

давлений по классической и уточненной теориям имеет место для линейно упругого материала $\lambda=0$. С увеличением пластических свойств это расхождение монотонно убывает и при стремлении материала к идеально-пластическому (при $\lambda \rightarrow 1$) оно полностью исчезает.

Институт механики
АН Армянской ССР

Поступила 28 XI 1973

Թ. Մ. ԿԻՐԱԿՈՍՅԱՆ

ՍԱՐԿԵՐԻ ԿԱՅՈՒՆՈՒԹՅՈՒՆԸ ԱՌԱՉԳԱԿԱՆՈՒԹՅԱՆ ՍԱՀՄԱՆԻՑ ԱՅՆ ԿՈՂՄ
ԸՆԴԱՅՆԱԿԱՆ ՍԱՀՔԻ ՀԱՇՎԱԹՄԱՄԲ

Ա մ փ ո փ ո լ մ

Պլաստիկության դեֆորմացիոն տեսության հիման վրա շարունակվող բեռնավորման պայմաններում դիտարկվում է սալերի կայունությունը ընդլայնական սահմանի հաշվառմամբ: Ստացվում է սալերի կայունության հավասարումների սխեման և բերվում է վերջինիս լուծումը մի քանի մասնավոր դեպքերի համար:

ON STABILITY OF PLATES OUTSIDE ELASTICITY
WITH DUE REGARD FOR TRANSVERSAL DISPLACEMENTS

R. M. KIRAKOSIAN

S u m m a r y

The stability of plates outside elasticity with due regard for transversal displacements in conditions of continued loading in terms of deformation theory of plasticity is considered. A numerical example is presented.

ЛИТЕРАТУРА

1. Ильющин А. А. Пластичность. Гостехиздат, М.—Л., 1948.
2. Кочанов Л. М. Основы теории пластичности. Физматгиз, М., 1969.
3. Херн М. Устойчивость упруго-пластических конструкций. Механика, № 1, 1965.
4. Вольмир А. С. Устойчивость деформируемых систем. Физматгиз, М., 1967.
5. Алабарцумян С. А. Об устойчивости неупругих пластинок с учетом деформаций поперечных сдвигов. ПММ, т. XXVII, в. 4, 1963.
6. Алабарцумян С. А. Теория анизотропных пластин. Физматгиз, М., 1967.
7. Shanley F. R. Inelastic column theory. Journ. of the Aeronautical Sciences, v. XIV, № 5, 1947.
8. Работнов Ю. Н., Шестериков С. А. Устойчивость стержней и пластинок в условиях ползучести. ПММ, т. XXI, в. 3, 1957.