

М. А. ЗАДОЯН

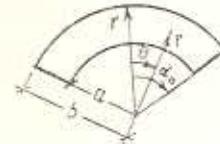
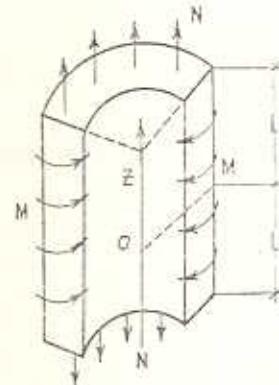
ПОЛЗУЧЕСТЬ ЦИЛИНДРИЧЕСКОГО СЛОЯ, ПОДВЕРГНУТОГО ПОПЕРЕЧНОМУ ИЗГИБУ И ПРОДОЛЬНОМУ РАСТЯЖЕНИЮ

Рассматривается ползучесть цилиндрического слоя, находящегося под совместным воздействием равномерно распределенных изгибающих моментов M , действующих в осевых сечениях $\theta = \pm \alpha$, и растягивающих продольных сил N , приложенных на торцах $z = \pm l$ (фиг. 1). В первом параграфе полуобратным способом дано решение задачи для случая установившейся ползучести и степенного закона упрочнения [1]. Во втором параграфе получено решение задачи для неустановившейся, а именно, наследственной теории ползучести [2]. Аналогичная задача для идеально-жестко-пластического несжимаемого материала решена в нашей работе [3].

§ 1. Установившаяся ползучесть. Общие уравнения теории установившейся ползучести в цилиндрических координатах имеют вид:

уравнения равновесия

$$\begin{aligned} \frac{\partial \sigma_r}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial \tau_{r\theta}}{\partial \theta} + \frac{\partial \tau_{rz}}{\partial z} + \frac{\sigma_r - \sigma_\theta}{r} &= 0, \\ \frac{\partial \tau_{r\theta}}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial \sigma_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial \tau_{rz}}{\partial z} + 2 \frac{\tau_{rz}}{r} &= 0, \\ \frac{\partial \tau_{rz}}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial \tau_{r\theta}}{\partial \theta} + \frac{\partial \sigma_z}{\partial z} + \frac{\tau_{rz}}{r} &= 0; \end{aligned} \quad (1.1)$$



Фиг. 1.

соотношения между компонентами напряжений и скоростями деформаций [1]

$$\sigma_r - \sigma_\theta = f(\dot{\varepsilon}_r) \dot{\varepsilon}_r, \quad \tau_{r\theta} = f(\dot{\varepsilon}_r) \eta_{r\theta}, \quad (r, \theta, z), \quad (1.2)$$

зависимость между интенсивностями напряжений и скоростей деформаций

$$\sigma_r = f(\dot{\varepsilon}_r) \dot{\varepsilon}_r, \quad (1.3)$$

где

$$\begin{aligned} z_r &= \frac{1}{V^6} V (z_r - z_b)^2 + (z_b - z_z)^2 + (z_z - z_r)^2 + 6 (z_{r0}^2 + z_{bz}^2 + z_{rz}^2), \\ z_b &= \frac{1}{V^6} V (\tilde{z}_r - \tilde{z}_b)^2 + (\tilde{z}_b - \tilde{z}_z)^2 + (\tilde{z}_z - \tilde{z}_r)^2 + 6 (\eta_{r0}^2 + \eta_{bz}^2 + \eta_{rz}^2); \end{aligned} \quad (1.4)$$

связь между компонентами скоростей деформаций

$$\begin{aligned} \dot{z}_r &= \frac{\partial u}{\partial r}, \quad \dot{z}_b = \frac{u}{r} + \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial \theta}, \quad \dot{z}_z = \frac{\partial w}{\partial z}, \\ 2\eta_{r0} &= \frac{\partial v}{\partial r} - \frac{v}{r} + \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta}, \quad 2\eta_{rz} = \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial r}, \quad 2\eta_{bz} = \frac{\partial v}{\partial z} + \frac{1}{r} \frac{\partial w}{\partial \theta}. \end{aligned} \quad (1.5)$$

1°. Полуобратным способом, примененным в работе [3], скорости деформаций и скорости ищем в форме

$$u = -(A + B)r - \frac{C}{r}, \quad v = (2A + B)r^0, \quad w = Bz, \quad (1.6)$$

$$\dot{z}_r = -A - B + \frac{C}{r^2}, \quad \dot{z}_b = A - \frac{C}{r^3}, \quad \dot{z}_z = B, \quad (1.7)$$

а для напряжений принимаем

$$z_r = D - \int_a^r (2\dot{z}_b + \dot{z}_z) f(\dot{z}_r) \frac{dr}{r}, \quad z_0 = z_r + (2\dot{z}_b + \dot{z}_z) f(\dot{z}_r), \quad (1.8)$$

$$z_z = z_r + (\dot{z}_b + 2\dot{z}_z) f(\dot{z}_r), \quad z_{r0} = z_{bz} = z_{rz} = 0.$$

Здесь A, B, C, D — произвольные постоянные. Выражения (1.6)–(1.8) удовлетворяют всем уравнениям ползучести (1.1)–(1.5).

Вводя обозначения

$$\alpha = A^2 - AB + B^2, \quad \beta = (2A + B)C, \quad \gamma = C^2, \quad (1.9)$$

будем иметь

$$\dot{z}_r = \sqrt{\alpha - \frac{\beta}{r^2} + \frac{\gamma}{r^4}}. \quad (1.10)$$

Подставляя (1.7), (1.10) в (1.8) и учитывая, что внутренняя цилиндрическая поверхность слоя свободна от напряжений, получим

$$z_r = \int_{a^2/b^2}^{r^2/b^2} \left(A + \frac{1}{2}B - \frac{C}{b^2 x} \right) f \left(\sqrt{\alpha - \frac{\beta}{b^2 x} + \frac{\gamma}{b^4 x^2}} \right) \frac{dx}{x}, \quad (1.11)$$

$$z_b = z_r + \left(2A + B - \frac{2C}{r^2} \right) f \left(\sqrt{\alpha - \frac{\beta}{r^2} + \frac{\gamma}{r^4}} \right), \quad (1.12)$$

$$z_z = z_r + \left(A + 2B - \frac{C}{r^2} \right) f \left(\sqrt{\alpha - \frac{\beta}{r^2} + \frac{\gamma}{r^4}} \right). \quad (1.13)$$

Поскольку свободна от напряжений также и внешняя поверхность $r = b$, то

$$(2A + B)b^2 I_1 - 2CI_2 = 0, \quad (1.14)$$

где обозначено

$$I_1 = \int_{a^2/b^2}^1 f[\tilde{\varepsilon}_1(b\sqrt{x})] \frac{dx}{x}, \quad I_2 = \int_{a^2/b^2}^1 f[\tilde{\varepsilon}_1(b\sqrt{x})] \frac{dx}{x^2}. \quad (1.15)$$

Имеем также условия

$$M = \int_a^b \sigma_3 r dr, \quad N = \int_a^b \sigma_2 r dr, \quad (1.16)$$

где M —изгибающий момент на единицу длины, а N —растягивающая сила, отнесенная к единице угла. Подставляя σ_3 и σ_2 из (1.12) и (1.13) в (1.16), после некоторых преобразований получим

$$(2A + B)b^2 I_0 - 2CI_1 = 4M, \quad 3b^2 I_0 B = 4N, \quad (1.17)$$

где

$$I_0 = \int_{a^2/b^2}^1 f[\tilde{\varepsilon}_1(b\sqrt{x})] dx. \quad (1.18)$$

Величины A , B и C можно определить различными приближенными методами.

Задаваясь различными значениями A , B и C , из (1.14) и (1.17) определяем соответствующие им значения M и N .

2°. В случае, когда на площадках $z = \pm x$ и $z = \pm l$ заданы соответствующие перемещения

$$v|_{z=\pm x} = w_r, \quad w|_{z=\pm l} = w_0, \quad (1.19)$$

$$A = \frac{1}{2} \left(\frac{w_0}{x} - \frac{w_0}{l} \right), \quad B = \frac{w_0}{l}, \quad (1.20)$$

задача сводится к определению единственного неизвестного постоянного C . Подставляя (1.20) в уравнение (1.14), будем иметь

$$C = \frac{\omega b^2 I_1(C)}{2x I_2(C)}. \quad (1.21)$$

Из этого уравнения постоянную C можно определить численным методом или методом последовательных приближений. Однако, легко получить простые двухсторонние оценки для C . Учитывая знакопостоянство подинтегральных величин (1.15) и применяя теорему о среднем, находим

$$I_2 = \frac{b^2}{r_*^2} I_1, \quad C = \frac{\omega r_*^2}{2x}, \quad (1.22)$$

где r_* —некоторое неизвестное значение r , находящееся между a и b . Обозначая через C_u и C_n соответственно верхнее и нижнее значения C , положим

$$C \approx \frac{C_a + C_b}{2} = \frac{\omega}{2\pi} (a^2 + b^2). \quad (1.23)$$

Абсолютная погрешность будет

$$\left| \frac{C - C_p}{C} \right| = \left| \frac{C - C_a}{C} \right| = \frac{\left(1 - \frac{\delta}{2} \right) \tilde{z}}{1 + \tilde{z} + \frac{1}{2} \tilde{z}^2} \approx \tilde{z}, \quad (1.24)$$

где через \tilde{z} обозначено отношение толщины слоя к внешнему радиусу: $\tilde{z} = (b - a)/b$.

3°. В случае, когда заданы M и N , неизвестные A , B , C из (1.14) и (1.17) выражим через M и N

$$A = \frac{2MI_2}{b^2(I_0I_2 - I_1^2)} = \frac{2N}{3b^2I_0}, \quad B = \frac{4N}{3b^2I_0}, \quad C = \frac{2MI_1}{I_0I_2 - I_1^2}. \quad (1.25)$$

Принимая \tilde{z} малым и разлагая I_0 , I_1 , I_2 в ряд по параметру \tilde{z} , получим

$$I_0 \approx 2f_0\tilde{z} + (-f_0 + f'_0)\tilde{z}^2 + (-2f'_0 + f''_0)\frac{\tilde{z}^3}{3} + \dots, \quad (1.26)$$

$$I_1 \approx 2f_0\tilde{z} + (f_0 + f'_0)\tilde{z}^2 + (2f_0 + 2f'_0 + f''_0)\frac{\tilde{z}^3}{3} + \dots, \quad (1.27)$$

$$I_2 \approx 2f_0\tilde{z} + (3f_0 + f'_0)\tilde{z}^2 + (12f_0 + bf'_0 + f''_0)\frac{\tilde{z}^3}{3} + \dots, \quad (1.28)$$

тогда

$$f_0 = f[\tilde{z}_i(b)], \quad f'_0 = \frac{\partial f[\tilde{z}_i(b(1-\tilde{z}))]}{\partial \tilde{z}} \Big|_{\tilde{z}=0}, \quad f''_0 = \frac{\partial^2 f[\tilde{z}_i(b(1-\tilde{z}))]}{\partial \tilde{z}^2} \Big|_{\tilde{z}=0}. \quad (1.29)$$

Тогда

$$I_2 - I_1 \approx 2f'_0\tilde{z}^2, \quad I_0I_2 - I_1^2 \approx \frac{4}{3}f''_0\tilde{z}^3. \quad (1.30)$$

Следовательно,

$$\tilde{z}_i(b) = \sqrt{\frac{4M^2(I_2 - I_1)^2}{b^2(I_0I_2 - I_1^2)^2} + \frac{4N^2}{3b^2I_0^2}} \approx \frac{1}{f_0} \sqrt{\frac{9M^2}{b^4\tilde{z}^4} + \frac{N^2}{3b^4\tilde{z}^2}}. \quad (1.31)$$

Примем степенной закон зависимости между \tilde{z}_i и \tilde{z}_i , т. е. $\tilde{z}_i = k\tilde{z}_i^m$. Тогда

$$f(\tilde{z}_i) = k \left[\sqrt{a - \frac{2}{r^2} + \frac{1}{r^4}} \right]^{m-1}, \quad (1.32)$$

Отсюда, принимая $r = b$ и учитывая (1.31), для f_0 находим

$$f_0 = k^{\frac{1}{m}} \left[\sqrt{\frac{9M^2}{b^4\tilde{z}^4} + \frac{N^2}{3b^4\tilde{z}^2}} \right]^{\frac{m-1}{m}}. \quad (1.33)$$

Таким образом, для искомых постоянных получаем приближенные значения

$$A \approx \left(\frac{3M}{b^2 \omega^3} - \frac{1}{3} \frac{N}{b^2 \omega} \right) \frac{1}{f_0}, \quad B \approx \frac{2}{3} \frac{N}{b^2 f_0}, \quad C = \frac{3M}{\omega^3 f_0}. \quad (1.34)$$

Существо решения задачи не меняется, если в осевых сечениях приложены также растягивающие силы, а на цилиндрических поверхностях — радиальные давления.

§ 2. Неустановившаяся ползучесть. Теперь рассмотрим случай, когда материал слоя подчиняется законам наследственной теории ползучести Ю. Н. Работнова [2]. Соотношение между компонентами напряжений и деформаций в этом случае имеют вид

$$\tau_r - z = \frac{\sigma_i}{\varepsilon_i} \xi_r, \quad \tau_{rz} = \frac{\sigma_i}{\varepsilon_i} \gamma_{rz}, \quad (r, \theta, z), \quad (2.1)$$

$$\varphi(z_i) = z_i + \int_0^t \varepsilon_i K(t, \tau) d\tau, \quad (2.2)$$

Выражения интенсивности σ_i и ε_i , а также компоненты деформации $\xi_r, \dots, \gamma_{rz}, \dots$ даются соотношениями (1.4) — (1.5), с тем отличием, что в них $\xi_r, \dots, \gamma_{rz}, \dots$ заменяются через $\varepsilon_r, \dots, \gamma_{rz}, \dots$.

1°. Компоненты перемещения и деформаций, как и в § 1, ищем в форме

$$u = -[A(t) + B(t)] r - \frac{C(t)}{r}, \quad v = [2A(t) + B(t)] r^{\theta}, \quad w = B(t) z, \quad (2.3)$$

$$\varepsilon_r = -A(t) - B(t) + \frac{C(t)}{r^2}, \quad \varepsilon_{\theta} = A(t) - \frac{C(t)}{r^2}, \quad \varepsilon_z = B(t),$$

$$\gamma_{rz} = \gamma_{\theta z} = 0,$$

где A, B, C и D — произвольные функции от t .

Вводя обозначения

$$f_s(z_i) = \frac{1}{\varepsilon_i} \left[\varphi(z_i) + \int_0^t \varphi(z_i) R(t, \tau) d\tau \right], \quad (2.4)$$

где $R(t, \tau)$ — резольвента ядра $K(t, \tau)$, компоненты напряжения представим в виде

$$\begin{aligned}\sigma_r &= D(t) + \int_a^r (2\varepsilon_0 + \varepsilon_z) f_* (\varepsilon_i) \frac{dr}{r}, & \varepsilon_0 &= \sigma_r + (2\varepsilon_0 + \varepsilon_z) f_* (\varepsilon_i), \\ \varepsilon_z &= \sigma_r + (\varepsilon_0 + 2\varepsilon_z) f_* (\varepsilon_i), & \varepsilon_{rz} &= \varepsilon_{r\theta} = \varepsilon_{\theta z} = 0.\end{aligned}\quad (2.5)$$

Выражения (2.3) и (2.5) удовлетворяют всем уравнениям принятой теории ползучести.

В нашей задаче имеем

$$\varepsilon_i (r, t) = \sqrt{\alpha(t) - \frac{\beta(t)}{r^2} + \frac{\gamma(t)}{r^4}}, \quad (2.6)$$

где α , β и γ определяются аналогичными (1.9) выражениями.

Учитывая, что $\sigma_r = 0$ при $r = a$, компоненты напряжения представим в виде

$$\sigma_r = \int_{a^2/b^2}^{r^2/b^2} \left[A(t) + \frac{1}{2} B(t) - \frac{C(t)}{b^2 x} \right] f_* \left(\sqrt{\alpha(t) - \frac{\beta(t)}{b^2 x} + \frac{\gamma(t)}{b^4 x^2}} \right) dx, \quad (2.7)$$

$$\sigma_\theta = \sigma_r + \left[2A(t) + B(t) - \frac{2C(t)}{r^2} \right] f_* \left(\sqrt{\alpha(t) - \frac{\beta(t)}{r^2} + \frac{\gamma(t)}{r^4}} \right), \quad (2.8)$$

$$\sigma_z = \sigma_r + \left[A(t) + 2B(t) - \frac{C(t)}{r^2} \right] f_* \left(\sqrt{\alpha(t) - \frac{\beta(t)}{r^2} + \frac{\gamma(t)}{r^4}} \right). \quad (2.9)$$

Поскольку внешняя цилиндрическая поверхность слоя также свободна от напряжений, то

$$[2A(t) + B(t)] b^2 I_1(t) - 2C(t) I_2(t) = 0, \quad (2.10)$$

где

$$I_1(t) = \int_{a^2/b^2}^1 f_* [\varepsilon_i(b\sqrt{x}, t)] \frac{dx}{x}, \quad I_2(t) = \int_{a^2/b^2}^1 f_* [\varepsilon_i(b\sqrt{x}, t)] \frac{dx}{x^2}. \quad (2.11)$$

Используя еще условия

$$M(t) = \int_a^b \tau_0(r, t) r dr, \quad N(t) = \int_a^b \tau_z(r, t) r dr, \quad (2.12)$$

где $M(t)$ — изгибающий момент на единицу длины, а $N(t)$ — растягивающая сила на единицу угла, получим

$$\begin{aligned}M(t) &= \frac{1}{4} [2A(t) + B(t)] b^2 I(t) - \frac{1}{2} C(t) I_1(t), \\ N(t) &= \frac{3}{4} B(t) b^2 I(t),\end{aligned}\quad (2.13)$$

где

$$I(t) = \int_{a^2/b^2}^1 f_* [\varepsilon_l(b\sqrt{x}, t)] dx. \quad (2.14)$$

2°. Рассмотрим релаксационную задачу. Пусть в момент $t = 0$ на площадках $\theta = \pm \alpha$ и $z = \pm l$ сообщены нормальные перемещения

$$v|_{z=\pm l} = w_r, \quad w|_{z=\pm l} = w_0, \quad (2.15)$$

которые остаются постоянными во времени.

Требуется определить, как будут меняться во времени $M(t)$, $N(t)$ и $u(r, t)$. Из (2.3) и (2.15) будем иметь

$$A(t) = A_0 = -\frac{1}{2} \left(\frac{w_r}{\alpha} - \frac{w_0}{l} \right), \quad B(t) = B_0 = \frac{w_0}{l}. \quad (2.16)$$

Для $C(t)$ из (2.10) и (2.16) имеем

$$C(t) = \frac{\omega b^2}{2\alpha} \frac{I_1[C(t), t]}{I_2[C(t), t]}, \quad (2.17)$$

Как и в первом параграфе, принимая теорему о среднем, получим

$$I_2(t) = \frac{b^2}{r^2(t)} I_1(t), \quad C(t) = \frac{\omega r^2(t)}{2\alpha}, \quad (2.18)$$

где $r^*(t)$ — некоторое значение r , находящееся между a и b . Отсюда, оставляя обозначения, принятые в § 1, напишем

$$C(t) \approx \frac{C_a + C_b}{2} = \frac{\omega}{4\alpha} (a^2 + b^2). \quad (2.19)$$

Погрешность, как и в (1.24), будет $\approx \delta$. Отсюда заключаем, что, по крайней мере, при малой толщине слоя перемещения во времени практически не меняются. Имея значения A , B и C , легко определить $M(t)$, $N(t)$ и компоненты напряжений. Заметим, что

$$f_* (\varepsilon_l) = \frac{\varphi(\varepsilon_l)}{\varepsilon_l} \chi(t), \quad \chi(t) = 1 + \int_0^t R(t, \tau) d\tau. \quad (2.20)$$

Тогда из (1.11) — (1.13) имеем

$$\varepsilon_r = \varepsilon_r^0 \chi(t), \quad \varepsilon_\theta = \varepsilon_\theta^0 \chi(t), \quad \varepsilon_z = \varepsilon_z^0 \chi(t), \quad (2.21)$$

где нулевыми индексами обозначены соответствующие компоненты напряжений в момент $t = 0$

$$\varepsilon_r^0 = \int_{a^2/b^2}^1 \left(A_0 + \frac{1}{2} B_0 - \frac{C_0}{b^2 x} \right) \frac{\varphi[\varepsilon_l^0(b\sqrt{x})]}{\varepsilon_l^0(b\sqrt{x})} \frac{dx}{x}, \quad (2.22)$$

$$\varepsilon_\theta^0 = \varepsilon_r^0 + \left(2A_0 + B_0 - \frac{2C_0}{r^2} \right) \frac{\varphi(\varepsilon_l^0)}{\varepsilon_l^0}, \quad (2.23)$$

$$\varepsilon_i^0 = \varepsilon_r^0 + \left(A_0 + 2B_0 - \frac{C_0}{r^2} \right) \frac{\varphi(\varepsilon_i^0)}{\varepsilon_i^0}, \quad (2.24)$$

где

$$\varepsilon_i^0(r) = \sqrt{\varepsilon_0 - \frac{\beta_0}{r^2} + \frac{\gamma_0}{r^4}}, \quad (2.25)$$

Величины ε_0 , β_0 и γ_0 определяются согласно (1.9), где вместо A , B и C следует поставить A_0 , B_0 и C_0 по (2.16).

Для изгибающего момента и продольной силы имеем

$$M(t) = M_0 \chi(t), \quad N(t) = N_0 \chi(t), \quad (2.26)$$

причем

$$M_0 = \frac{1}{4} (2A_0 + B_0) b^2 I_0^0 - \frac{1}{2} C_0 I_1^0, \quad N_0 = \frac{3}{4} B_0 b^2 I_0^0, \quad (2.27)$$

$$I_0^0 = \int_{a/b^4}^1 \frac{\varphi[\varepsilon_i^0(b\sqrt{x})]}{\varepsilon_i^0(b\sqrt{x})} dx, \quad I_1^0 = \int_{a/b^4}^1 \frac{\varphi[\varepsilon_i^0(b\sqrt{x})]}{\varepsilon_i^0(b\sqrt{x})} \frac{dx}{x}. \quad (2.28)$$

Для реальных материалов $\chi(t)$ — убывающая функция по t . Формулы (2.20), (2.21) и (2.26) выражают закон релаксации напряжений и внешних сил во времени вследствие ползучести материала.

3°. В случае, когда заданными являются внешние силы $M(t)$ и $N(t)$, решением системы уравнений (1.14), (1.17) относительно A , B и C является (1.25), в котором M , N , I_0 , I_1 и I_2 будут функциями от t . Разлагая интегралы (2.11) и (2.14) в ряд по малому параметру \hat{b} , получим сходные с (1.26)–(1.28) выражения, причем вместо (1.29) будем иметь

$$f_0(t) = f_*[\varepsilon_i(b, t)], \quad f'_0(t) = \frac{\partial f_*[\varepsilon_i[b(1-\hat{b}), t]]}{\partial \hat{b}} \Big|_{\hat{b}=0},$$

$$f''_0(t) = \frac{\partial^2 f_*[\varepsilon_i[b(1-\hat{b}), t]]}{\partial \hat{b}^2} \Big|_{\hat{b}=0}. \quad (2.29)$$

Аналогичным образом находим

$$I_2(t) - I_1(t) \approx 2f_0(t) \hat{b}^2, \quad I_0(t) I_2(t) - I_1^2(t) \approx \frac{4}{3} f_0^2(t) \hat{b}^4. \quad (2.30)$$

Тогда

$$\varepsilon_i(b, t) \approx \frac{S(t)}{f_0(t)}, \quad S(t) = \sqrt{\frac{9M^2(t)}{b^4 \hat{b}^4} + \frac{N^2(t)}{3b^4 \hat{b}^2}}. \quad (2.31)$$

Для функции φ примем степенной закон: $\varphi = k\varepsilon_i^m$. Тогда

$$f_*[\varepsilon_i(r, t)] = \frac{k}{\varepsilon_i(r, t)} \left[\varepsilon_i^m(r, t) + \int_0^t \varepsilon_i^m(r, \tau) R(t, \tau) d\tau \right]. \quad (2.32)$$

Принимая в соотношении (2.32) $r = b$ и подставляя в него (2.31), получим интегральное уравнение

$$k \frac{S^m(t)}{f_0^m(t)} + \int_0^t k \frac{S^m(\tau)}{f_0^m(\tau)} R(t, \tau) d\tau = S(t). \quad (2.33)$$

Отсюда

$$f_0(t) = \frac{k^{\frac{1}{m}} S(t)}{\left[S(t) + \int_0^t S(\tau) K(t, \tau) d\tau \right]^{\frac{1}{m}}}. \quad (2.34)$$

Таким образом, приближенными значениями A , B и C будут

$$\begin{aligned} A(t) &\approx \left[\frac{3M(t)}{b^2 \dot{\varepsilon}^3} - \frac{1}{3} \frac{N(t)}{b^2 \dot{\varepsilon}} \right] \frac{1}{f_0(t)}, \\ B(t) &\approx \frac{2}{3} \frac{N(t)}{b^2 \dot{\varepsilon} f_0(t)}, \quad C(t) \approx \frac{3M(t)}{\dot{\varepsilon}^3 f_0(t)}. \end{aligned} \quad (2.35)$$

В частном случае, когда $M(t) = M_0$, $N(t) = N_0$, будем иметь

$$A(t) = A_0 \frac{f_0(0)}{f_0(t)}, \quad B(t) = B_0 \frac{f_0(0)}{f_0(t)}, \quad C(t) = C_0 \frac{f_0(0)}{f_0(t)}, \quad (2.36)$$

где через A_0 , B_0 , C_0 и $f_0(0)$ обозначены значения соответствующих величин при $t = 0$

$$A_0 = \left(\frac{3M_0}{b^2 \dot{\varepsilon}^3} - \frac{1}{3} \frac{N_0}{b^2 \dot{\varepsilon}} \right) \frac{1}{f_0(0)}, \quad B = \frac{2}{3} \frac{N_0}{b^2 \dot{\varepsilon} f_0(0)}, \quad C_0 = \frac{3M_0}{\dot{\varepsilon}^3 f_0(0)}, \quad (2.37)$$

$$f_0(0) = k^{\frac{1}{m}} \left(\sqrt{\frac{9M_0^2}{b^4 \dot{\varepsilon}^4} + \frac{N_0^2}{9b^4 \dot{\varepsilon}^2}} \right)^{\frac{m-1}{m}}. \quad (2.38)$$

При помощи соотношений (2.34) и (2.38) находим закон возрастания деформаций во времени

$$\frac{f_0(0)}{f_0(t)} = \left[1 + \int_0^t K(t, \tau) d\tau \right]^{\frac{1}{m}}.$$

Принимая в (2.7)–(2.9) $\dot{\varepsilon} = k \varepsilon_i^m$ и замечая, что

$$\frac{f_0^m(0)}{f_0^m(t)} + \int_0^t \frac{f_0^m(0)}{f_0^m(\tau)} R(t, \tau) d\tau = 1,$$

для компонентов напряжений получим

$$\begin{aligned} \sigma_r = \sigma_r^0 &= k \int_{a^2/b^2}^t \left(A_0 + \frac{1}{2} B_0 - \frac{C_0}{b^2 x} \right) \left(\alpha_0 - \frac{\beta_0}{b^2 x} + \frac{\gamma_0}{b^4 x^2} \right)^{\frac{m-1}{2}} \frac{dx}{x}, \\ \sigma_b = \sigma_b^0 &= \sigma_r^0 + k \left(2A_0 + B_0 - \frac{2C_0}{r^2} \right) \left(\alpha_0 - \frac{\beta_0}{r^2} + \frac{\gamma_0}{r^4} \right)^{\frac{m-1}{2}}, \\ \sigma_z = \sigma_z^0 &= \sigma_r^0 + k \left(A_0 + 2B_0 - \frac{C_0}{r^2} \right) \left(\alpha_0 - \frac{\beta_0}{r^2} + \frac{\gamma_0}{r^4} \right)^{\frac{m-1}{2}}, \end{aligned}$$

т. е. при постоянных внешних силах напряжения в слое во времени остаются неизменными.

Институт математики и механики
АН Армянской ССР

Поступила 25 VII 1966

ш. Ա. ԶԱԴՈՅԱՆ

ԳԱԱՀԱՅԻՆ ՇԵՐՏԻ ՍՈՂՔԸ ԸՆԹԱՅՆԱԿԱՆ ՄՈՒՄՆ ԵՎ ԲԵՐԵԲՐԱՅԱԱԱԱԱ
ԶԳՄՈՒՆ ԺԱՄԱՆՈՒՅ

Ա մ փ ո փ ո ւ մ

Հիմովելով սողքի հավասարութեանի ճշգրիտ լուծման վրա, ուսումնակիրված է զլանալին շերտի կայունացված և ոչ-կայունացված սողքը՝ ընդլայնական ձուման և ընկերելայնական ձգման համատեղ ազդեցության ժամանակ: Եղբային պայմաններին բավարարված է Սեն-Վենամի իմաստով: Սողքի խնդրի գեպքում անհարա գործակիցները որոշվում են մոտավոր եղանակով, իսկ անդակացիալի գեպքում այդ գործակիցները գառնում են հայտնի մեծություններ:

Ուսումնասիրված է նաև բարակապատ շերտի դեպքը, որի համար ստուգվում են պարզ բանաձեւեր:

M. A. ZADOYAN

CREEP OF THE CYLINDRICAL SHEET DURING BENDING AND LONGITUDINAL EXTENSION

S u m m a r y

Relying on the exact solution of equations of creep, the creep of the cylindrical sheet during combined bending and longitudinal extension is investigated. Boundary conditions in Sen-Venan's sense are satisfied.

In the case of creep the coefficients are determined approximately.

For the case of a thin-walled cylinder simple results are obtained.

Л И Т Е Р А Т У Р А

1. Качанов Л. М. Теория ползучести. Физматгиз, М., 1960.
2. Работнов Ю. Н. Некоторые вопросы теории ползучести. Вестник МГУ, № 10, 1948.
3. Задоян М. А. О некотором частном решении уравнения теории идеальной пластичности в цилиндрических координатах. Докл. АН АрмССР, т. 39, № 5, 1964.
4. Задоян М. А. О двух задачах теории идеальной пластичности. Изв. АН АрмССР, сер. физ.-мат. наук, т. 17, № 6, 1964.